

تخصص قوى كهربائية إلكترونيات القوى

٢٠٨ كهر

مقدمة

الحمد لله وحده، والصلوة والسلام على من لا نبي بعده، محمد وعلى آله وصحبه، وبعد:

تسعى المؤسسة العامة للتدريب التقني والمهني لتأهيل الكوادر الوطنية المدرية القادرة على شغل الوظائف التقنية والفنية والمهنية المتوفرة في سوق العمل، ويأتي هذا الاهتمام نتيجة للتوجهات السديدة من لدن قادة هذا الوطن التي تصب في مجملها نحو إيجاد وطن متكامل يعتمد ذاتياً على موارده وعلى قوة شبابه المسلح بالعلم والإيمان من أجل الاستمرار قدماً في دفع عجلة التقدم التموي: لتصل بعون الله تعالى لمصاف الدول المتقدمة صناعياً.

وقد خططت الإدارة العامة لتصميم وتطوير المناهج خطوة إيجابية تتفق مع التجارب الدولية المتقدمة في بناء البرامج التدريبية، وفق أساليب علمية حديثة تحاكي متطلبات سوق العمل بكافة تخصصاته لتلبى متطلباته ، وقد تمثلت هذه الخطوة في مشروع إعداد المعايير المهنية الوطنية الذي يمثل الركيزة الأساسية في بناء البرامج التدريبية، إذ تعتمد المعايير في بنائها على تشكيل لجان تخصصية تمثل سوق العمل والمؤسسة العامة للتدريب التقني والمهني بحيث تتوافق الرؤية العلمية مع الواقع العملي الذي تفرضه متطلبات سوق العمل، لتخرج هذه اللجان في النهاية بنظرة متكاملة لبرنامج تدريسي أكثر التصاقاً بسوق العمل، وأكثر واقعية في تحقيق متطلباته الأساسية.

وتتناول هذه الحقيقة التدريبية " الإلكترونيات القوى " لمتدرب تخصص " قوى كهربائية " في الكليات التقنية موضوعات حيوية تتناول كيفية اكتساب المهارات الالزمة لهذا التخصص.

والإدارة العامة لتصميم وتطوير المناهج وهي تضع بين يديك هذه الحقيقة التدريبية تأمل من الله عز وجل أن تسهم بشكل مباشر في تأصيل المهارات الضرورية الالزمة، بأسلوب مبسط يخلو من التعقيد، وبالاستعانة بالتطبيقات والأشكال التي تدعم عملية اكتساب هذه المهارات.

والله نسأل أن يوفق القائمين على إعدادها المستفیدین منها لما يحبه ويرضاه؛ إنه سميع مجيب

الدعاء.

تمهيد

يمكن وصف علم إلكترونيات القوى بأنه العلم الذي يبحث في تطبيق عناصر إلكترونيات القوى المختلفة مثل التيرستورات في جميع التطبيقات الصناعية والعملية المختلفة.

تلعب إلكترونيات القوى دوراً رئيسياً في تقدم وتطبيقات التقنية ونتيجة الحاجة الماسة والمتسايدة للتحكم في معدات القوى الكهربائية والتي تزايدت بتطوير عناصر دوائر القوى وطرق التحكم الخاصة بها والتي سوف تتزايد مع احتمال تطبيقها في أنظمة أخرى جديدة.

بدأ التقدم الهائل في علم إلكترونيات القوى منذ نهاية الثمانينيات وبداية التسعينيات من القرن الماضي نتيجة للتقدم الهائل الذي قد حدث في المعالجات الدقيقة من حيث سرعتها الفائقة وموارتها. حيث يمكن أن تتم عملية تشغيل معظم العناصر الإلكترونية المختلفة باستخدام هذه المعالجات الدقيقة حيث يؤدي استخدام هذه المعالجات إلى تقليل كبير لدوائر التماطلة المستخدمة لعمل التحكم المطلوب وأيضاً لتقليل حجم الدوائر المستخدمة.

الهدف الرئيس من إعداد هذه الحقيبة التدريبية هو جعل المادة العلمية الخاصة بإلكترونيات القوى تظهر بالنسبة للمتدرب التقني بشكل مبسط وللمهتمين بمعرفة ودراسة هذا العلم كمرحلة أولية يمكن أن ينطلقوا بعدها بالاستعانة بمراجع أخرى متقدمة. وقد تم الاهتمام في هذا المقرر بدراسة بعض العناصر الإلكترونية والتي تكون وظيفتها عبارة عن مفاتيح لفصل وتوصيل الدوائر الإلكترونية واستخدام هذه العناصر لعمل التحكم المطلوب لدوائر إلكترونيات القوى.

تتكون هذه الحقيبة من 5 وحدات وهي كالتالي:

الوحدة الأولى:

تحتخص الوحدة الأولى بدراسة عناصر اشبابة الموصلات المستخدمة بدوائر إلكترونيات القوى وقد تم التركيز على بعض العناصر كدايود القوى والثيرستور وأنواعة المختلفة مشتملة الحديثة منها ودراسة بعض دوائر الإشعال الخاصة لقذح هذه العناصر الإلكترونية بجانب دراسة طرق الحماية اللازمة والمطلوبة لهذه العناصر. وقد تم أيضاً دراسة الأنواع المختلفة من ترانزستور القوى ومنحنيات الخواص لأنواعه المختلفة.

الوحدة الثانية:

تمت دراسة دوائر التوحيد وأنواعها. وقد تم التركيز على دوائر التوحيد أحادية الوجه غير المحكومة وكذلك المحكومة مع حمل مادي وحتى بجانب دراسة تأثير تغير زاوية الإشعال على الجهد. وقد تمت

دراسة دوائر التوحيد ثلاثة الأوجه غير ممحومة والمحكومة وكيفية استخدام دوائر التوحيد في شحن البطاريات.

الوحدة الثالثة:

تمت دراسة بعض دوائر حاكمات الجهد المتردد وفكرة العمل باستخدام التحكم في زاوية الوجه وكيفية استخدام حاكمات الجهد المتردد للتحكم في شدة الإضاءة ودرجة الحرارة. إلى جانب دراسة حاكمات الجهد المتردد أحادي وثلاثي الأوجه واستخدامها كمعرض للقدرة غير الفعالة في الشبكة الكهربائية.

الوحدة الرابعة:

تمت دراسة فكرة عواكس القوى وبعض دوائر العواكس أحادية الوجه حيث تستخدم هذه العواكس لتحويل جهد المصدر المستمر إلى جهد متناوب ثابت أو متغير القيمة. وكذلك دراسة استخدام العاكس في أجهزة مصادر القوى غير القابلة للانقطاع (UPS) وكشافات الطوارئ.

الوحدة الخامسة:

تمت دراسة بعض التطبيقات العملية والصناعية الهامة في مجال القوى الكهربائية مثل خطوط نقل القوى بالتيار المستمر وكذلك التحكم في تغذية المجال في مولدات القوى الكهربائية.

إلكترونيات القوى

أشباء الموصلات المستخدمة في دوائر إلكترونيات القوى

الوحدة الأولى	٢٠٨ كهر	التخصص
أشباه الموصلات المستخدمة في إلكترونيات القوى	إلكترونيات القوى	قوى كهربائية

الجذارة: الإللام الشامل بأشباه الموصلات المستخدمة في دوائر إلكترونيات القوى.

الأهداف: عندما يكمل المتدرب هذه الوحدة يكون قد تمكن من تحقيق الأهداف والمهارات التالية:

- تعريف دايوود القدرة.
- تعريف التيرستور وأنواعه المختلفة مشتملة الحديثة منها.
- طرق الإشعال والحماية للتيرستور.
- ترانزستور القدرة وأنواعه المختلفة.
- منحنيات الخواص للعناصر الهامة.

الوقت المتوقع للتدريب: ٩ ساعات

الوسائل المساعدة:

- السبورة
- عرض باستخدام برنامج Power Point

متطلبات الجذارة: دراسة الحقيقة التدريبية لمقرر دوائر كهربائية - ٢.

الوحدة الأولى	٢٠٨ كهر	التخصص
أشباه الموصلات المستخدمة في إلكترونيات القوى	إلكترونيات القوى	قوى كهربائية

١- مقدمة :

تستعمل في دوائر إلكترونيات القدرة عدة أنواع من عناصر أشباه موصلات نذكر منها:

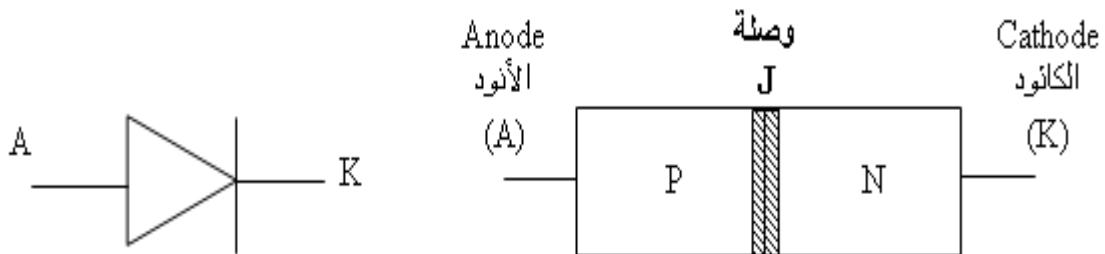
- دايدود القدرة Power Diode
- الثيرستور Thyristor
- ترانزستور الوصلة ثنائية القطبية BJT
- ترانزستور تأثير المجال المعدني الأكسيدى ذو الوصلة (الموسفت) MOSFET
- الترانزستور ثنائي القطبية ذو البوابة المعزولة IGBT

سوف نتطرق في هذه الوحدة إلى دراسة بعض هذه العناصر وهي: دايدود القدرة والثيرستور وترانزستور القدرة. وسوف نتعرض أولاً إلى التركيب الفيزيائي لـ كل عنصر ثم شرح ورسم خواص كل عنصر وأخيراً شرح مختلف الطرق المستخدمة لإشعال الثيرستور مع ذكر بعض التطبيقات العملية لهذه العناصر.

٢- دايدود القدرة : Power Diodes

يوجد نوعان رئيسيان من دايدود القدرة: نوع يستخدم في الأغراض العامة وهو رخيص الثمن ومتوافر بمقننات عالية من الجهد والتيار تصل إلى ثلاثة آلاف فولت وأكثر من ثلاثة آلاف أمبير ونوع سريع الاستعادة وهو غالى الثمن جداً ويستخدم في دوائر إلكترونيات القدرة ذات الترددات العالية للتوصيل والفصل إذ يمكنه أن يستعيد حالته في زمن لا يتعدي عدة ميكروثانية وهذا النوع متوافر بمقننات تصل إلى ثلاثة آلاف فولت وألف أمبير.

ويعد دايدود القدرة أبسط نبات أشباه الموصلات اذ يتكون من طبقتين من مادة السليكون أو الجermanium أحدهما موجبة الشحنة (P) والأخرى سالبة الشحنة (N). الشكل (١-١) يبين تركيب دايدود القدرة والرمز الذي يستخدم للدلالة عليه في الدوائر الإلكترونية. وكما هو موضح فإن الطرف المتصل بالجزء الموجب يسمى الأنود (Anode) بينما الطرف المتصل بالجزء السالب يسمى الكاثود (Cathode).



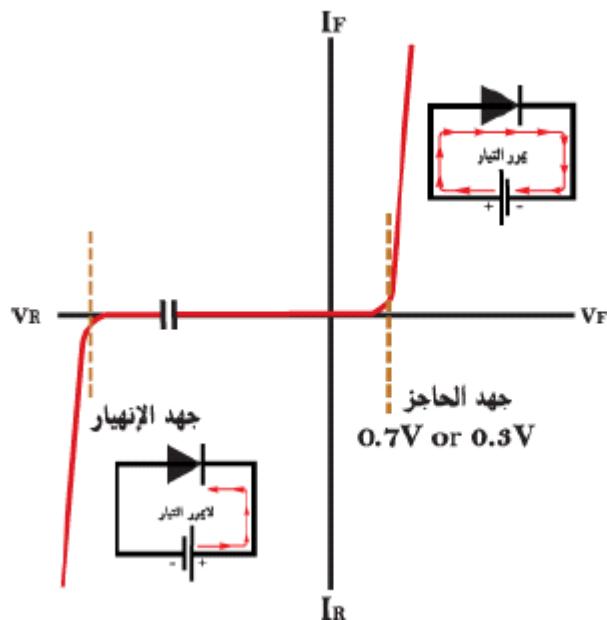
الشكل (١ - ١) تركيب و رمز دايدود القدرة

فإذا وصل الدايدود في دائرة كهربائية بحيث يكون الطرف الموجب للبطارية متصل بالأنود والطرف السالب متصل بالكافود فإن تيار كهربائي سوف يمر من الأنود إلى الكافود ويكون الدايدود في هذه الحالة في الانحياز الأمامي. أما إذا وصل الطرف الموجب للبطارية بالكافود والطرف السالب للبطارية بالأنود فإن التيار الكهربائي المار يكون صغيراً جداً بحيث يمكن إهماله ويكون الدايدود في حالة الانحياز العكسي. ونظراً لخاصية دايدود القدرة في السماح للتيار بالمرور في اتجاه واحد فقط دون أي إمكانية للتحكم الخارجي في التوصيل والتوصيل يصنف أحياناً بالموحد غير المحكم.

• الخواص الاستاتيكية للدايدود

يمثل منحنى الخواص الاستاتيكية للثانية العلاقة بين التيار المار خلال الدايدود وبين الجهد المطبق عليه سواء في حالة الانحياز الأمامي أو الانحياز العكسي. ويبين شكل (١ - ٢) منحنى الخواص لثانية من السيلكون (Si). وكما هو موضح بالشكل فإن الدايدود يوصل التيار عندما يكون التوصيل في الاتجاه الأمامي ولا يوصل تيار إذا كان التوصيل في الاتجاه العكسي (تيار صغير جداً يمكن إهماله). طلما كان الجهد المطبق على طرفيه أقل من جهد الانهيار (V_{BR}). (Breakdown voltage).

يبين الجزء الأيمن من المنحنى الموضح بشكل (١ - ٢) التغير الكبير في قيمة التيار الأمامي عند تغير الجهد الأمامي المطبق على الدايدود، حيث يكون التيار قليل القيمة عندما يكون الجهد المطبق على الدايدود أقل من الجهد الحالى والذي تبلغ قيمته حوالي $0.7V$ في حالة الدايدود المصنوع من السيلكون أو $0.3V$ في حالة الدايدود المصنوع من الجermanium. وعندما يزيد الجهد المطبق على الدايدود عن الجهد الحالى فإن التيار يزيد زيادة كبيرة مع زيادة الجهد.



شكل (١ - ٢) خواص دايويد القدرة

الجزء الأيسر من منحنى الخواص يوضح أن التيار المار في الاتجاه العكسي يكون قريباً من الصفر طالما كان الجهد المطبق على الدايويد أقل من جهد الانهيار، وعند وصول هذا الجهد إلى جهد الانهيار V_{BR} يزداد التيار زيادة كبيرة تؤدي غالباً إلى تدمير الدايويد وقيمة هذا الجهد يمكن معرفته من نشرة البيانات (data sheet) المعدة من الشركة المصنعة.

نلاحظ من شكل (١ - ٢) استخدام مقاييس رسم مختلف لـ كل من التيار الأمامي والتيار العكسي وذلك لأن التيار العكسي يكون دائماً أقل من التيار الأمامي مئات أوآلاف المرات، كما نلاحظ أن قيمة تيار التشبع العكسي في حالة الدايويد المصنوع من الجermanium أكبر بضعفين إلى ثلاثة أضعاف منه للثائي المصنوع من السيليكون.

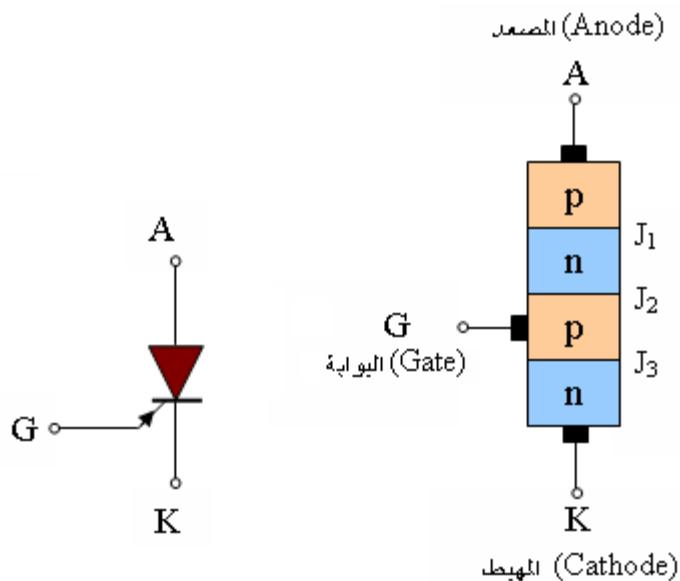
- ٣ الثيرستور : Thyristor

يعتبر الثيرستور واحداً من أقدم عناصر أشباه الموصلات semiconductors حيث تم تصنيعه لأول مرة في عام ١٩٥٧ من طرف شركة أمريكية General Electrics وهو الأكثر استعمالاً في دوائر إلكترونيات القدرة. للثيرستور اسم آخر وهو موحد سليكوني محكم Silicon Controlled Rectifier (SCR). أما بالنسبة للرمز المستعمل للدلالة على الثيرستور فهو يشبه الرمز المستخدم للدايويد ولكن له

طرف إضافي يسمى البوابة. يدل اتجاه السهم في الرمز على اتجاه التيار المار من خلال التيرستور عندما يكون في حالة التوصيل ON state.

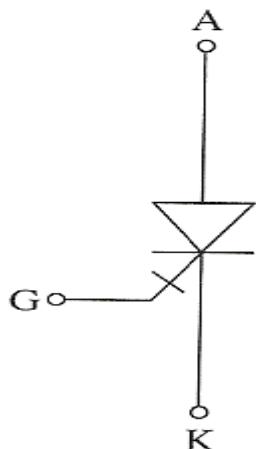
١ - ٣ - ١ أنواع التيرستور المختلفة:

تشتمل عائلة التيرستور على نباتط عديدة تتفق في أن لكل منها ثلاثة أطراف وتحتلت في كيفية تحويلها من حالة الفصل (عدم التوصيل) إلى حالة التوصيل وكلها توصل التيار في اتجاه. تسمى الثلاثة أطراف للتيرستور الأنود أو المصعد (A)، الكاثود أو المهبط (K) و البوابة (G). Gate (G).
وعندما يكون التيرستور في حالة توصيل فإن الجهد المفقود خلاله في الاتجاه الأمامي لا يتعدي ٢ فولت.
تشابه الأنواع المختلفة للتيرستور في الخواص الإستاتيكية ولكنها تختلف في الرمز والسمى.
واشهر الانواع وأكثرها شيوعاً هو الموحد السليكوني المحكم (SCR) وهو الذي يحمل الاسم (تيرستور) دون اضافات ولهذا التيرستور أنماط تختلف في سرعتى التوصيل والفصل. ولنفس المقدنات فإن التيرستور السريع أغلى من التيرستور البطئ وشكل (١ - ٣) يوضح الرمز والتركيب الداخلي لبعض أنواع التيرستور.

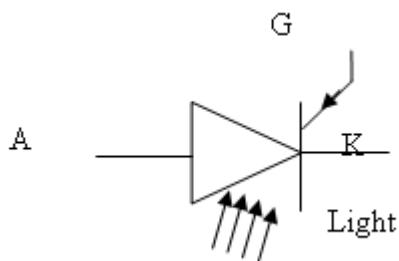


(ب) الرمز

١ - التيرستور (أ) التركيب



٢ - التيرستور ذو بوابة الاطفاء (GTO)



٣ - التيرستور المنشط بالضوء (LASER)

الشكل (١ - ٣) الأنواع المختلفة للتيرستور

تقوم الشركات المنتجة لنهاط أشباه الموصلات بإعداد بطاقة بيانات لكل منتج يحدد فيها الشكل الخارجي والأطراف والأبعاد والمقننات وكذلك مقننات دائرة البوابة و زمن التوصيل وزمن الفصل ومعلومات أخرى كثيرة ، ولكي يمكن استخدام أي نوع استخداماً سليماً يجب الحصول على بطاقة البيانات الخاصة به من البائع. ينطبق ذلك على كل المنتجات الإلكترونية بما في ذلك الدوائر المتكاملة.

١ - ٣ - ١ الموحد السليكوني المحكم (SCR):

أشهر أنواع التيرستور هو الموحد السليكوني المحكم (SCR). أما بالنسبة للرمز المستعمل للدلالة على التيرستور فهو يشبه الرمز المستخدم للدايدول ولكن له طرف إضافي يسمى البوابة. يدل اتجاه السهم في الرمز على اتجاه التيار المار من خلال التيرستور عندما يكون في حالة التوصيل ON state.

للالنتقال إلى حالة التوصيل فإن التيرستور يحتاج إلى توافر الشروط التالية:

الوحدة الأولى	٢٠٨ كهر	التخصص
أشباه الموصلات المستخدمة في إلكترونيات القوى	إلكترونيات القوى	قوى كهربائية

- أ- فرق جهد موجب بين الأنود والكافثود.
- ب- تكون دائرة الحمل موصولة لكي تسمح بمرور تيار الأنود.
- ج- تمرين نبضة تيار بقيمة مناسبة ولفتره ملائمه بدائره البوابه.

وبعد أن يتحول التيرستور إلى حالة التوصيل فإن دائرة البوابه لا يكون لها أي سيطرة على تيار الأنود وتتوقف قيمة تيار الأنود على معاوقة الدائرة وفرق الجهد وليس لها أي علاقة بقيمة تيار البوابه. ويتحول التيرستور إلى حالة الفصل إذا وصل تيار الأنود إلى الصفر تقريباً واستمر كذلك لفترة زمنية لا تقل عن زمن الفصل الموضح ببطاقة البيانات.

يحتاج التيرستور لكي يفصل إلى تقليل تيار الأنود إلى الصفر تقريباً أما طبيعياً نتيجة لمرور تيار الدائرة ب نقطة الصفر (إذا كان المصدر ذو موجة حبيبة) أو باستخدام دوائر مساعدة لإجبار التيار على ذلك.

يتوافر التيرستور بمقننات تصل إلى خمسة آلاف فولت وأربعة آلاف أمبير وتقل هذه المقننات كلما زادت إمكانية التيرستور في التحكم.

• الخواص الاستاتيكية للثيرستور (الموحد السليكوني المحكم):

للثيرستور حالتان: حالة الانحياز الأمامي Forward biased state و حالة الانحياز العكسي أو الخلفي Reverse biased state. يقال عن التيرستور أنه في الحالة الأولى عندما يكون جهد الأنود أعلى من جهد الكافثود. أما في حالة الانحياز العكسي (الخلفي) يكون جهود الكافثود أعلى من جهد الأنود. للحصول على خواص التيرستور لابد من دراسة سلوكه في حالتي الانحياز الأمامي والانحياز العكسي في حالة الانحياز الأمامي حيث جهد المصعد موجب بالنسبة لجهد المهبط، تكون الوصلتان J_1 و J_3 في حالة انحياز أمامي بينما الوصلة J_2 في حالة انحياز عكسي وبالتالي لا تسمح الوصلة J_2 سوى بمرور تيار صغير جداً خلال التيرستور ويكون اتجاهه من المصعد إلى المهبط، ويعرف بتيار التسرب الأمامي (Forward leakage current)، ويصبح التيرستور عندئذ في حالة القطع الأمامي (Forward off state) (الجزء 0A في الشكل (١ - ٤)).

بزيادة جهد المصعد بالنسبة لجهد المهبط إلى أن يصل إلى قيمة كبيرة جداً تسمى قيمة جهد الانهيار الأمامي (Forward breakdown voltage) ويرمز لها بالرمز V_{FB} ، فإن الوصلة J_2 تتلاشى، ويحدث

الوحدة الأولى	٢٠٨ كهر	التخصص
أشباه الموصلات المستخدمة في إلكترونيات القوى	إلكترونيات القوى	قوى كهربائية

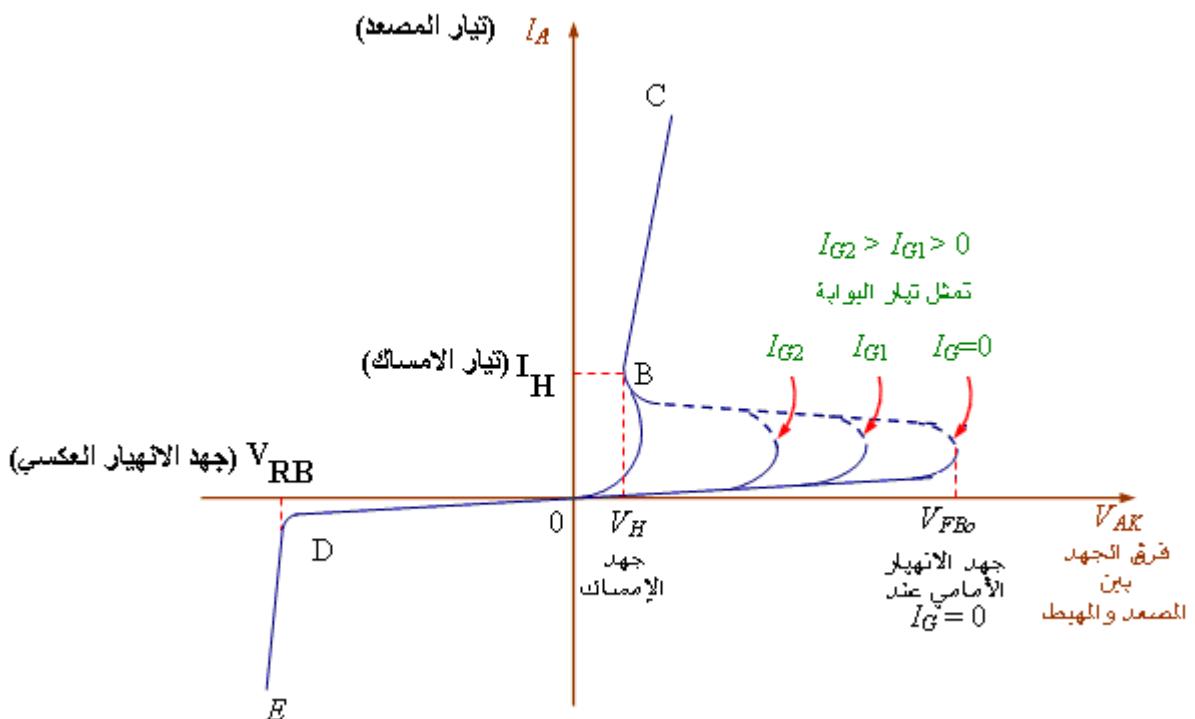
انخفاض مفاجئ في مقاومة التيرستور مما يؤدي إلى مرور التيار عبر التيرستور من المصعد إلى المهبط. وبذلك نحصل على حالة التوصيل الأمامي (On state) (الجزء BC في الشكل ١ - ٤). بما أن قيمة جهد الانهيار الأمامي التي تنهار عندها الوصلة J_2 تقل مع زيادة تيار البوابة فإنه يمكن التحكم في لحظة انهيار الوصلة J_2 بتطبيق نبضة على البوابة وهو ما يسمى بعملية إشعال أو قدح التيرستور.

مع زيادة التيار الداخل إلى البوابة إلى قيمة كبيرة فإن جهد الانهيار الأمامي يقل كثيراً، ويصبح منحنى الخواص للتيرستور شبيهاً بمنحنى الخواص للثانية العادي كما هو مبين بشكل (١ - ٤)، وبالتالي فإن فائدة البوابة هي أنها عندما تغذى بتيار صغير نسبياً فإنها تحول التيرستور من حالة القطع إلى حالة التوصيل (on state) دون أن يصل الجهد على طرفية التيرستور إلى قيمة عالية نسبياً. وتكون نسبة تيار المصعد المستمر إلى تيار البوابة اللازم لإشعال التيرستور، لا تقل عادة عن عدة آلاف فمثلاً يمكن أن يكون تيار البوابة أقل من خمسة ملي أمبير وتكون هذه القيمة كافية لإشعال تيرستور بتيار مصعد يساوي عشرة أمبير.

يجب الإشارة هنا إلى أنه بمجرد انتقال التيرستور إلى حالة التوصيل فإن البوابة تفقد سيطرتها عليه، ويبقى في هذه الحالة مالم يقل الجهد على طرفيه عن جهد الإمساك (V_H) ، أو بالمقابل يقل تيار مصعده عن تيار الإمساك (I_H). (Holding current).

في حالة الانحياز العكسي فإن جهد المصعد يكون سالب بالنسبة لجهد المهبط وبالتالي تكون الوصلة J_2 في حالة انحياز أمامي بينما الوصلتين J_1 و J_3 في حالة انحياز عكسي ولذلك لا تسمح الوصلتين J_1 و J_3 سوى بمرور تيار صغير جداً من المصعد إلى المهبط إلى المصعد ويسمى هذا التيار بتيار التسرب العكسي (Reverse leakage current) وهو ذو قيمة أقل بكثير من قيمة تيار التسرب الأمامي (الجزء ٠D في الشكل ١ - ٤)).

مع زيادة قيمة الجهد العكسي حتى تصل إلى قيمة جهد الانهيار العكسي (V_{RB} Reverse breakdown voltage) فإن التيرستور ينهاز مما يؤدي إلى تلفه وعدم صلاحيته للاستعمال مرة أخرى (الجزء DE في الشكل ١ - ٤)).



شكل (١-٤) الخواص الاستاتيكية للثيرستور

١-٣-٢ الثيرستور ذو بوابة إطفاء (GTO)

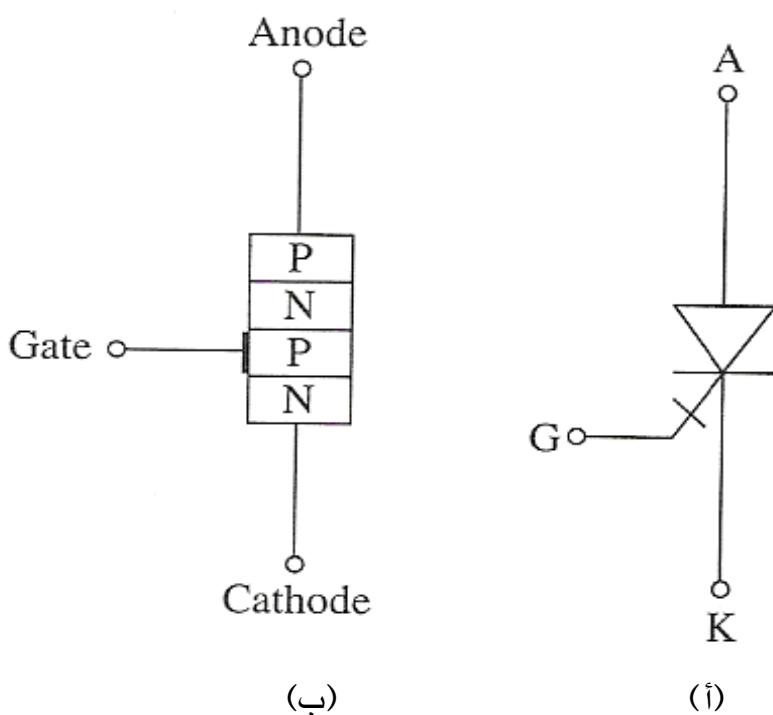
يوجد أنواع أخرى مهمة من عائلة الثيرستور والتى تعمل عند القدرات المطلوبة مثل الثيرستور ذو بوابة إطفاء GTO حيث يتم استخدام هذا الثيرستور فى حاله التحكم فى المحركات الكهربائية ومصادر عدم فصل التيار (UPS) ومواضيع القدرة اللافعالة الاستاتيكية ودوائر المقطوعات بأنواعها والعواكس بمستويات قدرة كهربائية عالية.

يعتبر الثيرستور ذو بوابة الإطفاء مفتاح قدرة الكترونى يتم توصيله (تشغيله) مثل الثيرستور التقليدى عن طريق إشعاله بنبضة موجبة عند طرف بوابة الثيرستور بالإضافة لذلك يمكن إطفاء هذا الثيرستور عن طريق إمرار تيار سالب لبوابته (إشارة سالبة عند البوابة).

وهكذا يتم التحكم فى هذا الثيرستور عن طريق تيار البوابة فى حالتى توصيله أو فصله وبالتالي قد تم تحسين خواص الفصل والتوصيل لهذا الثيرستور. وبمقارنة هذا الثيرستور بقيم أزمنة التوصيل والفصل فيكون زمن توصيل هذا الثيرستور مساويا تقريبا لزمن توصيل الثيرستور التقليدى أما زمن فصل هذا الثيرستور يكون أقل كثيرا من زمن فصل الثيرستور التقليدى (SCR). ويتميز الثيرستور ذو بوابة

الإطفاء وهو في حالة وضع التوصيل قيمة تيار تسريبي أقل بينما قيمة فرق الجهد على طرفيه (V_{AK}) أكبر من التيرستور التقليدي.

يبين شكل (١ - ٥) رمز التيرستور ذو بوابة إطفاء والبنية الداخلية الخاصة به حيث تكون بنية هذا التيرستور مثل التيرستور التقليدي حيث يتكون التيرستور من ثلاثة أطراف وهم الأنود (A) والكافود (K) والبوابة (G) حيث يبين شكل (١ - ٥ أ) الرمز المستخدم لهذا التيرستور ويبيّن شكل (١ - ٥ ب) البنية الداخلية لهذا التيرستور. ولكل نجعل لهذا التيرستور في وضع التوصيل يشترط أن يكون جهد الأنود (V_A) أكبر من جهد الكافود (V_K) وأن تأتي نبضة موجبة عند طرف بوابة التيرستور يجعل قيمة التيار المار بالأنود أكبر من قيمة I_L (تيار الإمساك). ويمكن أن نجعل التيرستور يتحوّل إلى وضع الفصل بإعطاء نبضة سالبة عند بوابة التيرستور كافية لتجعله في وضع عدم التوصيل.



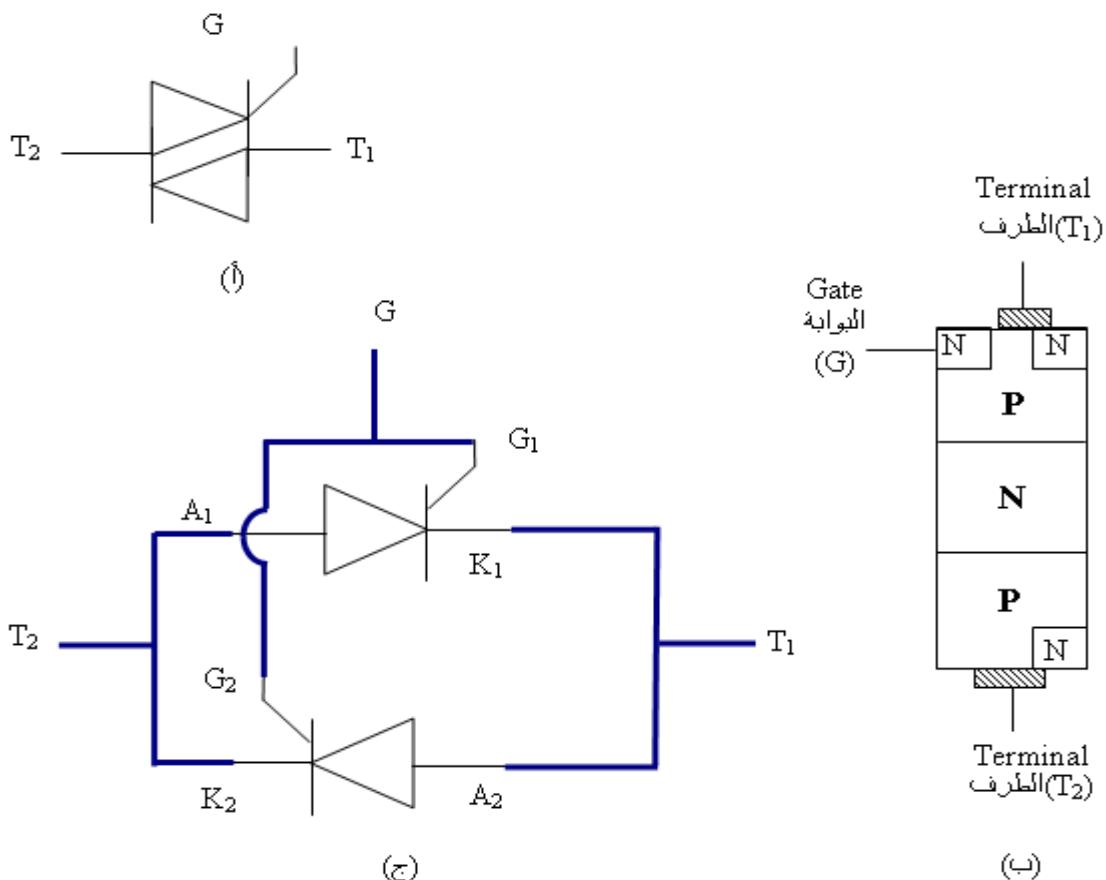
الشكل (١ - ٥) التيرستور ذو بوابة إطفاء (أ) الرمز (ب) التركيب الداخلي

٤ - الـ Triac :

الـ Triac هو عنصر شبه موصل متعدد الطبقات ويكافئ ثيرستوريين موصلين على التوازي وبشكل عكسي أو بعبارة أخرى أن أنود التيرستور الأول موصل إلى كافود التيرستور الثاني وكافود التيرستور الأول موصل إلى أنود التيرستور الثاني كما هو موضح في الشكل (١ - ٦).

يبين نفس الشكل التركيب الظبيقي للترياك و الرمز الخاص به. يوصل الترياك التيار في كل الاتجاهين:

- من الطرف T_1 إلى الطرف T_2 إذا كان جهد T_1 أعلى من جهد T_2 و طبقت إشارة الإشعال بين البوابة G والطرف T_1 .
- من الطرف T_2 إلى الطرف T_1 إذا كان جهد T_2 أعلى من جهد T_1 و طبقت إشارة الإشعال بين البوابة G والطرف T_1 .

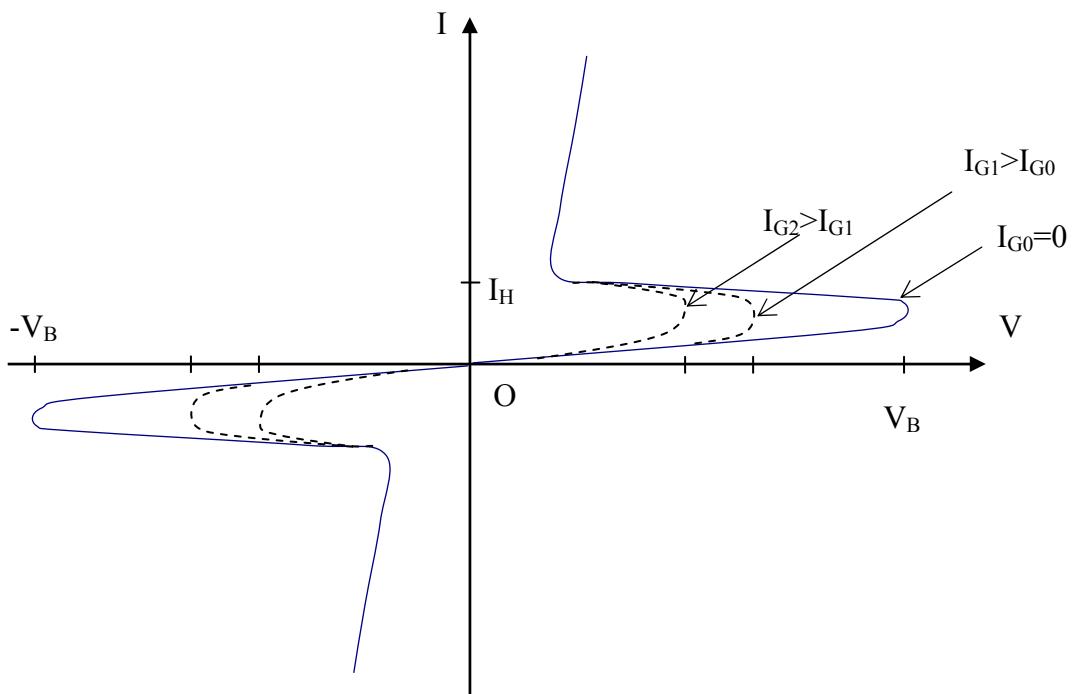


الشكل (١ - ٦) الترياك (أ) الرمز (ب) التركيب (ج) الدائرة المكافئة

يمكن إشعال الترياك أيضا بإشارة سالبة إلا أن حساسيته للإشارة الموجبة أفضل. يستخدم الترياك في عدة تطبيقات صناعية نذكر منها على سبيل المثال التحكم في شدة الإضاءة والتحكم في درجة حرارة الأفران الكهربائية والتحكم في سرعة بعض أنواع المحركات التأثيرية.

• الخواص الاستاتيكية للтриاک

بسبب توصيل الترياک للتيار في كلا الاتجاهين وأنه يكافئ ثيرستورين موصلين على التوازي وبشكل عكسي فإن خواصه تشبه خواص الثيرستور في حالة الانحياز الأمامي كما هو مبين في الشكل (١ - ٧).



الشكل (١ - ٧) خواص الترياک

٥ طرق إشعال الثيرستور : Methods of triggering a thyristor

قد جرى العرف على تسمية نبضة تيار دائرة البوابة بنبضة الإشعال وتسمى الدائرة الإلكترونية التي تتوجهها بدائرة الإشعال كما يقال أن الثيرستور قد اشتعل أى تحول إلى حالة التوصيل. توجد أربع طرق يمكن بواسطتها تشغيل الثيرستور وجعله في حالة التوصيل، بعض هذه الطرق نظامية ومستعملة كثيراً في التطبيقات العملية وبعض الآخر غير نظامية وتستخدم في بعض التطبيقات الخاصة.

٥ - ١ الإشعال بالحرارة والضوء : Thermal and light triggering

إن الزيادة في درجة حرارة الثيرستور أو تسليطه إلى حزمة ضوئية تؤدي إلى زيادة في عدد الإلكترونات والفجوات مما يسبب إشعال الثيرستور. يجب تجنب طريقة تعرض الثيرستور إلى درجة حرارة عالية لأنها يمكن أن تسبب تلف العنصر. يعرف الثيرستور الذي يتم إشعاله عن طريق الضوء

الوحدة الأولى	٢٠٨ كهر	التخصص
أشباه الموصلات المستخدمة في إلكترونيات القوى	إلكترونيات القوى	قوى كهربائية

Light Activated Silicon Controlled Rectifier بالموحد السليكوني المحكم المثار بالضوء .(LASCR)

١ - ٥ - ٢ الإشعال بالجهد العالي : High voltage triggering

عندما يصبح الجهد على طرفي التيرستور أكبر من أو يساوي قيمة جهد الانهيار الأمامي يحصل تغير مفاجئ في مقاومة التيرستور حيث تصبح قيمتها صفرية ويسمح بمرور كل التيار من الأنود إلى الكاثود ويصبح التيرستور في حالة التوصيل. يُنصح عمليًا بتطبيق نبضة على البوابة لتفادي تعريض التيرستور جهود عالية لإشعاله.

١ - ٥ - ٣ الإشعال بمعدل الجهد المسلط triggering : $\frac{dv}{dt}$

لقد افترض حتى الآن أن الجهد المطبق على التيرستور يزداد بالدرج. ولو سمح لهذا التغير بالزيادة بصفة مفاجئة فهذا يؤدي إلى إشعال التيرستور دون الحاجة إلى استخدام طرق القدر المعروفة الأخرى. إن هذا النوع من الإشعال بسبب تلف للتيرستور، ويمكن تجنبه بتحديد معدل تغير الجهد الأمامي $\frac{dv}{dt}$ الذي يتراوح بين ٢٠ و ٢٠٠ فولت لكل ميكرو ثانية في التيرستورات الاعتيادية.

١ - ٥ - ٤ الإشعال بالبوابة : Gate triggering

عندما يكون الجهد على طرفي التيرستور موجباً (الربع الأول من الخواص) يكتفي أن نمرر عبر البوابة تياراً ذا قيمة كافية عادةً ما بين 10 إلى 50 ملي أمبير لمدة كافية وذلك بتطبيق جهد موجب بين البوابة والكاثود لجعله موصلاً.

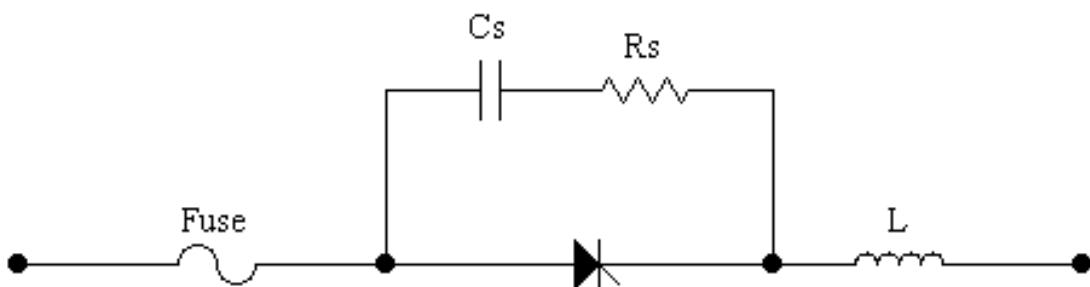
لكي تنجح عملية إشعال التيرستور بالبوابة لابد أن تتحقق دائرة الإشعال ما يلي:

- أ- أن تطبق بين البوابة والكاثود نبضة ذات قيمة كافية وعرض مناسب.
- ب- أن توجد دائرة حمل كاملة لتسمح بمرور تيار بالتيرستور.
- ج- أن تطبق النبضة على البوابة عندما يكون التيرستور في حالة الانحياز الأمامي.

٦ - حماية التيرستور : Thyristor protection

إن درجة حرارة التيرستور تميل إلى الارتفاع عند زيادة التيار مما يسبب تلف العنصر إن لم تؤخذ تدابير مسبقة لحمايته. تكون هذه الحالات العابرة في الجهد أو التيار عادةً ناتجة من عمليات قطع للتيار خاصة في الدوائر التي تحتوي على الملفات أو من فصل مصادر التغذية بسبب عوامل طبيعية كالرياح والصواعق. يوضح الشكل (١-٨) الأنواع الثلاثة من الحمايات المستخدمة في التيرستور:

- الحماية ضد التيارات العالية باستعمال مصهر سريع fast acting fuse على التوالى مع التيرستور. عند اختيار المصهر، يجب أن تكون القيمة المقننة للتيار المصهر أقل بقليل من القيمة العظمى للتيار الذي يتحمله التيرستور.
- الحماية ضد التغيرات السريعة و المفاجئة في الجهد بتوصيل دائرة امتصاص الصدمات Snubber circuit على التوازي مع التيرستور. تكون هذه الدائرة من مقاومة موصلة على التوالى مع مكثف.
- الحماية ضد التغيرات السريعة و المفاجئة في التيار باستخدام ملف على التوالى مع التيرستور.
- الحماية ضد ارتفاع درجة حرارة التيرستور باستخدام مبرد حراري heat sink.



الشكل (١-٨) دائرة حماية التيرستور

٧ - ترانزستور القدرة:

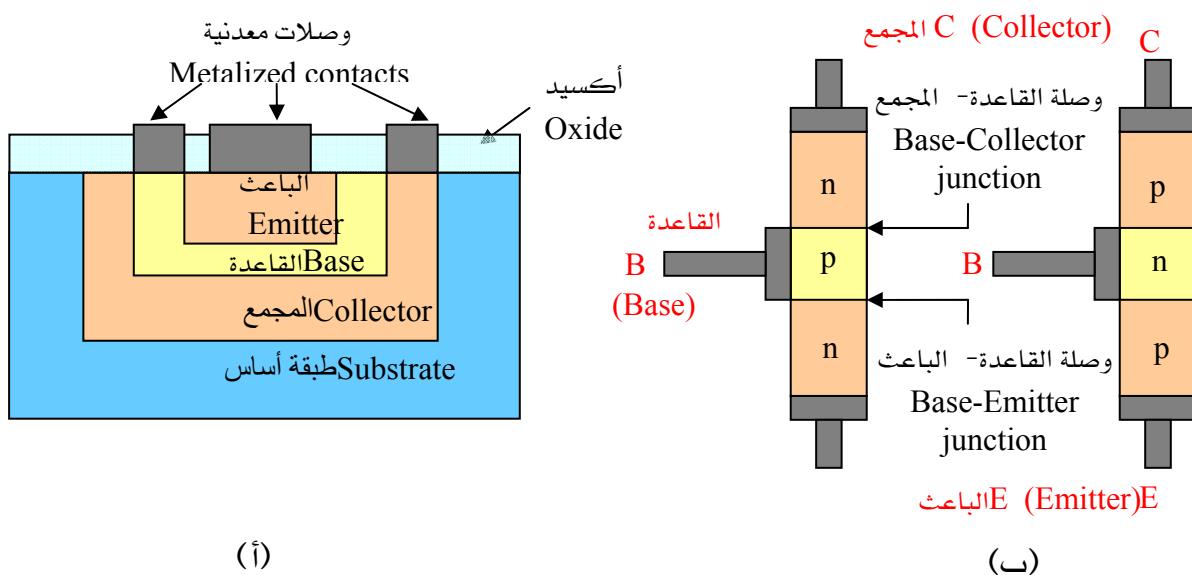
يتميز الترانزستور عن التيرستور في أنه يوصل طلما تواجدت إشارة تيار القاعدة بقيمة مناسبة ويفصل إذا تلاشت هذه الإشارة. ولقد أدى التطور التكنولوجي في صناعة نبائط أشباه الموصلات إلى رفع مقننات الترانزستور إلى قيم عالية من الجهد والتيار جعلته يصلح للاستخدام في مجال إلكترونيات القدرة، وفي هذا المجال فإن الترانزستور يستخدم كمفتاح للتوصيل والفصل.

توجد أنواع مختلفة لترانزستورات القدرة تستخدم بكثرة في مجال إلكترونيات القدرة مثل:

- أ- ترانزستور الوصلة ثنائية القطبية BJT.
- ب- ترانزستور تأثير المجال المعدني الأكسيدى ذو الوصلة MOSFET.
- ج- الترانزستور ثنائية القطبية ذو البوابة العزولة IGBT.

١ - ٧ - ١ ترانزستور ثنائية القطبية (Bipolar Junction Transistor)

يتكون الترانزستور ثنائية القطبية من ثلاثة مناطق من شبه الموصل المطعم مفصولة بوصلتين من النوع p-n كما هو مبين في الشكل (١ - ٩). وتسمى هذه المناطق بالباعث (Emitter) والقاعدة (Base) والمجمع (Collector)، ويوجد نوعان من الترانزستور ثنائية القطبية وهما npn و pnp والشكل (١ - ٩ ب) يبيّن التمثيل للرموز الطبيعية لهذه الأنواع من الترانزستور. الوصلة pn التي تربط منطقة القاعدة ومنطقة الباعث تسمى وصلة القاعدة - الباعث (Base-Emitter Junction) والوصلة التي تربط منطقة القاعدة ومنطقة المجمع تسمى وصلة القاعدة - المجمع (Base-Collector Junction) كما هو مبين في شكل (١ - ٩ ب)، ويرمز اختصاراً للمشع بالحرف E، والمجمع بالحرف C، وكذلك القاعدة بالحرف B. ويبين شكل (١ - ١٠) الرمز القياسي الذي يستخدم في الدوائر الإلكترونية لكل من ترانزستور npn وكذلك ترانزستور pnp.



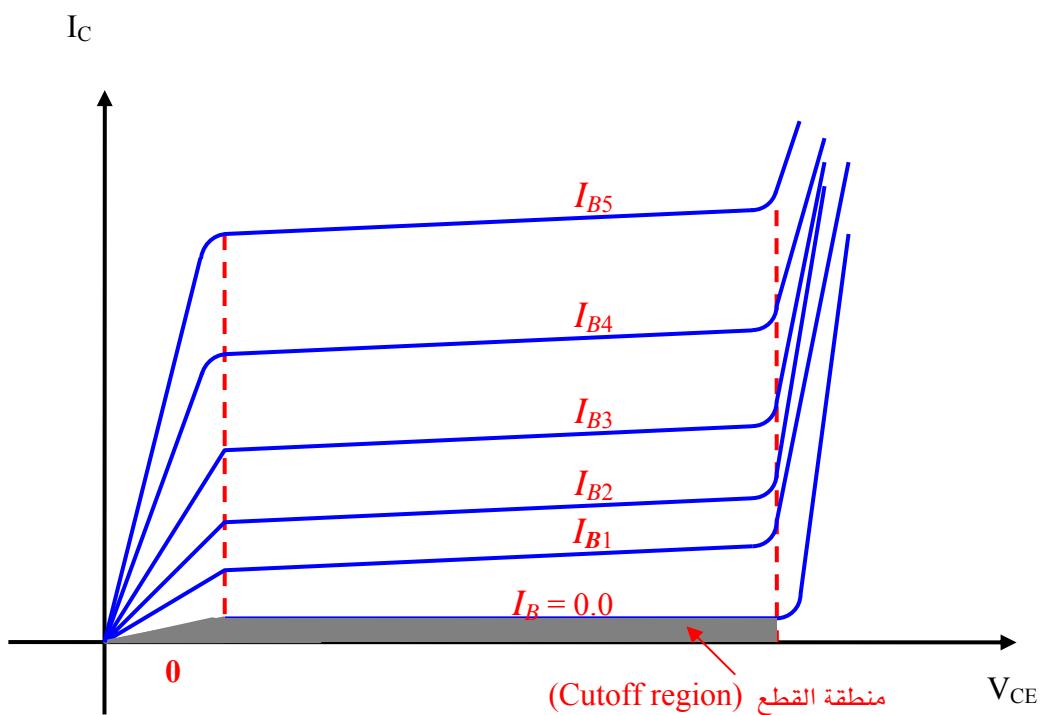
شكل (١ - ٩) البناء الأساسي للترانزستور ثنائية القطبية.



شكل(١٠) يوضح الرموز القياسية المستخدمة في الدوائر الإلكترونية.

• منحنيات خواص لترانزستور ثنائي القطبية

- تمثل العلاقة بين تيار المجمع I_C وفرق الجهد بين المجمع والباعث V_{CB} عند قيم ثابتة لتيار القاعدة I_B .
- يمكن الحصول على مجموعة من منحنيات الخواص للترانزستور كما هو مبين بـشكل(١٠ - ١١) وذلك بتغيير قيمة تيار القاعدة عند قيم مختلفة.
- عندما يكون تيار القاعدة مساوياً الصفر يكون الترانزستور في هذه الحالة في منطقة القطع (بالرغم من وجود تيار المجمع المتسرّب الصغير جداً) كما بـشكل(١٠ - ١١).

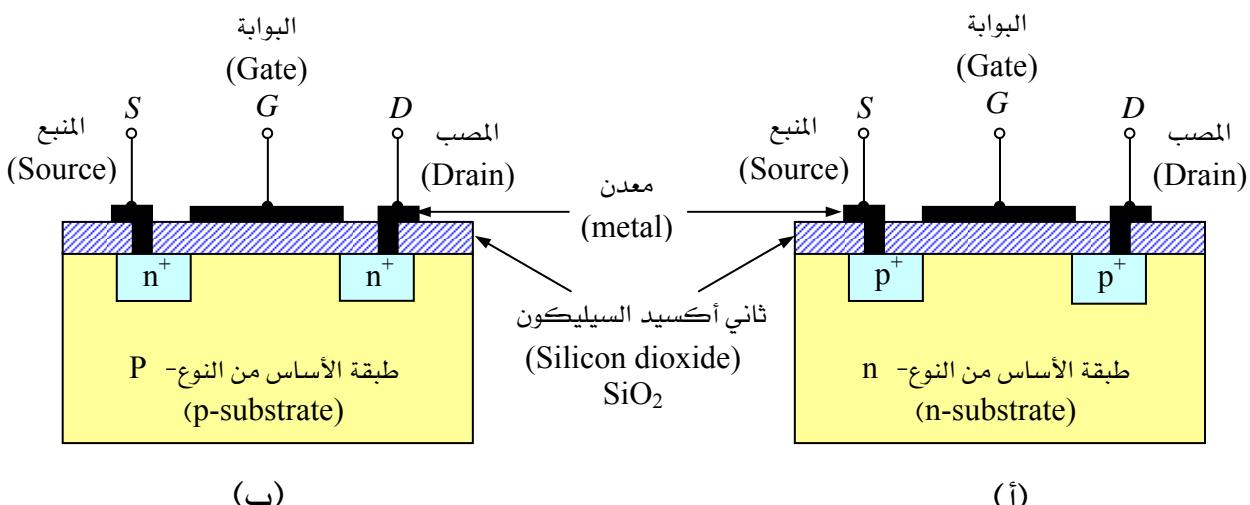


شكل(١١) يوضح مجموعة من منحنيات المجمع للترانزستور ثنائي القطبية.

١ - ٧ - ٢ ترانزستور تأثير المجال المعدني الأكسيدى شبه الموصى Metal Oxide Semiconductor Field Effect Transistor (MOSFET)

بالإضافة لتسميته ترانزستور تأثير المجال المعدني الأكسيدى شبه الموصى (MOSFET) يسمى أيضاً ترانزستور تأثير المجال ذو البوابة المعزلة (Insulated Gate Field Effect Transistor) ويرمز له بالرمز IGFET. يمتاز هذا النوع على ترانزستور شائى القطبية BJT بأنه يعتمد على الجهد في تشغيله ولا يعتمد على التيار وبذلك لا يتأثر تشغيله بدرجة حرارة الوصلة ويكون أكثر استقراراً في التشغيل وله مقاومة دخل كبيرة ($10^{15} \Omega$ - $10^{10} \Omega$) نظراً لوجود الطبقة العازلة المتمثلة في طبقة ثاني أكسيد السيليكون.

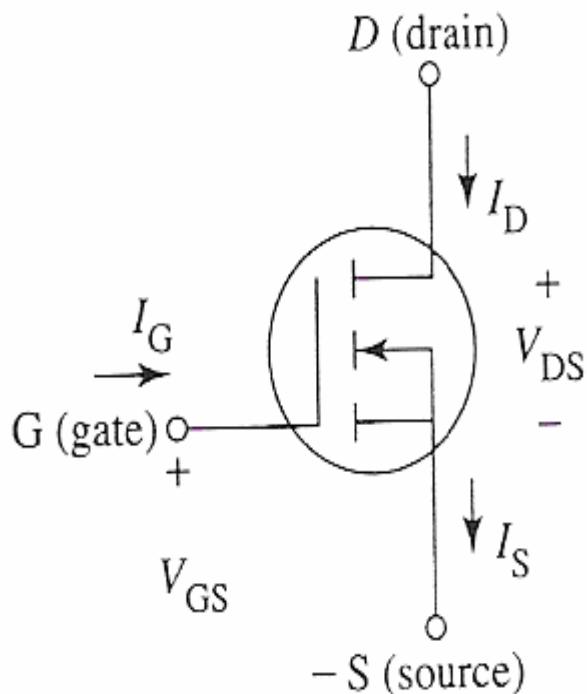
يتكون هذا النوع من الترانزستور من طبقة أساس (Substrate) من مادة شبه موصل ذات شوائب قليلة التركيز من النوع - n (في حالة القناة - P) أو النوع - p (في حالة القناة - n) بها منطقتان ذات شوائب من نوع معاكس لنوع طبقة الأساس وذات تركيز عالي يمثلان المنبع (Source) والمصرف (Drain) ويفغطى السطح بطبقة رقيقة عازلة من مادة ثاني أكسيد السيليكون (SiO_2). ثم تعطى الطبقة العازلة بطبقة موصلة معدنية تمثل البوابة (Gate). بالإضافة لوجود وصلات معدنية خارجية لكل من المصرف والمنبع كما هو مبين بشكل (١٢ - ١).



شكل (١٢ - ١) تركيب النوع التعزيزى لترانزستور MOSFET

(أ) ذو القناة - n (ب) ذو القناة - p

والشكل (١٣ - ١) يبين الرموز المستخدمة لترانزستور MOSFET ذي القناة - n ويمكن استخدام نفس الرموز بالنسبة للترانزستور ذي القناة - p مع عكس اتجاه السهم المبين بكل رمز.



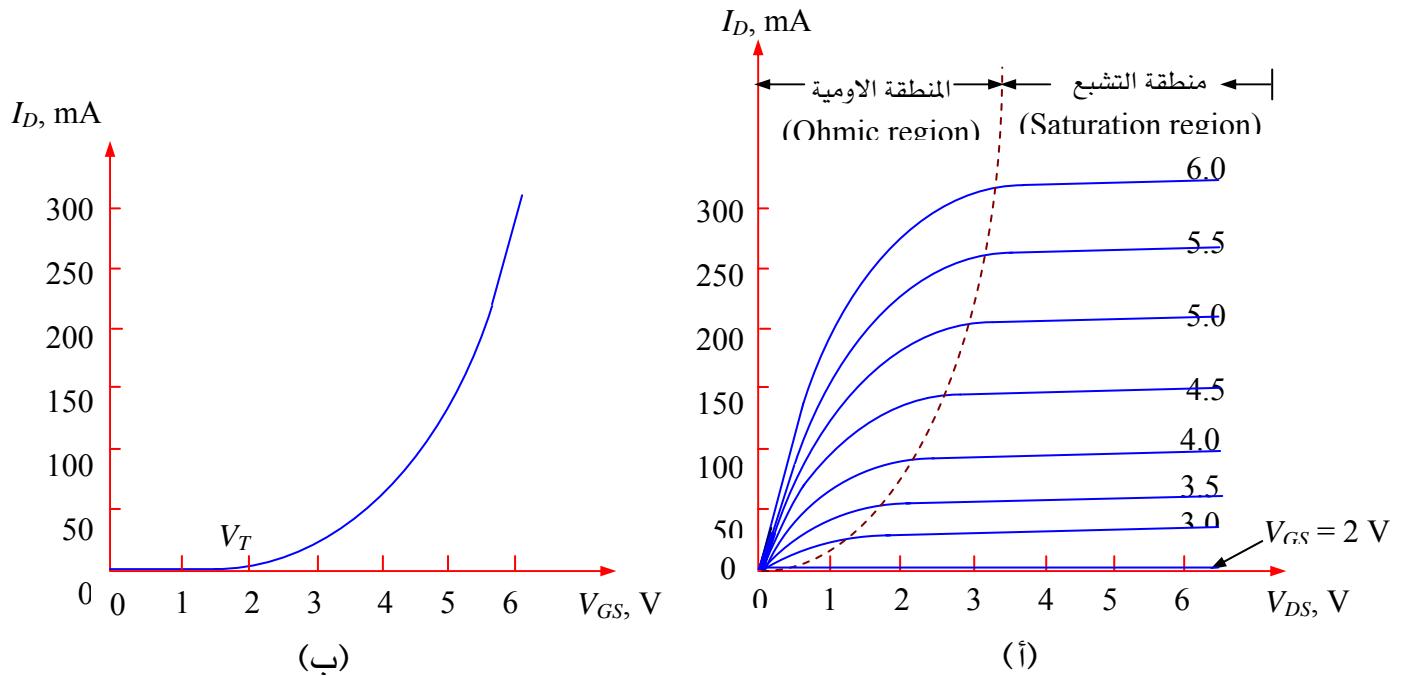
شكل (١٣) - رمز الموسفت ودائرته المكافئة ذو القناة السالبة n- channel

• منحنيات خواص لترانزستور MOSFET

شكل (١٤) - (١٤) يبيّن منحنيات الخواص لنوع التعزيزى لترانزستور MOSFET ذي القناة - n.

شكل (١٤ أ) يوضح منحنيات خواص المصرف أو الخرج، ونلاحظ منها أنه كلما زادت قيمة الجهد V_{GS} فإن قيمة التيار I_D تثبت تقريرياً عند قيم أقل للجهد V_{DS} . يبيّن شكل (١٤ ب) منحنى التحويل ومنه نلاحظ أن قيمة التيار I_D تكون صغيرة جداً (بالنانو أمبير) إذا كانت قيمة جهد البوابة أقل من قيمة الجهد الفاصل، ولكن بعد الجهد الفاصل يزداد التيار بقيم كبيرة ولذلك يمكن استخدام هذا النوع من الترانزستور كمفتاح، حيث لا يمرر تيار كهربائي بقيم ملحوظة إلا إذا وصل الجهد إلى قيمة الجهد الفاصل.

منحنيات الخواص المبيّنة بالشكل (١٤) تصلح لترانزستور ذي القناة - p مع عكس قطبية جميع الجهدود والتيارات.



شكل (١٤) منحنيات خواص لترانزستور MOSFET ذو القناة - n

(أ) خواص المصرف أو الخرج (Drain or Output characteristics)

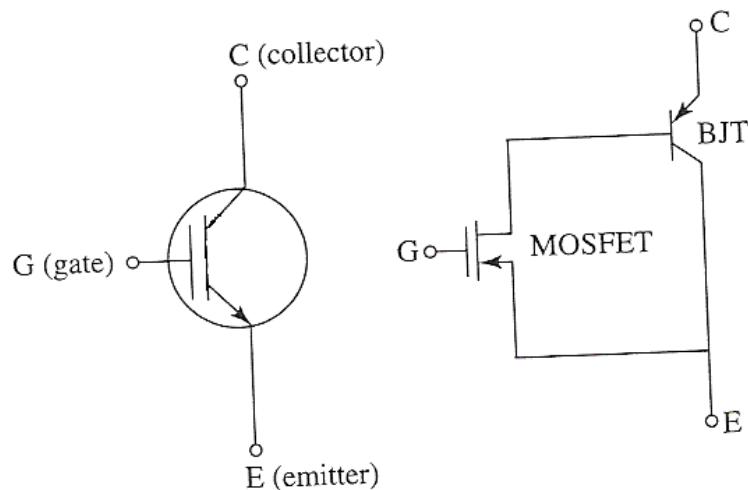
(ب) خواص التحويل (Transfer characteristic)

-٧ -١

يتميز الترانزستور ثنائى القطبية ذو البوابة المعزوله IGBTs بأنه يجمع بعض صفات ترانزستور الوصلة ثنائى القطبية والموسفت حيث له خواص ترانزستور الوصلة ثنائى القطبية من حيث صفر قيمة فرق الجهد على طرفيه في حالة التوصيل وكبير فرق الجهد على طرفيه في حالة الفصل وتكون دائرة إشعاعه بسيطه وله مقاومه دخل عاليه مثل الموسفت. يستخدم الترانزستور ثنائى القطبية ذو البوابة المعزوله في حالة وجود أحمال ذات قدرات منخفضة أو متوسطة حيث أنه يتحمل تيار عالي وجهود متوسطة على سبيل المثال فالترانزستور ثنائى القطبية ذو البوابة المعزوله ذات النوعية CM1000HA فإنه مصمم عند قيمة مقننة للجهد وهي 1400V وقيمة مقننه للتيار وهي 1000A.

وقد تم احلال الترانزستور ذو البوابة المعزوله بدلا من الموسفت في حاله تطبيقات الجهد العالى حيث تكون قيمة الفقد به صغيره في حاله التوصيل. ويعيي الترانزستور ذو البوابة المعزوله بأنه يعمل عند تردد فصل وتوصيل أقل من الموسفت ولكن قيمة هذا التردد أعلى منه لترانزستور ثنائى القطبية . لا يتم استخدام دايد عكسي في حاله الترانزستور ذو البوابة المعزولة ولكنه غالبا ما يستخدم في حاله الموسفت حيث للموسفت يكون تحمله للجهد العكسي ضعيف وأقصى قيمة للجهد العكسي يمكنه تحملها أقل من 10V.

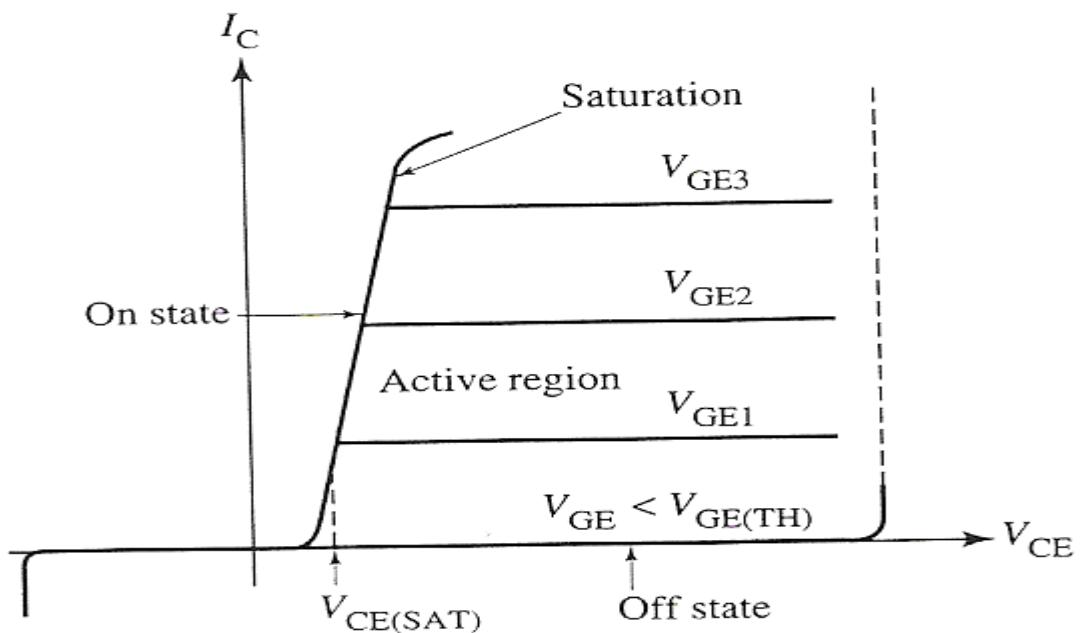
يبين شكل (١ - ١٥) دائرة رمز الترانزستور ذو البوابة المعزوله ذات قناء سالبة N والتي تتكون من موسفت و ترانزستور ثنائى القطبية. يتكون ترانزستور ذو البوابة المعزوله من ثلاثة أطراف وهم المجمع (C) والباعث (E) والبوابة G ويكون مبدأ فكرة عمل هذا الترانزستور مشابهة لعمل موسفت القدرة حيث للترانزستور ذو البوابة المعزوله لابد أن يكون جهد المجمع (C) موجب بالنسبة لجهد الباعث (E) ولابد من تغذية البوابة بنسبة ذات الجهد الموجب حتى يتم تحويله لوضع التشغيل (التوسيط) وبازاله هذه النسبة الموجبة من البوابة يتم تحويل الترانزستور ذو البوابة المعزوله لوضعية الفصل.



الشكل (١ - ١٥) رمز الترانزستور ثنائى القطبية ذو البوابة المعزوله ودائرته المكافئة

- **الخواص الأستاتيكية لترانزستور ثنائى القطبية ذو البوابة المعزوله**
تمثل العلاقة بين تيار المجمع (I_C) وفرق الجهد بين طرف المجمع والباعث V_{CE} الخواص الأستاتيكية لترانزستور ذو البوابة المعزوله كما هو مبين بشكل (١ - ١٦) وتتأثر هذه العلاقة أو الخواص الأستاتيكية بقيمة الجهد المغذى على طرف البوابة (V_G) حيث يكون هذا الترانزستور فى وضع الفصل عند جعل قيمة جهد البوابة تصل لقيمة الصفر وفي هذه الحالة يكون قيمة التيار المار بالبوابة له قيمة صفرية وتكون قيمة الجهد بين طرفي المجمع والباعث V_{CE} هي قيمة المصدر الكهربى المتصل بالترانزستور وعند تغذية الترانزستور بنسبة جهد كافية لإشعاله حيث تأتى النسبة بين البوابة والباعث فإن الترانزستور سوف يتحول لوضع التوصيل ويسمح هذا الوضع بمرور التيار خلال المجمع I_C وتكون قيمة هذا التيار تعتمد على قيمة جهد المصدر ومقاومة الحمل المتصل بالترانزستور وتحصل قيمة

فرق الجهد بين طرفي المجمع والباعث V_{CE} لقيمة صغيرة تقترب من الصفر و الترانزستور فى وضع التوصيل.



الشكل (١٦ - ١٦) الخواص الأستاتيكية لترانزستور ذو البوابة المعزولة

١- ٨ أسئلة:

- ١ ما هو التيرستور؟
- ٢ ما هو الاسم البديل المستعمل للتيرستور؟
- ٣ متى يكون التيرستور في الانحياز الأمامي؟
- ٤ متى يكون التيرستور في الانحياز العكسي؟
- ٥ ما هي الشروط اللازم توفرها لإنشغال التيرستور؟
- ٦ كيف يتم إيقاف التيرستور عن التوصيل؟
- ٧ اذكر مع الشرح الطرق المختلفة المستعملة لإنشغال التيرستور
- ٨ كيف تتم حماية التيرستور؟
- ٩ ارسم الدائرة المكافئة للтриاک
- ١٠ اذكر بعض تطبيقات عملية للтриاک؟
- ١١ اذكر مميزات وعيوب التيرستور.
- ١٢ اذكر تطبيقات واستخدام التيرستور.
- ١٣ ما هي أهم الاستخدامات العملية لترانزستورات القدرة؟
- ١٤ ارسم الخواص الأستاتيكية الخاصة بترانزستور الوصلة ثنائية القطبية.
- ١٥ ارسم الخواص الأستاتيكية الخاصة للموسفت.
- ١٦ ارسم الدائرة المكافئة للترانزستور ثنائية القطبية ذو البوابة المعزولة.
- ١٧ ارسم الخواص الأستاتيكية للترانزستور ثنائية القطبية ذو البوابة المعزولة.
- ١٨ ما الفرق الأساسي لنسبة بوابة التيرستور ونسبة بوابة الموسفت؟

الكترونات القوى

دواير التوحيد

الجدارة: الإللام الشامل بدوائر التوحيد.

الأهداف: عندما يكمل المتدرب هذه الوحدة يكون قد تمكن من تحقيق الأهداف والمهارات التالية:

- بناء دوائر التوحيد لنصف موجة ولوجة كاملة بواسطة الدايرودات.
- مبدأ عمل موحد نصف موجة محكم أحادي الوجه والمتصل بحمل مادي أو حمل حتى مستعينا بالموجات الخاصة بدائرة هذا الموحد
- مبدأ عمل موحد موجة كاملة محكم كلّياً والمتصل بالحمل المادي أو الحثي مستعينا بالموجات الخاصة بدائرة هذا الموحد
- مبدأ عمل موحدات نصف الموجة المحكمة ثلاثة الاوجه وايضا الموحدات القنطرية المحكومة ثلاثة الاوجه

الوقت المتوقع للتدريب: ٩ ساعات

الوسائل المساعدة:

- السبورة
- عرض باستخدام برنامج Power Point

متطلبات الجدارة: دراسة الحقيبة التدريبية لمقرر دوائر كهربائية - ٢ .

١- مقدمة

نظراً لقدرة الديايد على السماح للتيار بالمرور في اتجاه واحد ومنع مروره في الاتجاه العكسي، فإن الدياودات تستخدم كموحدات لاتجاه التيار في دوائر التوحيد الموجدة بمصادر القدرة ذات التيار المستمر والتي تعمل على مصادر الجهد المتردد.

وحيث إن مصدر القدرة ذو التيار المستمر يمثل جزء ضروري في كل الأنظمة الكهربائية، فإننا سوف نناقش في بداية هذه الوحدة المراحل الأساسية التي يتكون منها، ثم نعرض بعد ذلك لكل مرحلة على حدة بالتفصيل.

كذلك سوف يتم دراسة بعض الدوائر الأساسية للموحدات المحكومة الأحادية الوجه وكذلك ثلاثة الأوجه واللازمة لتحويل الجهد المتردد إلى جهد مستمر. سيتم عمل دراسة تفصيلية للموحدات نصف الموجة والموجة الكاملة المحكومة أحادية الأوجه والمتعلقة بحمل مادي (R) أو حمل حشبي ($R-L$) وسوف تتم الدراسة على أساس أن جميع هذه الموحدات الأحادية الوجه متصلة بمصدر جهد متزاوب له موجة جيبية بقيمة عظمى V_m . وسوف تم عمل دراسة تفصيلية لدوائر الموحدات نصف الموجة المحكومة ثلاثة الأوجه وايضاً الموحدات القنطرية المحكومة ثلاثة الأوجه والمتعلقة بأحمال مادية.

٢- أنواع دوائر التوحيد

يستخدم دايدود القدرة بكثرة في الدوائر الإلكترونية ولها تطبيقات عديدة في مجال الهندسة الكهربائية بصفة عامة وتسمى مغيرات القدرة التي تحول التيار المتردد إلى مستمر بالموحدات، والموحدات التي تستخدم دايدود القدرة يطلق عليها الموحدات غير المحكومة وذلك لأنها تعطي جهد خرج مستمر وثابت القيمة طالما كانت قيمة جهد الدخل ثابتة. وللحصول على جهد خرج يمكن التحكم فيه أو تغيير قيمته حسب الحاجة تستخدم الموحدات المحكومة أي الشيرستور أو الترانزستور والتي تستخدم بكثرة في التطبيقات الصناعية خاصة في نظم التسيير الكهربائي المتغيرة السرعة.

وكما هو الحال مع موحدات دايدود القدرة غير المحكومة فإن الموحدات المحكومة تقسم إلى موحدات وجه واحد وثلاثة أوجه وكل من هذين النوعين إما أن يكون من النوع ذي نقطة المنتصف أو الحياد أي يحتاج إلى محول بينة وبين المصدر للحصول على هذه النقطة أو يكون على شكل قنطرة وتقسم موحدات القنطرة المحكومة إلى موحدات محكومة كاملة وموحدات نصف محكومة ولكل منها تطبيقاته الصناعية.

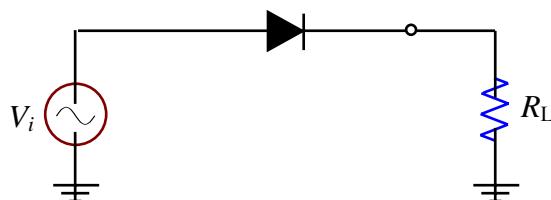
٢ - ٣ الموحدات غير المحكمة

١- ٣ - ١ الموحد نصف الموجة غير المحكم The Half-Wave Rectifier

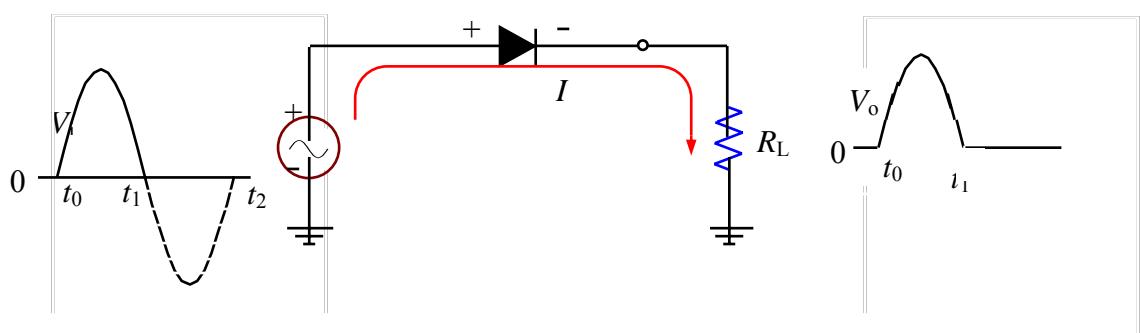
عملية التوحيد يقصد بها تحويل التيار المتردد إلى تيار موحد الاتجاه في صورة نبضات. شكل (٢ - ١) يوضح دائرة موحد نصف موجة باستخدام ثنائى واحد، حيث يتصل طرف المصعد للثنائى بمصدر الجهد المتردد (ac voltage source) المراد توحيده ويتصل طرف المهبط بالحمل (load).

خلال النصف الموجب لموجة جهد الدخل يكون الدايمود في حالة انحياز أمامي ويسمح للتيار بالمرور خلاله إلى الحمل. وفي حالة استخدام ثنائى مثالى (ideal diode) فإن قيمة الجهد المفقود على طرفي الدايمود تساوي صفر، وبالتالي يكون الجهد الناتج على طرفي مقاومة الحمل مطابق تماماً لشكل النصف الموجب لموجة جهد الدخل كما هو مبين بشكل (٢ - ١ ب).

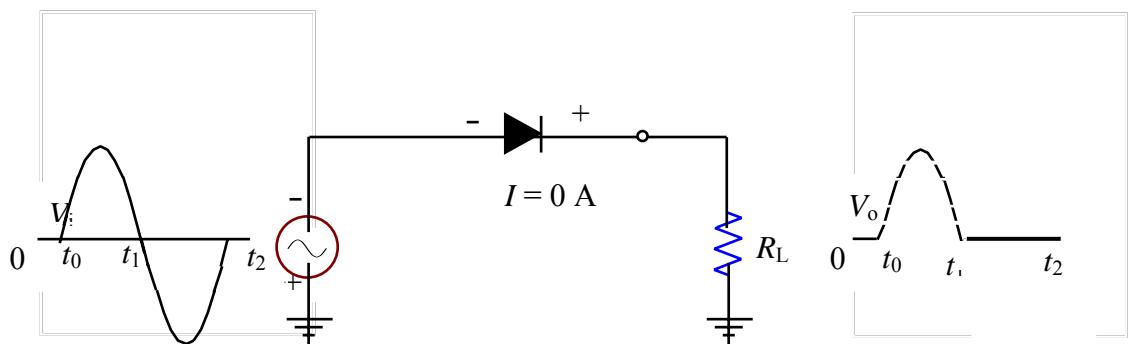
خلال النصف السالب لموجة جهد الدخل يكون الدايمود في حالة انحياز عكسي ولا يسمح للتيار بالمرور خلاله، وبالتالي فإن قيمة الجهد الناتج على طرفي مقاومة الحمل تساوي صفر كما هو موضح بشكل (٢ - ٢ ج). شكل (٢ - ٢ د) يوضح الخرج النهائي لموحد نصف الموجة.



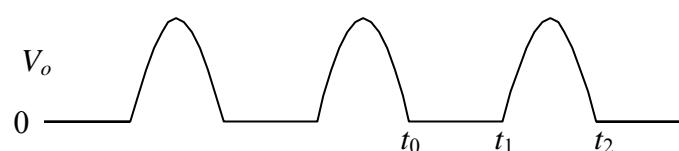
أ - دائرة موحد نصف موجة.



ب - عملية التوحيد خلال النصف الموجب لwave جهد الدخل.



ج - عملية التوحيد خلال النصف السالب لwave جهد الدخل.

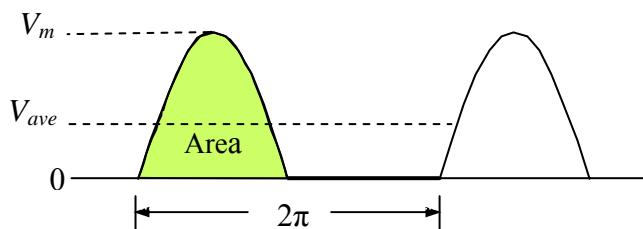


د - الخرج النهائي موحد نصف الموجة.

شكل (٢ - ١) عملية التوحيد باستخدام موحد نصف موجة.

القيمة المتوسطة لجهد الخرج موحد نصف الموجة هي القيمة التي تفاصس بواسطة جهاز قياس الجهد المستمر(dc voltmeter)، ورياضيا يمكن حسابها بقسمة المساحة تحت منحنى جهد الخرج الموحد خلال دورة كاملة على 2π ، كما هو موضح بشكل (٢ - ٢). وبفرض أن القيمة العظمى (peak value) لجهد الخرج تساوي V_m فإن القيمة المتوسطة (average value) لجهد الخرج موحد نصف الموجة ويرمز لها بالرمز V_{ave} تعطى بالعلاقة الآتية:

$$V_{ave} = \frac{V_m}{\pi} \quad (1 - 2)$$



شكل (٢ - ٢) القيمة المتوسطة لجهد الخرج موحد نصف الموجة.

مثال ٢ - ١ :

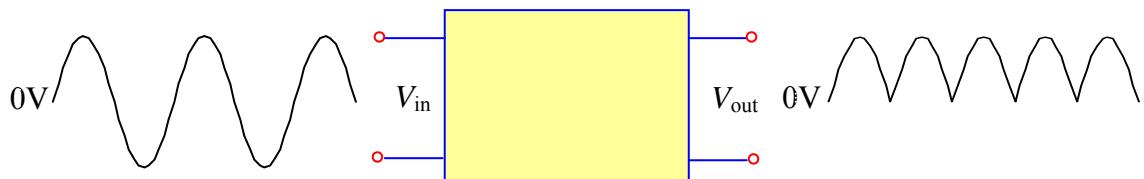
أوجد القيمة المتوسطة (V_{ave}) لجهد الموجة نصف موجة حيث أن $V_m=50$ V

الحل:

$$V_{ave} = \frac{V_m}{\pi} = \frac{50}{3.14} = 15.9V$$

٢ - ٣ موحدات الموجة الكاملة غير المحكومة (قطرة التوحيد)

بالرغم من أن موحد نصف الموجة له بعض التطبيقات إلا أن استخدام موحد الموجة الكاملة أكثر انتشارا في مصادر القدرة ذي التيار المستمر، والفرق بين توحيد الموجة الكاملة وتوحيد نصف الموجة هو أن موحد الموجة الكاملة يسمح بمرور التيار في اتجاه واحد خلال الحمل على هيئة نبضات خلال نصف دورة الدخل بينما يسمح موحد نصف الموجة بمرور التيار خلال النصف الموجب للموجة فقط، ونتيجة لذلك فإن تردد جهد الخرج في حالة توحيد الموجة الكاملة يساوي ضعف تردد جهد الدخل، حيث نحصل في الخرج على نبضة كاملة لكل نصف دورة لجهد الدخل كما هو موضح في شكل (٢ - ٣).



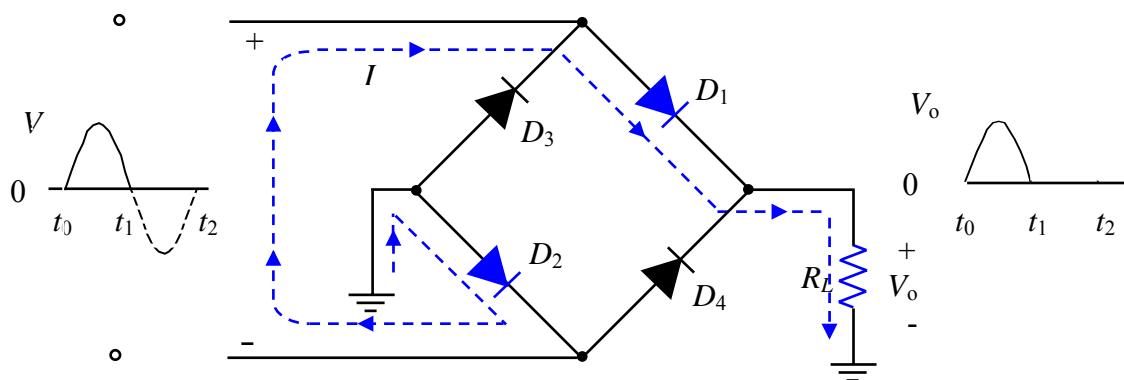
شكل (٢ - ٣) توحيد موجة كاملة.

وحيث إن عدد النبضات الموجة التي نحصل عليها من خرج موحد الموجة الكاملة يساوي ضعف عدد النبضات الموجة التي نحصل عليها من خرج موحد نصف الموجة خلال نفس الفترة الزمنية، فإن القيمة المتوسطة لجهد الخرج (V_{ave}) في حالة موحد الموجة الكاملة تساوي ضعف القيمة التي نحصل عليها في حالة موحد نصف الموجة كما هو موضح بالعلاقة الآتية:

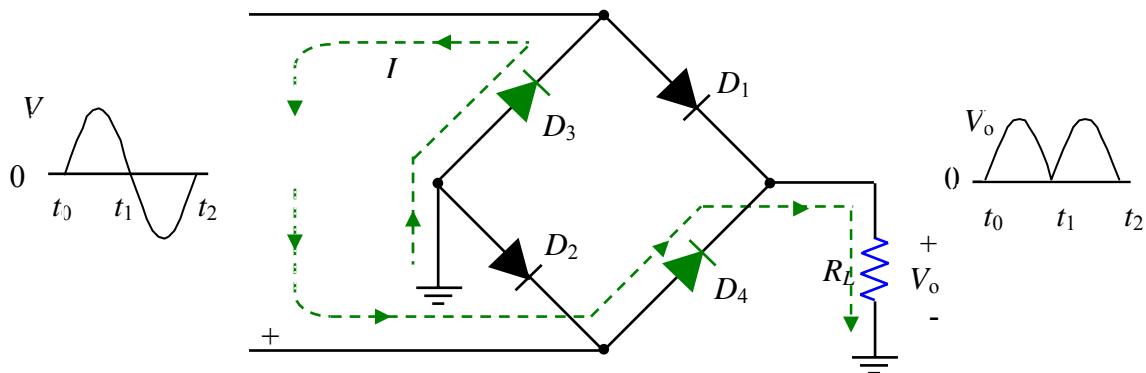
$$V_{ave} = \frac{2V_m}{\pi} \quad (2 - 2)$$

في هذا النوع يتم استخدام أربعة شائطيات موصلة كما في شكل (٢ - ٤). خلال النصف الموجب لموجة جهد الدخل يكون كل من الدايو D_1 , D_2 في حالة انحياز أمامي بينما يكون كل من الدايو D_3 , D_4 في حالة انحياز عكسي، ولذا يمر التيار إلى الحمل عبر كل من الدايو D_1 , D_2 خلال المسار المبين بشكل (٢ - ٤).

خلال النصف السالب لموجة جهد الدخل يصبح كل من الدايو D_1 , D_2 في حالة انحياز عكسي بينما كل من الدايو D_3 , D_4 في حالة انحياز أمامي، ويمر التيار إلى الحمل عبر كل من الدايو D_3 , D_4 خلال المسار المبين بشكل (٢ - ٤ ب).



أ - عملية التوحيد خلال النصف الموجب لموجة جهد الدخل.



ب- عملية التوحيد خلال النصف السالب ل一波 جهد الدخل.

شكل (٢ - ٤) عملية توحيد موجة كاملة باستخدام القنطرة.

وبالرجوع إلى شكل (٢ - ٤) نلاحظ أن التيار المار في الحمل يكون في اتجاه واحد خلال نصفي الموجة لجهد الدخل وبالتالي فإن الجهد الناشئ على طرفي الحمل يكون موحد الاتجاه ل一波 جهد كاملة. ونظرًا لوجود شائينان (D_1, D_2 أو D_3, D_4) في حالة انحياز أمامي وموصلين على التوالي مع الحمل خلال نصفي موجة جهد الدخل، فإن قيمة جهد الخرج تساوي:

$$V_o = V_2 - 2V_B \quad (٣ - ٢)$$

حيث: $V_B = 0.7V$ في حالة الديايد السيليكوني و 0 في حالة الديايد المثالى.

٤ - الموحدات المحكمة أحادية الوجه

٤ - ١ موحدات نصف موجة محكمة أحادية الوجه مع الحمل المادي

Single-Phase Half-Wave Controlled Rectifiers with a resistive load

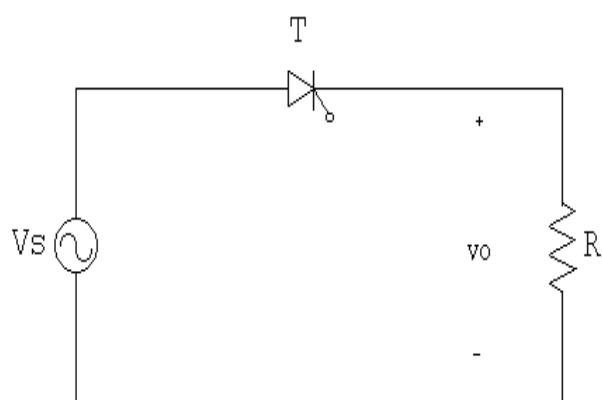
يبين الشكل (٢ - ٥) دائرة موحد نصف موجة محكم متصل بحمل مادي R . عندما يكون الشيرستور في حالة الانحياز الأمامي فإن الشيرستور سيوصل أي أنه سيممر التيار الكهربائي وذلك في حالة إعطاء بوابة الشيرستور النبضة اللازمة لأشعال الشيرستور وذلك خلال أي لحظة في الفترة الموجة لجهد مصدر الجهد ولتكن (t_0) كما في الشكل (٢ - ٥). سيممر التيار خلال الحمل المادي (R) وذلك في

حالة توصيل التيرستور عند تلك اللحظة (t_0) وبالتالي سيكون شكل موجة جهد الخرج (V_0) على الحمل المادي هو نفسه شكل جهد المصدر الجيبى.

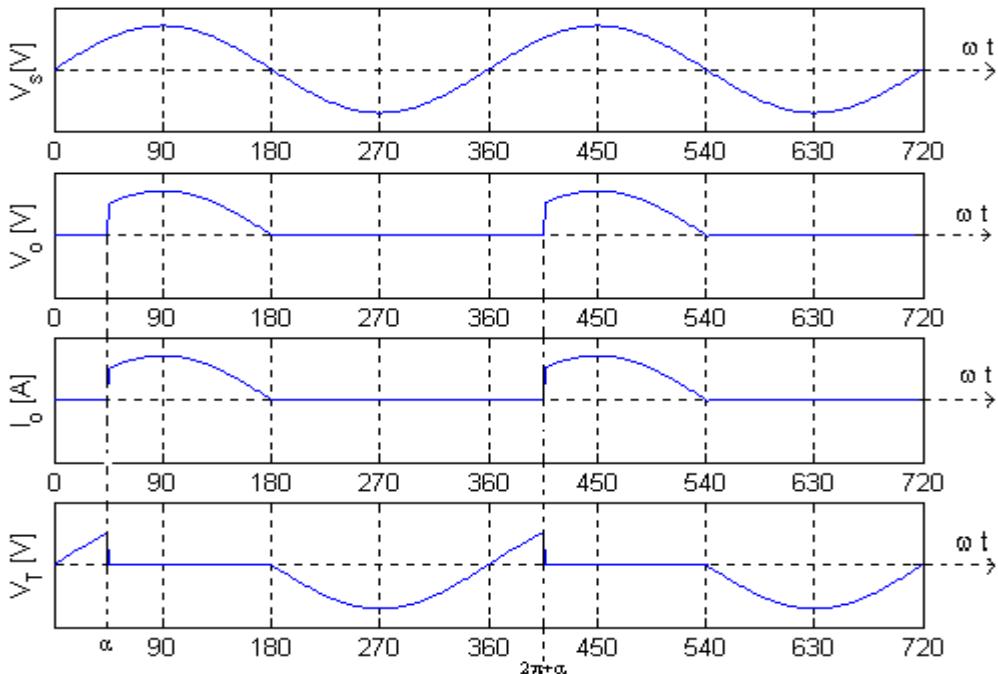
وينعدم تيار الحمل ' R' عندما تكون ($\omega t = \pi$) حيث عند هذه اللحظة سيتحول التيرستور من الانحياز الأمامي إلى الانحياز العكسي وبالتالي يصبح جهد خرج الحمل ' R' له قيمة صفرية خلال هذه الفترة الزمنية () . ويبداً مرور التيار في الدائرة مرة أخرى بإعطاء التيرستور النبضة اللازمة لإشعاله وذلك عند اللحظة الزمنية $2\pi - t_0$ ويبين الشكل (٢ - ٦) شكل موجة المصدر الجيبى وموجة جهد الخرج (الحمل) ' V_0 ' وموجة تيار الخرج ' i_0 ' وموجة فرق الجهد بين طرفي الأنود والكافود للتيرستور ' v_T ' والنبضة اللازمة لإشعال التيرستور ويمكن تلخيص عمل الدائرة خلال دورة كاملة كما يلى :

$$V_0 = \begin{cases} 0 & , 0 < t < t_0 \\ V_m \sin \omega t & , t_0 < t < \pi / \omega \\ 0 & , \pi / \omega < t < 2\pi / \omega \end{cases} \quad (2-2)$$

حيث إن الفترة الزمنية من ٠ حتى t_0 تمثل الفترة الزمنية التي يمرر فيها التيرستور التيار خلال نصف الدورة الموجبة للمصدر الجيبى علما بأن اللحظة الزمنية t_0 أو الزاوية ωt_0 تسمى بزاوية الإشعال α وال فترة الزمنية من t_0 حتى π تسمى بزاوية التوصيل γ .



الشكل (٢ - ٥) دائرة موحد نصف موجة محكم متصل بحمل مادي ' R '.



الشكل (٢ - ٦) موجات الجهد والتيار.

القيمة المتوسطة لجهد الخرج للدائرة المبينة بالشكل (٢ - ٥) هي كالتالي:

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{V_m}{2\pi} \cdot (1 + \cos \alpha) \quad (5-2)$$

حيث إن V_m هي القيمة العظمى لمصدر الجهد الجيبى المتردد، و α هي قيمة زاوية إشعال التيرستور.
ويمكن كتابة المعادلة الرياضية للقيمة المتوسطة لتيار الخرج كالتالي:

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{V_{o(\text{avg})}}{R} \quad (6-2)$$

يمكن تمثيل المعادلة الرياضية والتي تعبّر عن القيمة الفعالة لجهد الخرج للدائرة المبينة بالشكل (٢ - ٢) كالتالي:

$$V_{o(\text{rms})} = \frac{V_m}{2} \sqrt{\left(1 - \frac{\alpha}{\pi} + \frac{\sin 2\alpha}{2\pi}\right)} \quad (7-2)$$

وأيضاً يمكن تمثيل المعادلة الرياضية والتي تعبّر عن القيمة الفعالة لتيار الخرج كالتالي:

$$I_{o(\text{rms})} = \frac{I_m}{2} \sqrt{\left(1 - \frac{\alpha}{\pi} + \frac{\sin 2\alpha}{2\pi}\right)} \quad (8-2)$$

ويتم التحكم في قيم جهد الخرج كما تعلمنا المعادلات السابقة عن طريق التحكم في قيمة زاوية الإشعال (α) للتيرستور وتؤدي زيادة قيمة الزاوية (α) إلى تقليل جهد الخرج وبالعكس يؤدي تقليل قيمة الزاوية (α) إلى زيادة قيمة جهد الخرج.

ويمكن الحصول على أكبر قيمة متوسطة لجهد الخرج (V_{do}) وذلك عند قيمة زاوية إشعال صفرية أي أن $\alpha = 0$ وبالتعويض في المعادلة (٢ - ٥) نحصل على قيمة V_{do} كالتالي:

$$V_{do} = \frac{V_m}{\pi} \quad (٩ - ٢)$$

نلاحظ بالنسبة للدائرة السابقة بأن موجة جهد الخرج V_0 عبارة دالة غير متصلة ولها توافقيات عالية وتحتوي على مركبات جهد متباوب ولا تمثل هذه الموجة الحالة المثالية المطلوبة للحصول على الجهد المستمر الثابت القيمة.

يعرف معامل القدرة الكهربائي ' PF ' للمصدر الكهربائي على أنه قيمة القدرة الفعالة ' P' المسحوبة من المصدر مقسومة على القدرة الظاهرية ' S ' عند المصدر وتمثل معادلته كالتالي:

$$PF = \frac{P}{S} \quad (١٠ - ٢)$$

ويمكن استنتاج المعادلة العامة لمعامل القدرة كالتالي:

$$PF = \frac{I_{rms} R}{V_s} \quad (١١ - ٢)$$

مثال ٢ - ٢ :

يتصل موحد نصف موجة محكوم أحادي الوجه بمصدر جهد جيبى متباوب قيمته الفعالة ١٥٠ V وترددہ 60 Hz وحمل مادي قيمته Ω ١٠. إذا علمت بأن قيمة زاوية الإشعال ' α ' 30° ، فأوجد:

- القيمة العظمى لتيار الحمل ' I_m '.
- القيمة المتوسطة لجهد الحمل ' $V_{o(avg)}$ '.
- القيمة المتوسطة لتيار الحمل ' $I_{o(avg)}$ '.
- القيمة الفعالة لتيار الحمل ' $I_{o(rms)}$ '.
- قدرة الحمل المسحوبة من المصدر ' P_L '.
- زاوية التوصيل ' β '.
- معامل القدرة الكهربائية ' PF '.

الحل:

- القيمة العظمى لجهد المصدر ' V_m '

$$V_m = V_s \sqrt{2} = 150\sqrt{2} = 212 \text{ V}$$

- القيمة العظمى لتيار الحمل ' I_m '

$$I_m = \frac{V_m}{R} = \frac{212}{10} = 21.2 \text{ A}$$

- القيمة المتوسطة لجهد الخرج ' $V_{o(\text{avg})}$ '

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{V_m}{2\pi} \cdot (1 + \cos \alpha) = \frac{212}{2\pi} \cdot (1 + \cos 30^\circ) = 63 \text{ V}$$

- القيمة المتوسطة لتيار الحمل ' $I_{o(\text{avg})}$ '

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{V_{o(\text{avg})}}{R} = \frac{63}{10} = 6.3 \text{ A}$$

- القيمة الفعالة لتيار الحمل ' $I_{o(\text{rms})}$ '

$$\therefore I_{o(\text{rms})} = \frac{I_m}{2} \sqrt{\left(1 - \frac{\alpha}{\pi} + \frac{\sin 2\alpha}{2\pi}\right)} = \frac{21.2}{2} \sqrt{1 - \frac{30}{\pi} \cdot \frac{\pi}{180} + \frac{\sin 60^\circ}{2\pi}} = 10.45 \text{ A}$$

- قدرة الحمل المسحوبة من المصدر ' P_L '

$$P_L = I_{\text{rms}}^2 R = 10.45^2 \cdot 10 = 1092 \text{ W}$$

- زاوية التوصيل ' γ ' في حالة وجود حمل مادي ' R '

$$\gamma = 180^\circ - \alpha = 180^\circ - 30^\circ = 150^\circ$$

- معامل القدرة الكهربائية ' PF '

$$\therefore PF = \sqrt{\frac{1}{2} \cdot \left(1 - \frac{\alpha}{\pi} + \frac{\sin 2\alpha}{2\pi}\right)}$$

$$\therefore PF = \sqrt{\frac{1}{2} \cdot \left(1 - \frac{30}{\pi} \cdot \frac{\pi}{180} + \frac{\sin 60}{2\pi}\right)} = 0.7 \text{ Lag.}$$

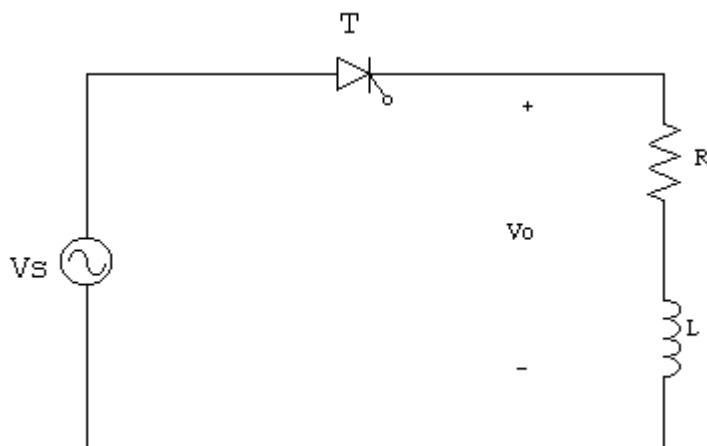
٤ - ٢ موحدات نصف موجة أحادية الوجه مع الحمل الحثي

Single-Phase Half-Wave Controlled Rectifiers with an Inductive Load 'R-L'

يبين الشكل (٢ - ٧) دائرة موحد نصف موجة محكوم متصل بمصدر جهد جيبي متداوب وحمل

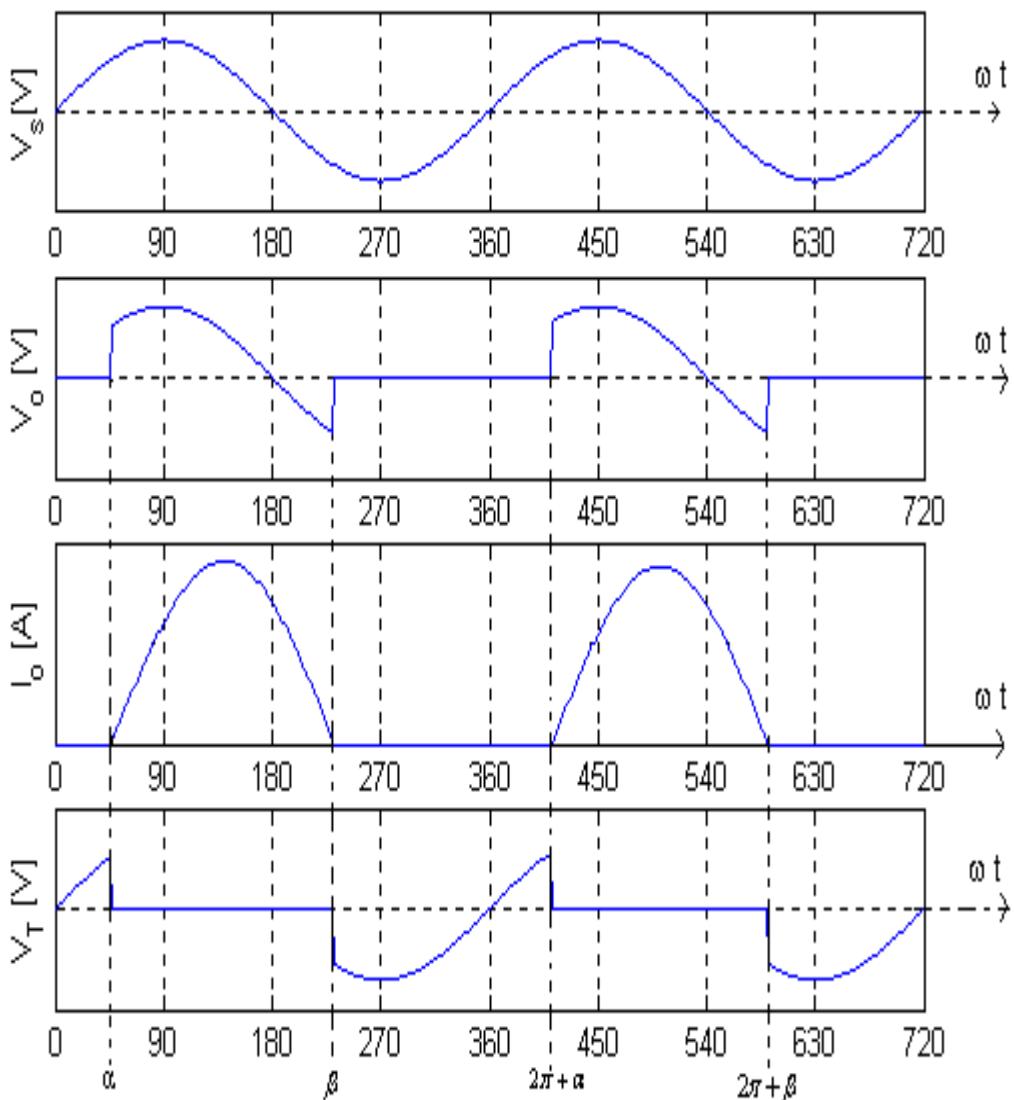
حثي 'R-L'، ويبين الشكل (٢ - ٨) كل من موجة جهد المصدر المتردد ' v_s ' وموجة جهد الخرج ' v_o ' وموجة

تيار الخرج ' i_o ' وموجة الجهد الناشئ على أطراف التيرستور ' v_T '.



الشكل (٢ - ٧) دائرة موحد نصف موجة محكوم متصل بحمل حثي 'R-L'.

ويمكن أن نبين فكرة عمل الدائرة بالاستعانة بالشكل (٢ - ٨). فعندما يتم توصيل الثيرستور بمصدر الجهد المتردد ' V_s ' وإعطاء نبضة كهربائية كافية لإشعاله (قدحه) بزاوية إشعال ' α ' فإن الثيرستور عند هذه اللحظة يبدأ مرور التيار في الدائرة حيث يبدأ بقيمة صفرية ثم تزداد قيمته تدريجيا ثم يقل حتى يصل لقيمة صفرية مرة أخرى وذلك عند الزاوية ' β ' والتي تسمى بزاوية إطفاء الثيرستور (Extinction angle). وقيمة زاوية إطفاء الثيرستور في حالة هذه الدائرة أكبر من 180° ويفسر سبب ذلك إلى إنه عند مرور التيار في الملف الحثي فسوف ينشأ مجال مغناطيسي بداخله وعن طريق هذا المجال يتم تخزين طاقة مغناطيسية بداخله وهذه الطاقة المغناطيسية المخزنة بالملف تجبر الثيرستور على بالاستمرار في التوصيل وتعطيه فرصه أكبر لزيادة الفترة الزمنية التي يمرر فيها التيار ويتم انقطاع التيار عن الثيرستور عند الزاوية ' β ' والتي تزيد قيمتها عن 180° . حيث يتم استرجاع هذه الطاقة إلى المصدر الكهربائي خلال الفترة الزمنية $\beta < \omega t < \pi$. ونتيجة لهذا فإن فرق الجهد بين أطراف الثيرستور ' V_T ' يكون صفر خلال الفترة الزمنية $\beta < \omega t < \alpha$ بينما قيمة جهد الخرج الحمل يحتوي على قيم موجبة وقيم سالبة كما هو مبين بالشكل (٢ - ٢٣). تكون قيمته المتوسطة أقل من القيمة التي يمكن الحصول عليها في حالة وجود حمل مادي فقط ' R' حيث إن جهد الخرج له دائما قيمة موجبة ولا يحتوي على أي قيمة سالبة.



الشكل (٢ - ٨) موجات الجهد والتيار

يمكن تمثيل المعادلة الرياضية والتي تعبّر عن القيمة المتوسطة لجهد الخرج للدائرة المبينة بالشكل (٢ - ٨) كالتالي:

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{V_m}{2\pi} \cdot (\cos \alpha - \cos \beta) \quad (12 - 2)$$

ويمكن كتابة المعادلة الرياضية لقيمة المتوسطة لتيار الخرج كالتالي:

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{V_{o(\text{avg})}}{R} = \frac{V_m}{2\pi R} \cdot (\cos \alpha - \cos \beta) \quad (13 - 2)$$

حيث يمكن تعين قيمة زاوية الانفاء ' β' بحل المعادلة التالية جبرياً:

$$\sin(\beta - \alpha) = \sin(\alpha - \phi) \cdot e^{\frac{(\alpha-\beta)}{\tan \phi}}$$

حيث إن:

α هي زاوية إشعال التيرستور

Φ هي زاوية الحمل ويمكن حسابها بمعرفة قيم الحمل الحثي .

$$\left(\Phi = \tan^{-1} \left(\frac{\omega L}{R} \right) \right)$$

يمكن تلخيص بعض التعريفات المهمة كالتالي:

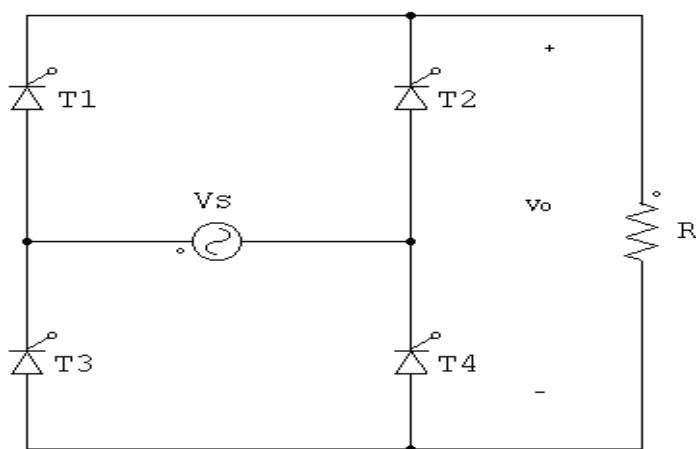
- **زاوية إشعال التيرستور ' α '**: هي الزاوية أو اللحظة الزمنية التي يبدأ عندها التيرستور التوصيل وإنمار التيار الكهربائي وذلك في حالة وصول نبضة عند بوابة التيرستور بتيار كافي.
- **زاوية إطفاء التيرستور ' β '**: هي الزاوية أو اللحظة الزمنية التي يصل عندها التيار المار في الحمل إلى القيمة الصفرية.
- **زاوية توصيل التيرستور ' γ '**: هي الفترة الزمنية التي يوصل فيها التيرستور ويمرر التيار خلال فترة زمنية دورية واحدة.

- ٤ - ٣ موحدات موجة كاملة محكومة كليًا أحادي الوجه

Single Phase Full-Wave Controlled Rectifiers

- ٤ - ٣ - ١ الحمل المادي Resistive Load

يبين الشكل (٢ - ١٠) دائرة موحد موجة كاملة محكم كليًا أحادي الوجه، ويتصل هذا الموحد بمصدر جهد كهربائي جيبي جهد الفعال ' V_S ' وحمل مادي ' R '. ويتكون هذا الموحد من عدد ٤ ثيرستورات.



الشكل (٢ - ١٠) دائرة موحد موجة كاملة محكم كليًا أحادي الوجه متصل بحمل مادي ' R ' .

• فكرة عمل الدائرة:

يمكن شرح فكرة عمل الدائرة المبينة بالشكل (٢ - ١٠) بالاستعانة بمواجات هذه الدائرة والمبنية بالشكل (٢ - ١١). يتم إعطاء نبضة لـ كل من التيرستور T_1 و T_4 بزاوية إشعال ' α ' وذلك خلال الفترة الزمنية لنصف الدورة الموجبة ' $\pi \leq \omega t \leq 0$ ', عند وصول هذه النبضات إلى بوابتي التيرستوران T_1, T_4 بتيار كا في لإشعالهما فسوف يكون كل من هذين التيرستورين في حالة انحياز أمامي حيث يكون جهد كل أنود خاص بأي تيرستور أعلى من جهد الكاثود الخاص به وبالتالي سوف يوصل كل من هذين التيرستورين ويمر التيار عبر الدائرة الموصلة والمكونة من المصدر الكهربائي V_s والتيرستور T_1 والحمل المادي ' R ' و التيرستور T_4 ويصبح جهد الخرج ' V_o ' والناشئ على أطراف الحمل المادي ' R ' له قيمة مساوية لجهد الدخل (المصدر الكهربائي) خلال هذه الفترة الزمنية. وخلال الجزء الآخر لدورة الجهد أي خلال نصف السالب لدورة الجهد يتم إشعال التيرستورين T_2, T_3 أي إعطاء نبضات لأطراف البوابات الخاصة بهما عند زاوية إشعال قيمتها $\pi + \alpha$ فيتم مرور التيار عبر الدائرة الموصلة والمكونة من المصدر الكهربائي الجيبى و التيرستور T_2 و الحمل المادي ' R ' و التيرستور T_3 و نلاحظ بأن الفرق بين زوايا إشعال التيرستوران T_4, T_1 التيرستوران T_2, T_3 يكون قيمته 180° وأيضا يكون اتجاه سريان التيار الكهربائي دائمًا في الحمل في اتجاه واحد ويكون من أعلى إلى أسفل أي له قطبية واحدة وأن قيمة تيار التيرستور T_1 هو نفسه قيمة تيار التيرستور T_4 بينما قيمة تيار التيرستور T_2 هو نفسه قيمة تيار التيرستور T_3 ويكون شكل موجة الجهد على أطراف أي تيرستور ' V_{AK} ' يكون جزء من موجة المصدر الكهربائي الجيبى ويكون أيضًا شكل موجة تيار المصدر الكهربائي ' i_s ' جزء من موجة جيبية تحتوي على أجزاء سالية وأجزاء موجبة أي عبارة عن موجة متداولة بينما شكل موجة تيار الخرج ' i_o ' يكون لها قطبية موجبة واحدة أي موجة مستمرة حيث يسير التيار في الحمل في اتجاه واحد. وحيث إن كل من موجتي جهد وتيار الحمل تتكرر كل فترة زمنية قيمتها π فيصبح وبالتالي تردد هذه الموجات له قيمة تساوي ضعف تردد المصدر الجيبى المتردد.

• القيمة المتوسطة لجهد و تيار الخرج:

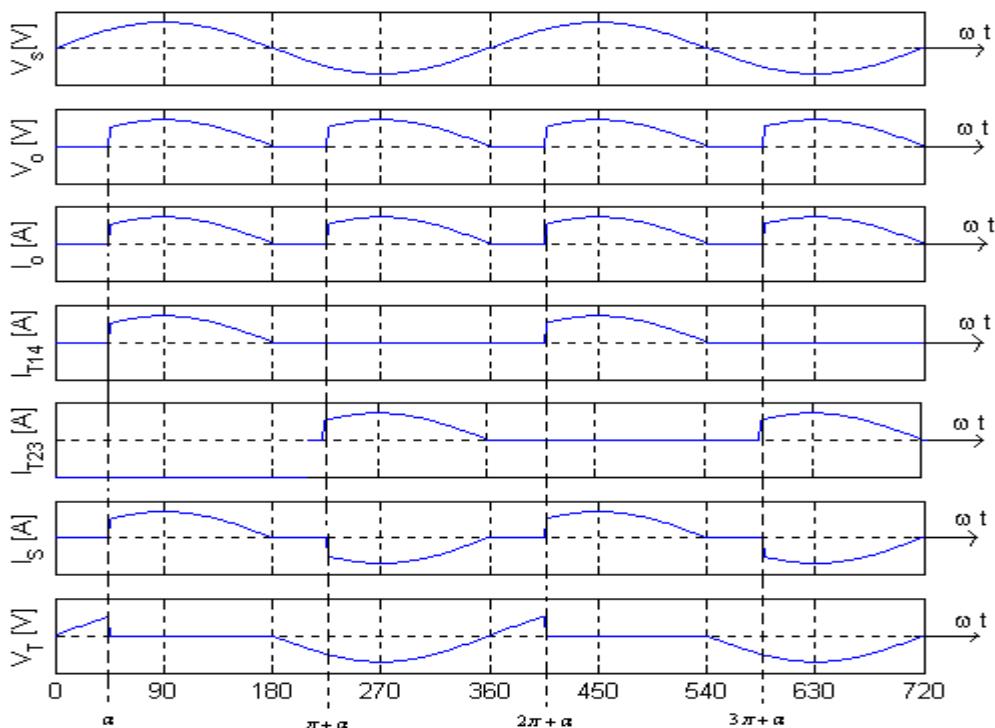
تكون القيمة المتوسطة لجهد الخرج للحمل الدائرة المبينة بالشكل (٢ - ١٠) ضعف القيمة المتوسطة لجهد الخرج للحمل المادي في دائرة موحد نصف موجة محكم. وبالتالي تؤخذ القيمة المتوسطة لجهد الخرج للحمل في حالتنا هذه الصورة التالية:

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{V_m}{\pi} \cdot (1 + \cos \alpha) \quad (2 - 14)$$

وتصبح معادلة القيمة المتوسطة لتيار الخرج للحمل في الصورة التالية:

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{V_{o(\text{avg})}}{R} = \frac{V_m}{\pi R} \cdot (1 + \cos \alpha) \quad (15 - 2)$$

حيث إن: V_s و V_m هي القيمة العظمى والفعالة لجهد المصدر الكهربائي الجيبى



الشكل (٢ - ١١) الموجات المصاحبة لدائرة موحد موجة كاملة محكوم كلّياً أحادي الوجه متصل بحمل مادي 'R' .

- القيمة الفعالة لجهد و تيار الخرج:

يمكن تمثيل المعادلة الرياضية والتي تعبر عن القيمة الفعالة لجهد الخرج للدائرة المبينة بالشكل (٢ - ٢) كالتالي:

$$V_{o(rms)} = \frac{V_m}{\sqrt{2}} \cdot \sqrt{\left(1 - \frac{\alpha}{\pi} + \frac{\sin 2\alpha}{2\pi}\right)} \quad (16 - 2)$$

وأيضا يمكن تمثيل المعادلة الرياضية والتي تعبر عن القيمة الفعالة لتيار الخرج كالتالي:

$$I_{o(rms)} = \frac{I_m}{\sqrt{2}} \cdot \sqrt{\left(1 - \frac{\alpha}{\pi} + \frac{\sin 2\alpha}{2\pi}\right)} \quad (17 - 2)$$

مثال - ٣ :

يتغذى موحد موجة كاملة محكوم كلياً أحادي الوجه من مصدر كهربائي له جهد جيبى قيمته الفعالة 150V وتردد Hz 60 ويحصل هذا الموحد بحمل مادى 'R' قيمته $\Omega = 10$. إذا علمت بأن زاوية إشعال التيرستور قيمتها 30° ، فأوجد :

- القيمة المتوسطة لجهد الحمل ' $V_{o(avg)}$ ' .
- القيمة المتوسطة لتيار الحمل ' $I_{o(avg)}$ ' .
- قيمة تيار الحمل الأقصى ' I_m ' .
- القيمة الفعالة لتيار الحمل ' $I_{o(rms)}$ ' .
- قدرة الحمل المسحوبة من المصدر ' P_L ' .
- معامل القدرة الكهربائية 'PF' .

الحل:

- القيمة المتوسطة لجهد الخرج في حالتنا هذه يمكن حسابها بالمعادلة التالية:

$$V_{o(avg)} = \frac{V_m}{\pi} \cdot (1 + \cos \alpha)$$

$$\therefore V_{o(avg)} = \frac{150\sqrt{2}}{\pi} \cdot (1 + \cos 30^\circ) = 126 \text{ V}$$

- القيمة المتوسطة لتيار الخرج في حالتنا هذه يمكن حسابها كالتالي:

$$I_{o(avg)} = \frac{V_{o(avg)}}{R} = \frac{126}{10} = 12.6 \text{ A}$$

- القيمة العظمى لتيار الخرج في حالتنا هذه يمكن حسابها كالتالي:

$$I_m = \frac{V_m}{R} = \frac{150\sqrt{2}}{10} = 21.2 \text{ A}$$

- القيمة الفعالة لتيار الخرج في حالتنا هذه يمكن حسابها كالتالي:

$$I_{o(rms)} = \frac{I_m}{\sqrt{2}} \cdot \sqrt{\left(1 - \frac{\alpha}{\pi} + \frac{\sin 2\alpha}{2\pi}\right)} = \frac{21.2}{\sqrt{2}} \cdot \sqrt{1 - \frac{30}{\pi} \cdot \frac{\pi}{180} + \frac{\sin 60^\circ}{2\pi}} = 14.77 \text{ A}$$

- قدرة الحمل المسحوبة من المصدر يمكن حسابها كالتالي:

$$P_L = I_{o(rms)}^2 R = 14.77^2 \cdot 10 = 2182 \text{ W}$$

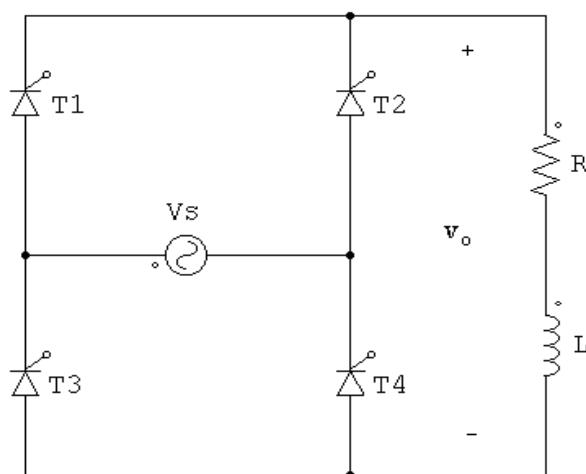
- يمكن حساب معامل القدرة الكهربائية كالتالي حيث إن القيمة الفعالة لتيار الخرج ' $I_{o(rms)}$ ' هي القيمة الفعالة لتيار الدخل ' I_s ' ولذلك

$$PF = \frac{I_{o(rms)}^2 R}{V_s I_{o(rms)}} = \frac{I_{o(rms)} R}{V_s}$$

$$\therefore PF = \frac{14.77.(10)}{150} = 0.98 \text{ Lag.}$$

٢ - ٣ - ٢ حالة الحمل الحثي 'R-L'

يبين الشكل (٢ - ١٢) دائرة موحد موجة كاملة محكم كلّياً أحادي الوجه ويتصل هذا الموحد بمصدر جهد جيبي متاوب وحمل حثي (R-L).



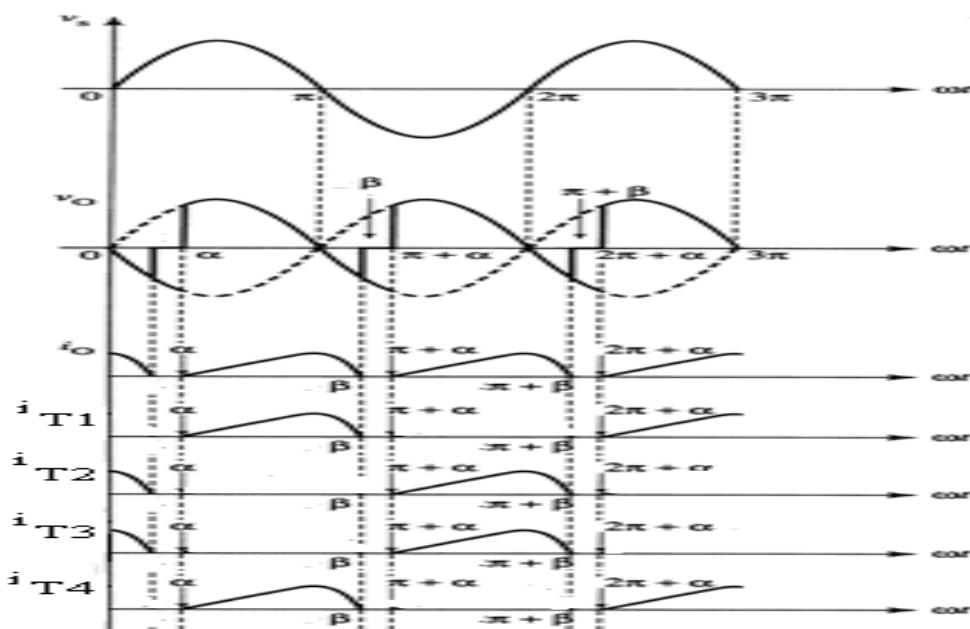
الشكل (٢ - ١٢) دائرة موحد موجة كاملة محكم كلّياً أحادي الوجه متصل بحمل حثي 'R-L' .

• فكرة ومبدأ عمل الدائرة :

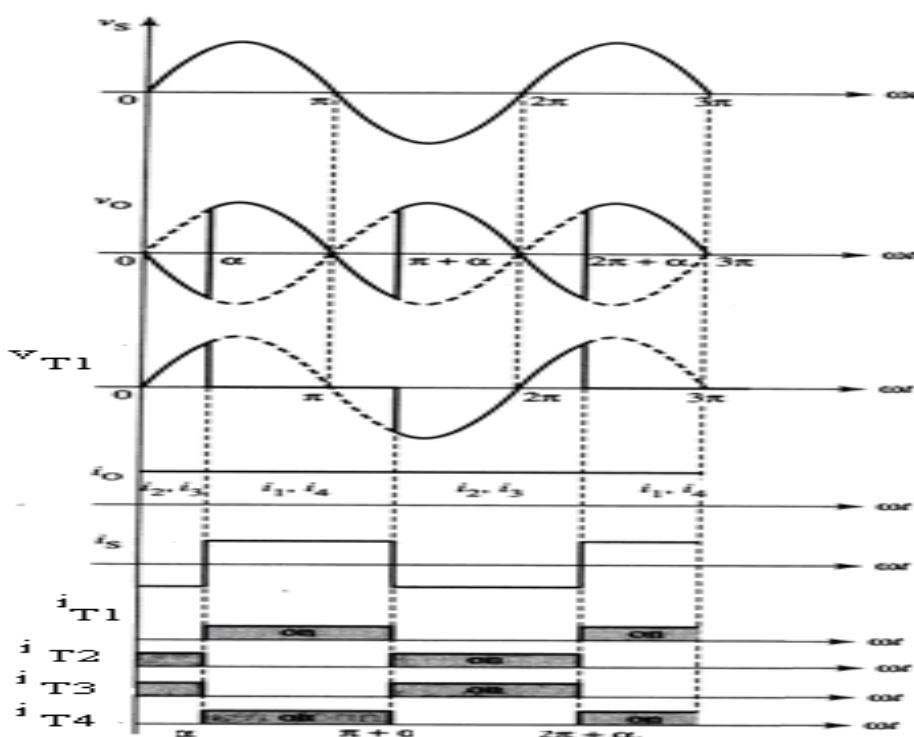
كما سبق شرحه في حالة عمل هذه الدائرة بحمل مادي فقط فإن كلّا من الثيرستورين T_1, T_4 يوصلان التيار عند زاوية الإشعال أو اللحظة $\omega t = \alpha$ بينما الثيرستوران T_2, T_3 فسوف يوصلان التيار بدءاً من اللحظة أو الزاوية $\omega t = \alpha + \pi$ والشكل (٢ - ١٣) يبين الموجات الخاصة بدائرة هذا الموحد المتصل بحمل حثي. ونلاحظ من هذه الموجات بأنه عند وصول نبضات بزاوية إشعال α لكل من الثيرستورين T_1, T_4 فسوف يمر تيار ومبتدئاً بقيمة صفرية في الدائرة الموصلة والمكونة من المصدر الكهربائي ' v_s '، الثيرستور T_1 والحمل الحثي و الثيرستور T_4 وتزداد قيمة هذا التيار حتى اللحظة الزمنية $\omega t = \pi$ و يكون له قيمة غير صفرية عند هذه اللحظة الزمنية بعكس الحال السابقة لهذا الموحد والمتصل بحمل مادي R بينما جهد الخرج يصل قيمته عند هذه اللحظة إلى قيمة صفرية حيث إن جهد الخرج v_o هو نفسه جهد الدخل v_s ونتيجة للطاقة المغناطيسية المخزنة بالملف فإن التيار سوف يواصل المرور ولكن بقيمة تناقصية حتى تتعذر قيمته عند زاوية الإطفاء ' β '، ونلاحظ بأن كلّا من الثيرستورين T_1, T_4 في حالة الانحياز الأمامي برغم من وجود قيم سالبة لجهد الخرج ' v_o ' خلال الفترة الزمنية $\omega t < \pi < \beta$ وهذا يعود إلى الطاقة المخزنة في الملف حيث إن الملف الحثي ' L ' دائماً ما يسبب جهد عكسي نتيجة لزيادة أو نقصان

قيمة التيار. ونلاحظ من الشكل (٢ - ١٣) بأنه عند وصول نبضة لكل من التيرستورين T_2, T_3 عند اللحظة الزمنية $\alpha = \pi + \omega t$ فإن كلا من هذين التيرستورين سوف يصبح في حالة الانحياز الأمامي ويمر تيار في الدائرة الموصلة والمكونة من المصدر الكهربائي ' V_s ' والتيرستور T_2 والحمل الحثي والتيرستور T_3 ويبدأ هذا التيار بقيمة صفرية ويزداد تدريجيا ثم يقل حتى يصل إلى قيمة صفرية مرة أخرى عند اللحظة الزمنية $\beta = \pi + \omega t$ ونلاحظ بأن تيار الخرج عبارة عن موجة مستمرة ودالة غير متصلة وهذا في حالة الحمل الحثي الذي له ممانعة حثية ' L ' قليلة بينما يكون شكل موجة هذا التيار عبارة عن دالة متصلة وخالية تقريبا من التموجات وذلك في حالة الحمل الحثي الذي له ممانعة حثية عالية جدا بالنسبة لمقاومته المادية حيث تزداد قيمة الطاقة المختزنة والموجودة بالملف بزيادة قيمة الممانعة الحثية للملف.

وشكلي (٢ - ١٣)، (٢ - ١٤) يبينا شكل موجات هذه الدائرة وتأثير القيمة الحثية للملف. ونلاحظ من الشكل (٢ - ١٣) بأن موجة تيار الخرج عبارة عن موجة تيار مستمر وتتكرر هذه الموجة كل فترة زمنية قيمتها 180° بينما موجة تيار الدخل أي موجة تيار المصدر الكهربائي ' i_a ' عبارة عن موجة متداولة تتكرر كل فترة زمنية قيمتها 360° ونلاحظ أيضا من الشكل (٢ - ١٤) بأن قيمة زاوية الإطفاء ' β ' قيمتها $\alpha + \pi$ في حالة الحمل الحثي الذي له ممانعة حثية عالية جدا وشكل موجة تيار الدخل أو موجة تيار المصدر الكهربائي عبارة عن موجة مستطيلة الشكل تقريبا بينما شكل موجة تيار الخرج عبارة عن موجة مستمرة خالية من أي تمويجات أو مركبات تيار متعدد.



الشكل (٢ - ١٣) الموجات المصاحبة لدائرة موحد موجة كاملة محكوم كلياً أحادي الوجه متصل بحمل حثي ' $R-L$ ' ذي ممانعة حثية صغيرة.



الشكل (٢ - ١٤) الموجات المصاحبة لدائرة موحد موجة كاملة محكوم كلّياً أحادي الوجه متصل بحمل حثي ذي ممانعة حثية عالية جدا.

• القيمة المتوسطة لجهد وتيار الخرج:

يمكن تمثيل المعادلة الرياضية والتي تعبّر عن القيمة المتوسطة لجهد الخرج للدائرة المبينة بالشكل (٢ - ١٢) وفي حالة الحمل الحثي كالتالي:

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{V_m}{\pi} \cdot (\cos \alpha - \cos \beta) \quad (٢ - ١٨)$$

والقيمة المتوسطة لتيار الخرج $I_{o(\text{avg})}$ يساوي

بينما يمكن تمثيل المعادلة الرياضية والتي تعبّر عن القيمة المتوسطة لجهد الخرج للدائرة المبينة بالشكل (٢ - ١٢) وفي حالة الحمل الحثي الكبير جداً (حالة الدالة المتصلة) والذي له ممانعة حثية أكبر بكثير من مقاومته المادية كالتالي:

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{2}{\pi} \cdot V_m \cos \alpha \quad (٢ - ١٩)$$

وحيث إن القيمة المتوسطة لتيار الخرج $I_{o(\text{avg})}$ يساوي

وبالتالي يمكن كتابة تمثيل المعادلة الرياضية والتي تعبّر عن القيمة المتوسطة لجهد الخرج للدائرة المبينة بالشكل (٢ - ١٢) وفي حالة الحمل الحثي القليل (حالة الدالة غير المتصلة) كالتالي:

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{V_m}{\pi R} \cdot (\cos \alpha - \cos \beta) \quad (٢ - ٢٠)$$

وأيضاً يمكن كتابة تمثيل المعادلة الرياضية والتي تعبر عن القيمة المتوسطة لجهد الخرج للدائرة المبينة بالشكل (١٢ - ٢) وفي حالة الحمل الحثي العالي (حالة الدالة المتصلة) كالتالي:

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{2}{\pi R} \cdot V_m \cos \alpha \quad (21 - 2)$$

نلاحظ من المعادلة (٢ - ٣٤) بأن القيمة المتوسطة لجهد الخرج لها قيمة موجبة وذلك عند قدر التيرستور بزاوية إشعال تقع ما بين 0° و 90° ويعمل الموحد كمحول للجهد المتردد إلى جهد مستمر (rectifier) بينما عند قدر التيرستور بزاوية إشعال تقع ما بين 90° و 180° تكون قيمة جهد الخرج المتوسطة لها قيمة سالبة.

مثال ٢ - ١٣ :

يتغذى موحد موجة كاملة متحكم من مصدر كهربائي أحادي الوجه له جهد جيبى قيمته الفعالة $120V$ وتردد 60 Hz ويتصل هذا الموحد بحمل حثي ممانعه الحثية أكبر بكثير من مقاومته المادية ' $R > L \omega$ ' وقيمة مقاومته المادية $\Omega = 10$. إذا علمت بأن قيمة زاوية إشعال التيرستور 30° ، فأوجد:

- القيمة المتوسطة لجهد الحمل ' $V_{o(\text{avg})}$ '.
- القيمة المتوسطة لتيار الحمل ' $I_{o(\text{avg})}$ '.
- القيمة العظمى لتيار الحمل ' I_m '.
- القيمة الفعلية لتيار الحمل ' $I_{o(\text{rms})}$ '.
- القيمة المتوسطة لتيار الخاص بكل تيرستور ' $I_{o(\text{Th})}$ '.
- قدرة الحمل المسحوبة من المصدر ' P_L '.
- معامل القدرة الكهربائية ' PF '.

الحل:

- القيمة العظمى لجهد المصدر الكهربائي والحمل ' V_m '

$$V_m = V_s \sqrt{2} = 120\sqrt{2} = 170 \text{ V}$$

- القيمة المتوسطة لجهد الخرج (الحمل)

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{2}{\pi} \cdot V_m \cos \alpha = \frac{2}{\pi} \cdot 170 \cdot \cos 30^{\circ} = 94 \text{ V}$$

- القيمة المتوسطة لتيار الحمل

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{V_{o(\text{avg})}}{R} = \frac{94}{10} = 9.6 \text{ A}$$

- القيمة المتوسطة لتيار الحمل في حالتنا هذه هي القيمة العظمى لتيار الحمل حيث إن شكل موجة

الحمل لها قيمة ثابتة وبالتالي:

$$I_m = I_{o(\text{avg})} = 9.4 \text{ A}$$

- القيمة الفعالة لتيار الحمل يساوي أيضاً القيمة المتوسطة لتيار الحمل في حالتنا هذه وبالتالي:

$$I_{\text{orms}} = I_{o(\text{avg})} = 9.4 \text{ A}$$

- حيث إن كل تيرستور يصل نصف دورة '180°' كل دورة وبالتالي تكون القيمة المتوسطة لتيار أي تيرستور تساوي نصف القيمة المتوسطة لتيار الحمل

$$I_{oTh} = \frac{1}{2} I_{o(\text{avg})} = \frac{9.4}{2} = 4.7 \text{ A}$$

- قدرة الحمل المسحوبة من المصدر

$$P_L = I_{\text{orms}}^2 R = 9.4^2 \cdot 10 = 883.3 \text{ W}$$

- حيث إن القيمة الفعالة لتيار الحمل هي نفسها القيمة المتوسطة لتيار الحمل وبالتالي يمكن تعريف معامل القدرة الكهربائية للمصدر الكهربائي كالتالي:

$$PF = \frac{I_{\text{orms}}^2 R}{V_s I_{\text{orms}}} = \frac{I_{\text{orms}} R}{V_s} = \frac{94}{120} = 0.78 \text{ Lag.}$$

٤- الموجات غير المحكمة ثلاثية الأوجه

عرفنا مسبقاً أن أقصى جهد مستمر يمكن الحصول عليه من دوائر التوحيد أحادية الوجه ذي الموجة الكاملة يعادل $V_m = 0.6366$ وإذا أردنا الحصول على جهود أعلى وبالتالي قدرات مرتفعة فيمكن استخدام دوائر توحيد ثلاثية الأوجه. وتنقسم دوائر التوحيد ثلاثية الأوجه إلى نوعين: دوائر توحيد نصف موجة ودوائر توحيد موجة كاملة. وعادة دوائر توحيد الموجة الكاملة تعطي جهد مستمر ضعف دوائر توحيد نصف الموجة.

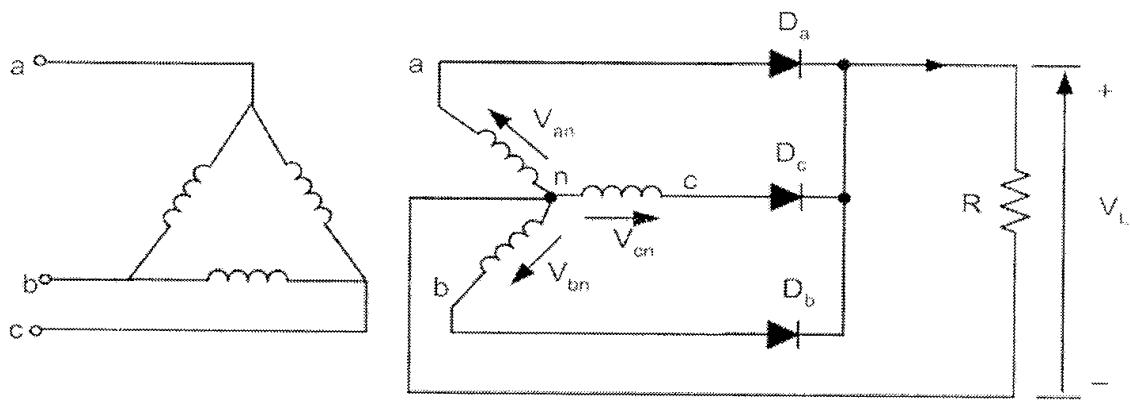
٤-١ دوائر التوحيد نصف موجة ثلاثية الأوجه:

الشكل (٤-١٥) يبين دائرة توحيد نصف موجة ثلاثية الأوجه، حيث يستخدم دايمود مع كل وجه من الأوجه الثلاثة لمنع الجهد ذو الأربع أطراف. ويوصل الحمل بين النقطة المشتركة لخرج الدايمودات الثلاثة ونقطة التعادل. الدايمود D_a يوصل تيار في الفترة من $\pi/6$ إلى $5\pi/6$ وذلك عندما يكون جهد الوجه a أعلى من جهد الوجهين الآخرين، أيضاً يوصل الدايمود D_b عندما يكون جهد الوجه b أعلى من جهد الوجهين الآخرين، وبالمثل يوصل الدايمود D_c عندما يكون جهد الوجه c أعلى من جهد الوجهين الآخرين.

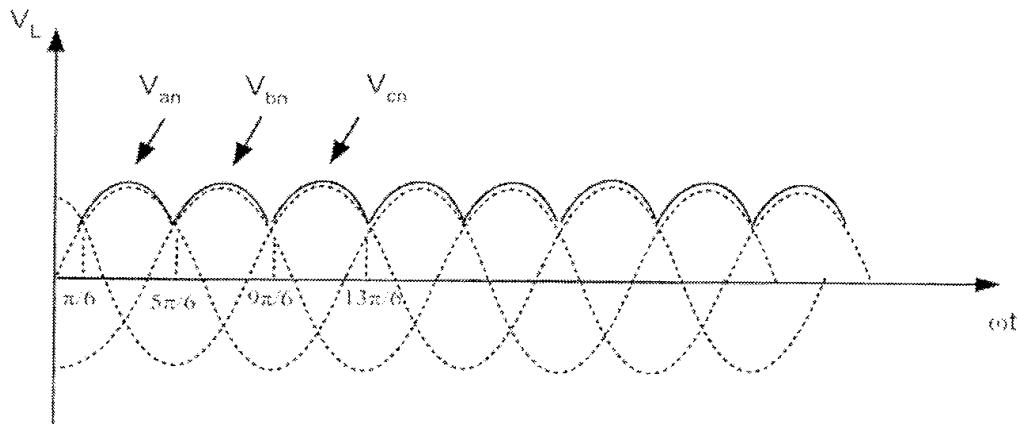
ويتضح من شكل موجات الخرج أن كل دايمود يوصل 120 درجة ($2\pi/3$). ويمكن حساب القيمة المتوسطة لجهد الخرج من العلاقة التالية:

$$V_{dc} = \frac{3\sqrt{3}}{2\pi} V_m \quad (22 - 2)$$

حيث إن V_m هي القيمة العظمى لجهد الوجه.



(a) circuit diagram



الشكل (٢ - ١٥) دائرة توحيد نصف موجة ثلاثة الأوجه

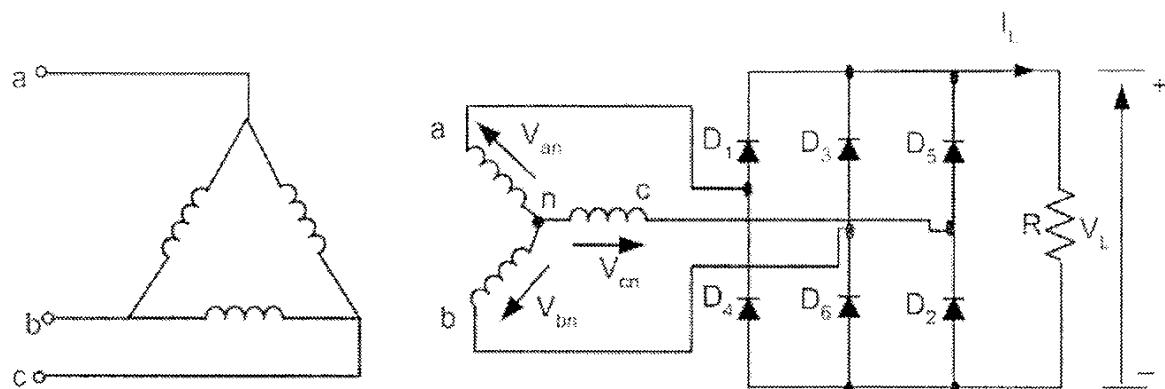
- ٢ - دوائر التوحيد موجة كاملة ثلاثة الأوجه:

تستخدم دائرة توحيد ثلاثة الأوجه في معظم التطبيقات ذات القدرات المرتفعة حيث تعطي جهد وقدرة أعلى من دائرة توحيد نصف الموجة. وهي تعتبر دائرة توحيد موجة كاملة. ويبين شكل (٢ - ١٦) ترتيب الديايدات لتشكل قنطرة توحيد ثلاثة الأوجه، ويكون توصيل التيار في الديايدات على حسب التتابع التالي:

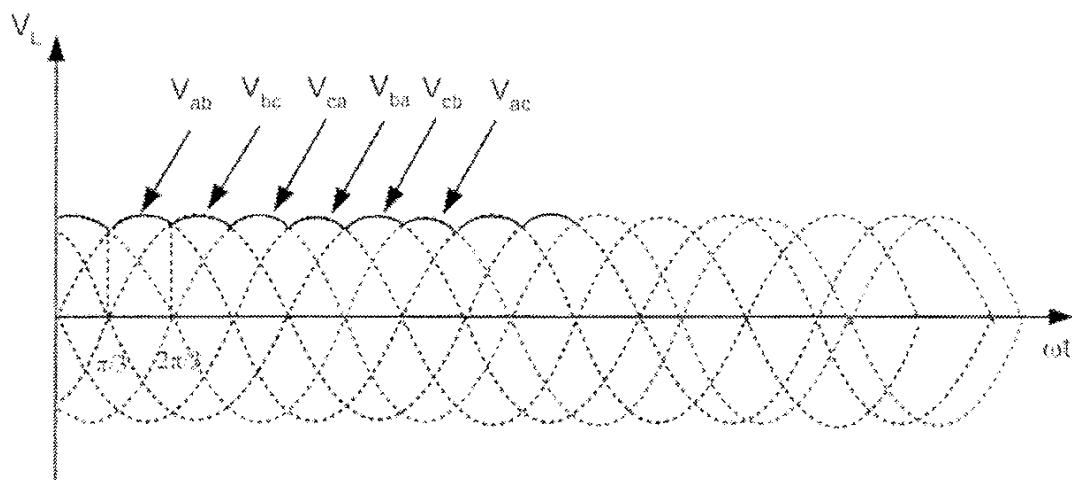
$D_1D_2, D_2D_3, D_3D_4, D_4D_5, D_5D_6, D_6D_1$

هذا ويمكن اعتبار القنطرة عبارة عن دائري توحيد نصف موجه متصلتين على التوالي وبذلك يكون الجهد الخارج من القنطرة عبارة عن دائري توحيد نصف الموجة وتعطي القيمة المتوسطة للجهد الخارج من القنطرة بالعلاقة التالية:

$$V_{dc} = \frac{3\sqrt{3}}{\pi} V_m \quad (22 - 2)$$



(a) circuit diagram



الشكل (٢ - ١٦) دائرة توحيد موجة كاملة ثلاثية الأوجه

٦ - الموحدات المحكومة ثلاثية الأوجه

تم دراسة بعض أنواع دوائر الموحدات المحكومة أحادية الوجه والمتصل خرجها بإحمال مادية أو أحمال حية حيث تتسم هذه الدوائر ببساطة التركيب ولكن يعيها بإ أنها موحدات محدودة القدرة الكهربائية وإن موجات جهد خرج هذه الموحدات يصاحبها عادة تشوهات كبيرة ولذلك تحتاج هذه

الموحدات المرشحات لازالة هذه التوافقيات علماً بإن تصميم هذه المرشحات في حالة دوائر الموحدات أحادية الوجه غير بسيطة. يتم استخدام دوائر الموحدات ثلاثية الأوجه في حالة المنظومات ذات القدرات العالية والجهود العالية حيث يمكن الحصول منها على جهود خرج مستمرة عالية الجهد وتعمل بالقدرات المطلوبة عالية أو منخفضة القدرة بالإضافة إلى أن استخدام هذه الموحدات يقلل من التشويهات المصاحبة لwaves جهود الخرج المستمرة وبالتالي يسهل إزالة هذه التوافقيات عن طريق مرشح سهل التصميم.

تنصف دوائر الموحدات المحكومة ثلاثية الأوجه بإن لها بعض المزايا في حالة مقارنتها بدوائر الموحدات المحكومة أحادية الوجه والتي يمكن تلخيصها كالتالي:

- كبر جهود الخرج المستمر.
- التوافقيات المصاحبة لwave جهد الخرج أقل وبالتالي موجة جهد الخرج أنعم.
- الكفاءة الكلية أكبر.

ولكن يعيّب استخدام دوائر الموحدات المحكومة ثلاثية الأوجه أن تكلفتها أعلى وصعوبتها تصميم دوائر الإشعال الخاصة بها نظراً لكثرتها عدد الشيرستورات المستخدمة والمتعلقة بكل وجه. تستخدم دوائر الموحدات المحكومة ثلاثية الأوجه عدد من الشيرستورات مختلفة باختلاف نوعية الدائرة المستخدمة حيث ربما تحتوي دائرة الموحد على عدد ثلاثة شيرستورات أو ستة شيرستورات أو اثني عشر شيرستور أو أكثر. سوف نكتفي بدراسة دائرتين فقط من دوائر الموحدات المحكومة ثلاثية الأوجه والمتعلقة خرجها بأحمال مادية للتبسيط ولتوسيع فكرة عمل هذه الدوائر والدائرةان هما:

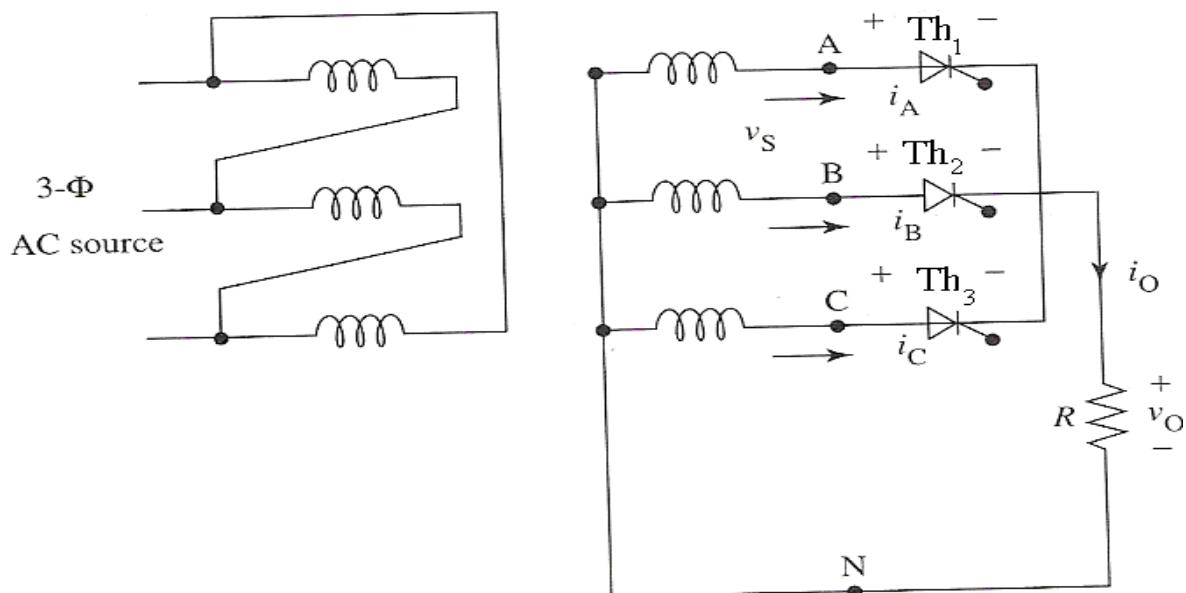
- دائرة موحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه.
- دائرة موحد موجة كاملة محكم ثلاثي الأوجه.

٦ - ١ موحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي

Three - phase half – wave controlled rectifier connected with a resistive load (R)

يبين شكل (٢ - ١٧) دائرة موحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي R وتتكون دائرة الموحد من ثلاثة شيرستورات كما موضح بالشكل وتسمى هذه الدائرة بدائرة الثلاث نبضات لأن نبضات موجة جهد الخرج (الحمل) المستمرة يكون ترددتها ثلاثة أمثال تردد موجة جهد الدخل

ثلاثي الأوجه. موجات جهد الخرج V_o وتيار الخرج i_o ربما تكون متصلة أو غير متصلة ببعضها البعض. الإشعال فإذا وقعت قيمة زاوية الإشعال في المدى $30^\circ < \alpha < 150^\circ$ سوف نحصل على موجات خرج متصلة وإذا وقعت في المدى $\alpha \leq 30^\circ$ فسوف نحصل على موجات خرج غير متصلة كما سيتم التوضيح في الفقرات التالية.



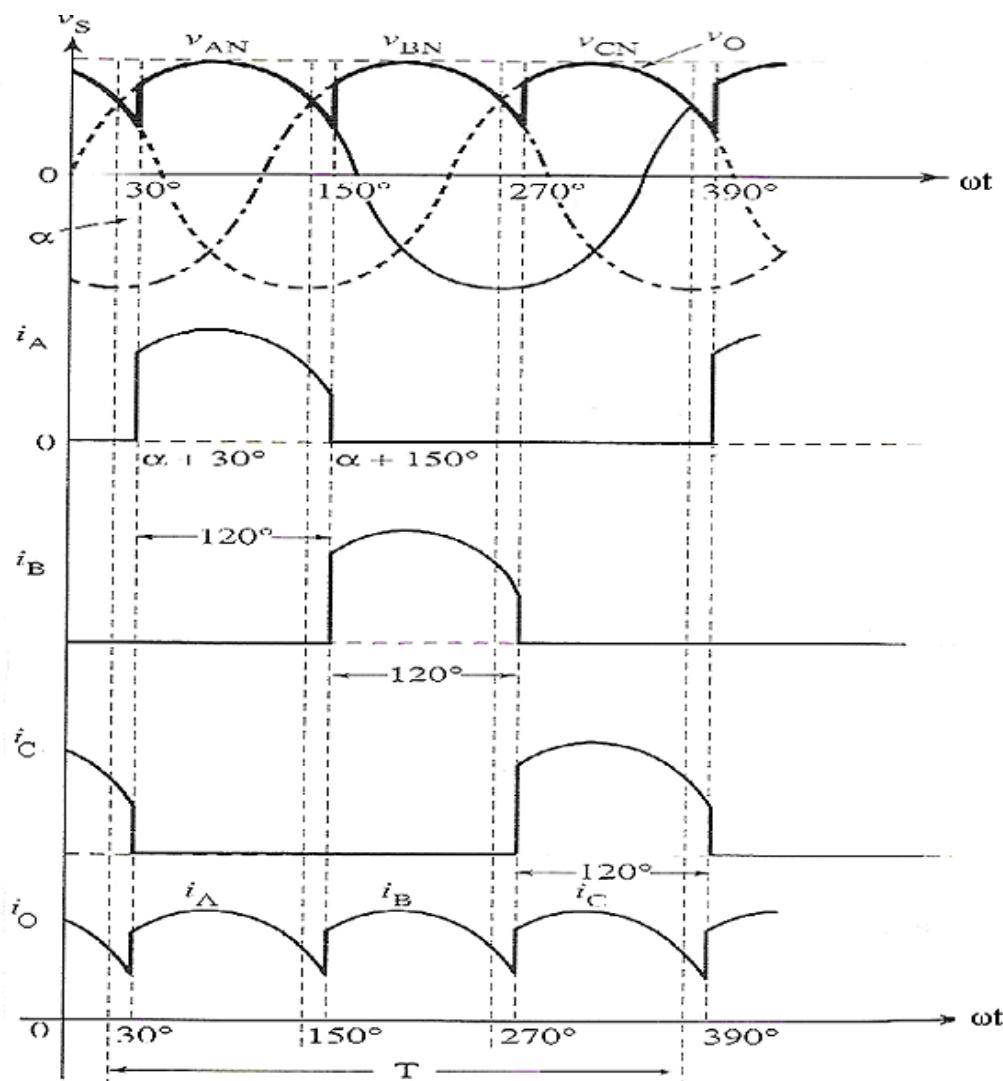
الشكل (٢ - ١٧) دائرة موحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه متصل بحمل مادي.

٢ - ٦ - ١ حالة موجات خرج متصلة لموحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه متصل بحمل مادي
في هذه الفقرة سوف نوضح عمل دائرة موحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه المتصل بحمل مادي والمبين بشكل (٢ - ١٧) في حالة الحصول على موجات جهد خرج متصلة لجهد أو لتيار الخرج وهذا يعتمد على قيمة زاوية الإشعال α وتكون قيمة زاوية الإشعال واقعة في المدى $30^\circ < \alpha < 150^\circ$. يمكن توضيح عمل الدائرة كما يلي: يتلقى كل شيرستور نبضة إشعال متزامنة مع جهد الوجه المتصل بهذا الشيرستور وتكون نبضات الإشعال الثلاثة للشيرستورات مزاحة (متأخرة) 120° كل منها عن الآخر. بمعنى إذا تم إعطاء نبضة إشعال للشيرستور Th_1 عند اللحظة ωt_1 يتم إعطاء النبضة للشيرستور Th_2 عند اللحظة $\omega t_2 = \omega t_1 + 120^\circ$ وللشيرستور Th_3 عند اللحظة $\omega t_3 = \omega t_1 + 240^\circ$ ويتم قطع كل شيرستور من الشيرستورات الثلاثة عندما يكون الشيرستور في حالة انحصار أمامي. ففي حالة الشيرستور Th_1 يكون في حالة انحصار أمامي خلال اللحظات الزمنية $\alpha \leq \omega t \leq \alpha + 120^\circ$ كما هو مبين بالشكل (٢ - ١٨) وأيضاً يظهر هذا الشكل أن الشيرستور Th_2 يكون في حالة انحصار أمامي عند اللحظات $\alpha + 120^\circ \leq \omega t \leq \alpha + 240^\circ$ والشيرستور Th_3 يكون في حالة انحصار أمامي عند اللحظة $\alpha + 240^\circ \leq \omega t \leq \alpha + 360^\circ$ حيث يتم قياس زاوية الإشعال α ابتداءً من اللحظة الزمنية

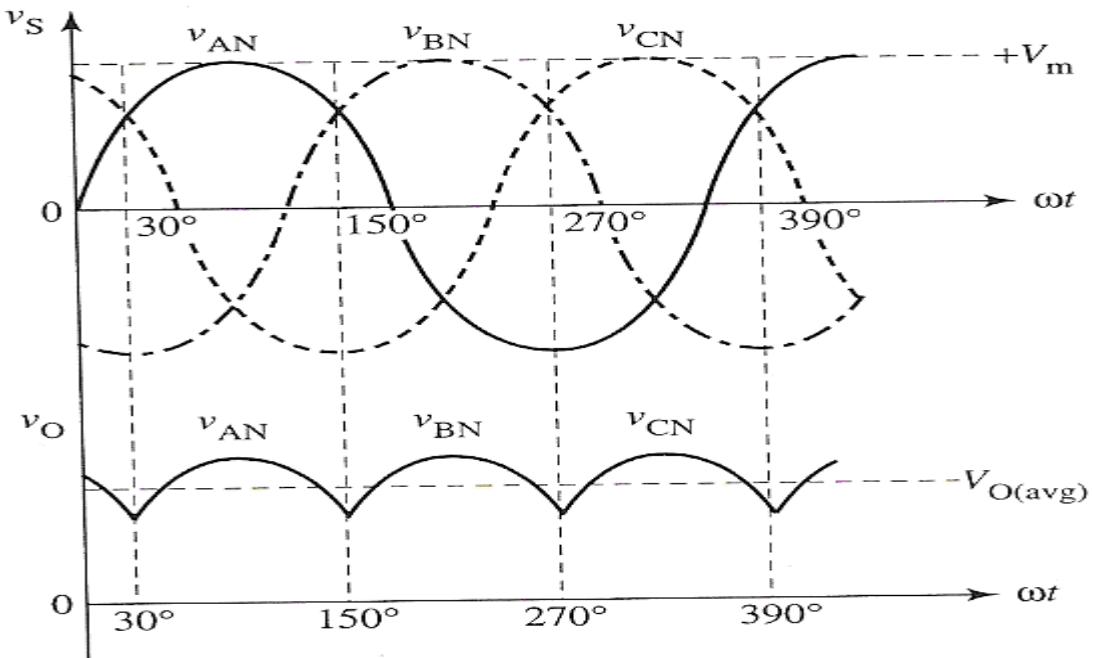
$\omega t = 30^\circ$ أي عند نقطة تقاطع المحور الصفرى لوجة جهد الوجه A ($\omega t = 0$) و تكون زاوية قدر (إشعال) التيرستور Th_1 قيمتها α ثم يتم قدر التيرستور Th_2 بزاوية إشعال متأخرة 120° عن نبضة إشعال التيرستور Th_1 ثم يتم قدر التيرستور Th_3 بزاوية إشعال متأخرة 120° عن نبضة إشعال التيرستور Th_2 وبالتالي يتم إشعال كل تيرستور بزاوية إشعال متأخرة عن الآخر بزاوية قيمتها 120° و تعمل الدائرة كدائرة موحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه. يبين شكل (١٨) شكل موجة جهد خرج الموحد v_0 و موجات التيار المار بكل وجه من أوجه الموحد (i_A, i_B, i_C) و موجة تيار خرج الموحد i_0 في حالة إشعال التيرستور Th_1 بزاوية إشعال قيمتها α و نلاحظ من هذا الشكل بأن موجتي جهد الخرج و تيار الخرج (الحمل) عبارة عن موجة متصلة بينما موجة تيار كل وجه موجة تيار غير متصل و تتواجد خلال فترة زمنية قيمتها 120° خلال الدورة الكاملة والتي قيمتها 360° .

يبين الشكل (١٩) حالة إشعال للتيرستور Th_1 بزاوية إشعال قيمتها $\alpha = 0^\circ$ أي عند اللحظة الزمنية $\omega t = 30^\circ$ حيث تعمل الدائرة في هذه الحالة كدائرة موحد نصف موجة غير محكم حيث خلال الفترة الزمنية $150^\circ \leq \omega t \leq 30^\circ$ تكون قيمة جهد الوجه A (v_{AN}) له قيمة موجبة أكبر من جهد الأوجه الآخرة ولها السبب يكون التيرستور Th_1 في وضع انحياز أمامي ابتداء من لحظة الإشعال و يمر التيار خلاله و خلال الحمل R ومصدر الجهد v_{AN} بينما يكون باقي التيرستورات و هما Th_2 و Th_3 في وضع انحياز عكسي وبالتالي لا يمر فيها أي تيار خلال هذه الفترة. ثم يتم إشعال التيرستور Th_2 خلال الفترة الزمنية $150^\circ \leq \omega t \leq 270^\circ$ حيث نبضة اشعال كل تيرستور تأتي متأخرة عن نبضة التيرستور الآخر بزاوية قيمتها 120° و خلال هذه الفترة تكون قيمة جهد الوجه B (v_{BN}) له أكبر قيمة جهد موجبة ولها السبب يكون التيرستور Th_2 في وضع انحياز أمامي ابتداء من لحظة الإشعال و يمر التيار خلاله و خلال الحمل R ومصدر الجهد v_{BN} بينما يكون باقي التيرستورات و هما Th_1 و Th_3 في وضع انحياز عكسي وبالتالي لا يمر فيها أي تيار خلال هذه الفترة. ثم يتم إشعال التيرستور Th_3 خلال الفترة الزمنية $270^\circ \leq \omega t \leq 390^\circ$ عند اللحظة الزمنية $\omega t = 270^\circ$ و خلال هذه الفترة تكون قيمة جهد الوجه C (v_{CN}) له أكبر قيمة جهد موجبة ولها السبب يكون التيرستور Th_3 في وضع انحياز أمامي ابتداء من لحظة الإشعال و يمر التيار خلاله و خلال الحمل R ومصدر الجهد v_{CN} بينما يكون باقي التيرستورات و هما Th_1 و Th_2 في وضع انحياز عكسي وبالتالي لا يمر فيها أي تيار خلال هذه الفترة. يتكرر عمل الدائرة كل 360° حيث يتم إشعال التيرستور Th_1 عند اللحظة الزمنية $\omega t = 390^\circ$.

نلاحظ من الشكل (٢ - ١٨) إن موجات جهد الخرج v_o وتيار الخرج i_o تكون دوال متصلة في الزمن لقيم زوايا إشعال أقل من $30^\circ < \alpha$ حيث يستمر التيرستور Th_1 (المتصل بمصدر الجهد V_A) في وضع التوصيل حتى وصول نبضة للثيرستور Th_2 (المتصل بمصدر الجهد V_B) تأتي هذه النبضة متأخرة 120° ثم تأتي نبضة للثيرستور Th_3 (المتصل بمصدر الجهد V_C) متأخرة أيضاً 120° عن نبضة الثيرستور Th_2 ونلاحظ فإن قيم جهد الخرج v_o وتيار الخرج i_o لا يصلان إلى قيمة صفرية وبالتالي تكون موجات v_o, i_o متصلة وبمقارنة شكل (٢ - ١٩) وشكل (٢ - ١٨) نجد أن القيمة المتوسطة لجهد الخرج لحالة زاوية الإشعال $30^\circ < \alpha$ لها قيمة أصغر من القيمة المتوسطة لجهد الخرج عند زاوية إشعال $\alpha = 0^\circ$. يمكن كتابة معادلات القيمة المتوسطة لجهد الخرج $V_{o(\text{avg})}$ والقيمة المتوسطة لتيار الخرج $I_{o(\text{avg})}$ كما يلي:



الشكل (٢ - ١٨) موجات جهد الخرج وتيارات التيرستورات لموحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل في حال الحصول على موجات خرج متصلة $30^\circ < \alpha$.



الشكل (٢ - ١٩) موجتي جهد وتيار الخرج لمودع نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي في حالة زاوية إشعال $\alpha = 0^\circ$.

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{3\sqrt{3}}{2\pi} V_m \cos \alpha = 0.827 V_m \cos \alpha \quad (24 - ٢)$$

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{V_{o(\text{avg})}}{R} = \frac{3\sqrt{3}}{2\pi R} V_m \cos \alpha = 0.827 \frac{V_m}{R} \cos \alpha \quad (25 - ٢)$$

حيث إن V_m هي القيمة العظمى لجهد الوجه الواحد.

يمكن أيضا استنتاج قيمة كل من القيمة المتوسطة للتيار المار بالثيرستور $I_{\text{Th}(\text{avg})}$ وقيمة أقصى جهد عكسي يتحمله الثيرستور $V_{\text{Th}(m)}$ كالتالي وذلك بالاستعانة بالشكل (٢ - ١٨) :

$$I_{\text{Th}(\text{avg})} = \frac{I_{o(\text{avg})}}{3} \quad (26 - ٢)$$

$$V_{\text{Th}(m)} = \sqrt{3} V_m = V_{L(m)} \quad (27 - ٢)$$

حيث إن $V_{L(m)}$ هي أقصى قيمة لجهد الخط (line voltage).

مثال ٢ - ٥ :

يتصل مودع نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه بمصدر جهد جيبى متاوب قيمته الفعالة 208 V (V_L) وتردد 60 Hz ويتصى خرج المودع بحمل مادي قيمته $\Omega = 10$. إذا علمت بأن قيمة زاوية الإشعال 'α' ٢٠°، فأوجد :

- أ- القيمة العظمى لتيار الحمل I_m .
- ب- القيمة المتوسطة لجهد الحمل $V_{o(avg)}$.
- ج- القيمة المتوسطة لتيار الحمل $I_{o(avg)}$.
- د- القيمة العظمى لتيار التيرستور $I_{Th(m)}$.
- هـ- القيمة المتوسطة لتيار التيرستور $I_{Th(avg)}$.
- وـ- قيمة أقصى جهد عكسي يتحمله التيرستور $V_{Th(m)}$.

الحل:

$$V_{phase} = \frac{V_L}{\sqrt{3}} = \frac{208}{\sqrt{3}} = 120V$$

$$V_m = \sqrt{2} V_{phase} = \sqrt{2} * 120 = 170V$$

$$I_m = \frac{V_m}{R} = \frac{170}{10} = 17A$$

$$V_{o(avg)} = 0.827 V_m \cos \alpha = 0.827 * 170 * \cos 20^\circ = 132V$$

$$I_{o(avg)} = \frac{V_{o(avg)}}{R} = \frac{132}{10} = 13.2A$$

$$I_{Th(m)} = I_m = 17A$$

$$I_{Th(avg)} = \frac{I_{o(avg)}}{3} = \frac{13.2}{3} = 4.4A$$

$$V_{Th(m)} = \sqrt{3} V_m = V_{L(m)} = \sqrt{2} V_L = 208 \sqrt{2} = 294V$$

٢ - ١ - ٢ حالة موجات خرج غير متصلة لموحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه متصل بحمل

مادي

في هذه الفقرة سوف نوضح عمل دائرة موجة نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه المتصل بحمل مادي في حالة الحصول على موجات جهد خرج غير متصلة لموحد أو لتيار الخرج وهذا يعتمد على قيمة زاوية الإشعال α وتكون قيمة زاوية الإشعال واقعة في المدى $30^\circ \leq \alpha \leq 150^\circ$. يبين شكل (٢٠) موجات جهد الخرج وتيار الخرج وتيارات التيرستور المختلفة في حالة الحصول على موجات جهد وتيار خرج غير متصلة وبالاستعانة بالشكل (٢٠-٢٠) يمكن شرح فكرة عمل الدائرة كالآتي: عندما يتم إشعال التيرستور Th_1 بزاوية إشعال α تقع في المدى $30^\circ \leq \alpha \leq 150^\circ$ يبدأ مرور التيار عبر هذا التيرستور

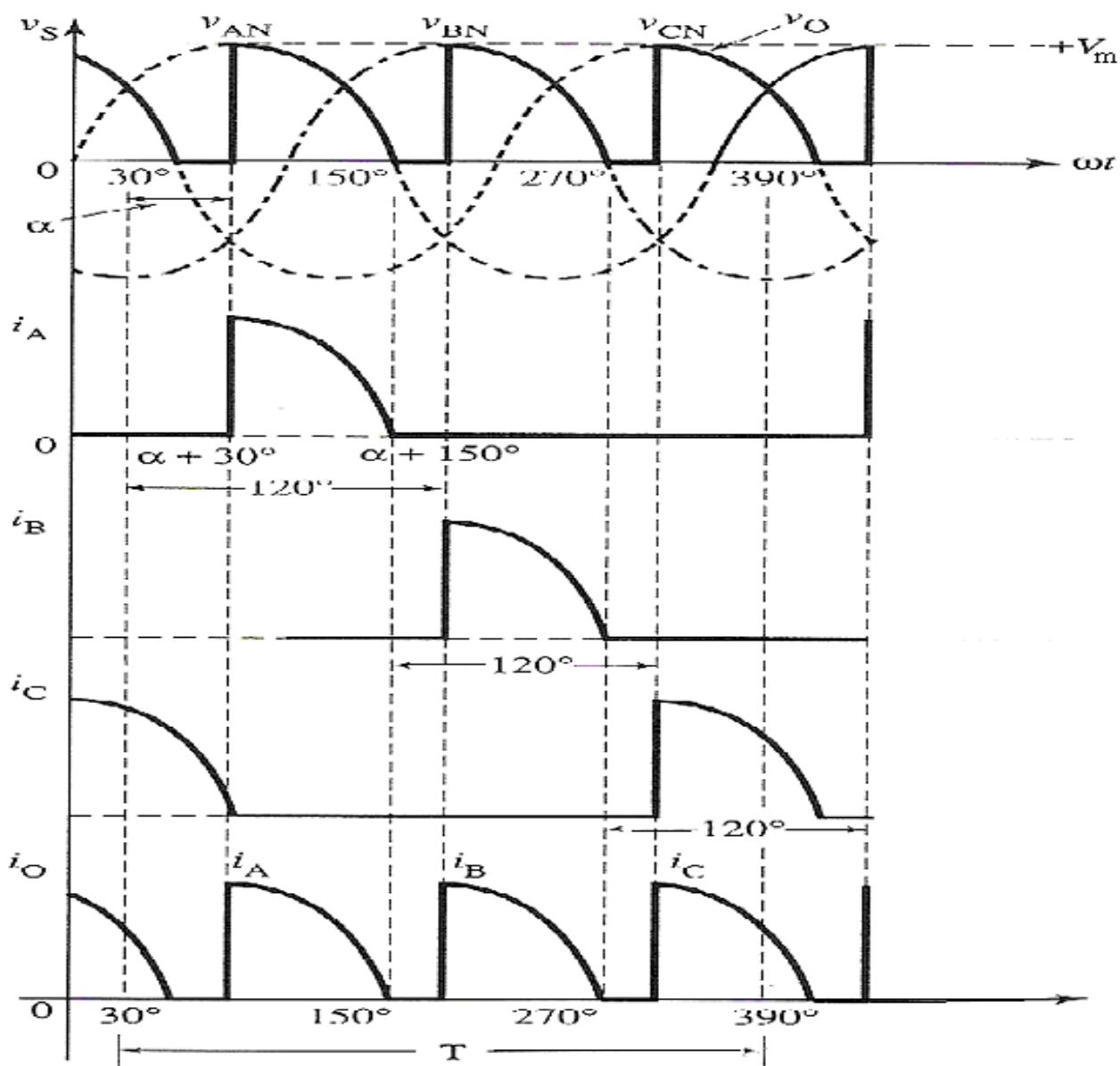
ووجه المصدر V_{AN} والحمل المادي R ويستمر مرور التيار حتى اللحظة الزمنية $\alpha = 150^\circ$ وحيث في حاله الأحمال المادية لا يمكن الحصول على قيم لحظية سالبة لجهد الخرج V_o وبالتالي خلال الفترة الزمنية للإشعال $150^\circ \leq \alpha \leq 30^\circ$ تكون هناك قيم لحظية موجبة لجهد الخرج V_o وتيار الخرج وقيم صفرية لهذه الموجات حيث تتوارد القيم الصفرية هذه خلال الفترة الزمنية $180^\circ \leq \alpha + 150^\circ \leq 150^\circ \leq \alpha + 120^\circ$ () وبالتالي يتتحول التيرستور Th_1 لوضع الفصل وخلال هذه الفترة يتغير التيار Th_2 عند اللحظة الزمنية $\alpha + 150^\circ$ وخلال هذه الفترة يتتحول التيرستور Th_1 لوضع الفصل وبالتالي تكون كلية الشيرستورات Th_1 و Th_2 و Th_3 في حالة فصل ويستمر هذا الوضع حتى وصول نبضة للشريستور Th_2 عند اللحظة الزمنية $\alpha + 120^\circ$ ($\omega t = \alpha + 150^\circ$) فيتحول التيرستور Th_2 لوضع التوصيل فقط ويصبح كل من Th_2 و Th_3 في وضع الفصل ويمر التيار خلال التيرستور Th_2 والحمل المادي R والمصدر V_{BN} ويكون تيار الخرج له قيم موجبة فقط خلال الفترة الزمنية $(\alpha + 120^\circ \leq \omega t \leq 270^\circ)$ ثم خلال الفترة الزمنية $270^\circ \leq \alpha + 240^\circ$ يحتوي تيار الخرج على قيم صفرية وبالتالي تكون كلية الشيرستورات Th_1 و Th_2 و Th_3 في حالة فصل خلال هذه الفترة الزمنية ويستمر هذا الوضع حتى وصول نبضة للشريستور Th_3 عند اللحظة الزمنية $\alpha + 240^\circ$ ($\omega t = \alpha + 270^\circ$) فيتحول التيرستور Th_3 لوضع التوصيل فقط ويصبح كل من Th_2 و Th_1 في وضع الفصل ويمر التيار خلال التيرستور Th_3 والحمل المادي R والمصدر V_{CN} ويكون تيار الخرج له قيم موجبة فقط خلال الفترة الزمنية $(\alpha + 240^\circ \leq \omega t \leq 270^\circ)$ ثم خلال الفترة الزمنية $270^\circ \leq \alpha + 360^\circ$ يحتوي تيار الخرج على قيم صفرية وبالتالي تكون كلية الشيرستورات Th_1 و Th_2 و Th_3 في حالة فصل خلال هذه الفترة الزمنية وهكذا يتكرر الوضع بإعطاء نبضة جديدة للشريستور Th_1 .

مما سبق نجد أن قيم V_o تتأثر بقيمة زاوية الإشعال α ويمكن كتابة معادلات القيمة المتوسطة لجهد الخرج $V_{o(avg)}$ والقيمة المتوسطة لتيار الخرج $I_{o(avg)}$ في حالة الحصول على موجات خرج غير متصلة ($30^\circ \leq \alpha \leq 150^\circ$) كما يلي:

$$V_{o(avg)} = \frac{3Vm}{2\pi} [1 + \cos(\alpha + 30^\circ)] = 0.477 V_m [1 + \cos(\alpha + 30^\circ)] \quad (28-2)$$

$$I_{o(avg)} = \frac{V_{o(avg)}}{R} = \frac{0.477 V_m}{R} [1 + \cos(\alpha + 30^\circ)] \quad (29-2)$$

ملاحظة هامة إذا وقعت زاوية الإشعال α في المدى $150^\circ \leq \alpha \leq 180^\circ$ فإنه لن يحدث إشعال لكون الشريستور في وضع انحياز عكسي.



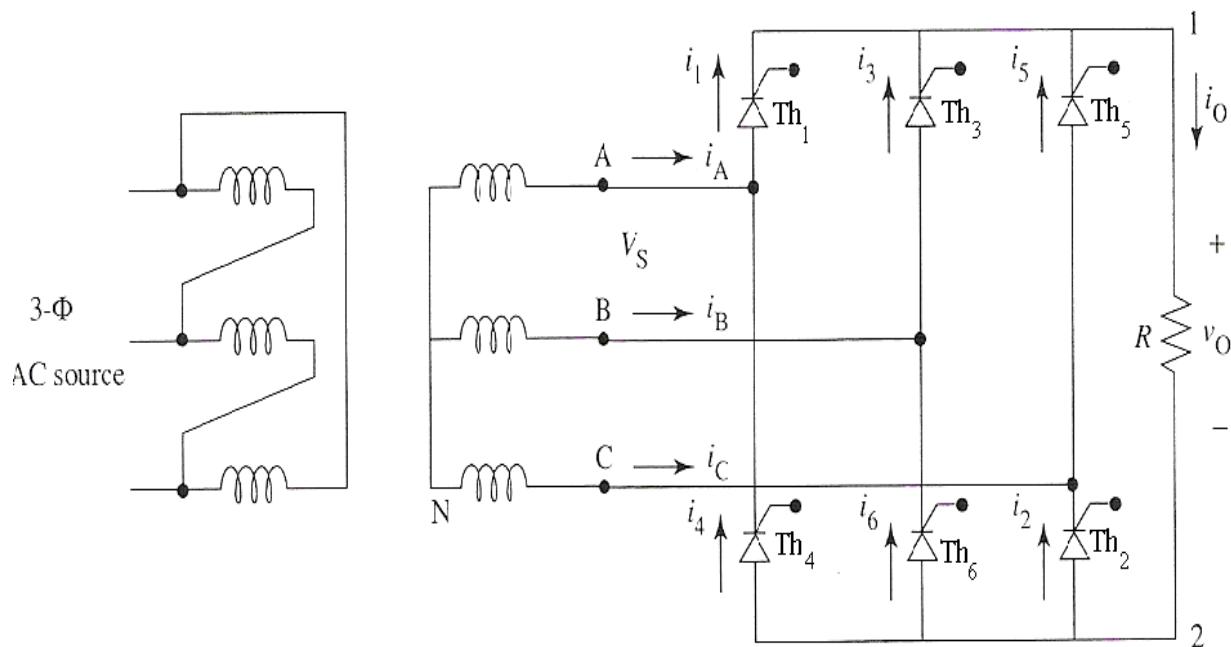
الشكل (٢-٢٠) موجات جهد وتيار الخرج وتيارات الشيرستورات غير المتصلة لموحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي لزاوية إشعال $30^\circ \leq \alpha \leq 150^\circ$.

-٦ - ٢ موحد قنطري محكم كامل الموجة ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي

Three - phase full-wave bridge - controlled rectifier connected with a resistive load (R)

يعتبر الموحد القنطري كاملاً الموجة المحكم ثلاثي الأوجه من أكثر الموحدات المستخدمة في حالة القدرة العالية. يبين شكل (٢-٢١) دائرة موحد قنطري كاملاً الموجة المحكم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي R وتتكون دائرة الموحد من دائرتان موحدات ثلاثة نبضات (موحدات نصف الموجة المحكمة متصلة على التوالي). تسمى الشيرستورات Th_1 و Th_3 و Th_5 بالمجموعة الموجية حيث يتم إشعال

هذه التيرستورات خلال النصف الموجب لجهد المصدر. وبالمثل تسمى التيرستورات Th_2 و Th_4 و Th_6 بالمجوئة السالبة حيث يتم إشعال هذه التيرستورات خلال النصف السالب لجهد المصدر. لكي يمر التيار عبر المصدر والحمل فلابد أن يمر التيار خلال عدد إثنان ثيرستور وبالتالي لابد إن يتم قدرج (إشعال) هذان التيرستوران ولهذا السبب لابد من قدرج كل ثيرستور بنبضتي إشعال متباعدة كل منها عن الإخرى بقيمة 60° كل دورة زمنية كاملة 360° . عندما يتم توصيل ثيرستور موجود بالمجوئة الموجبة (المجوئة العليا) بشيرستور موجود بالمجوئة السالبة (المجوئة السفلى) ففي هذه الحالة سوف يتم تغذية الحمل بجهد قيمته جهد الخط (v_L) الخاص بجهد الوجهان المتصلان في هذه اللحظة مباشرة مع الحمل وعلى سبيل المثال إذا تم توصيل التيرستوران Th_3 و Th_2 فسوف يتم تغذية الحمل في هذه الحالة بجهد الخط v_{BC} . كما سبق دراسته يتم التحكم في قيمة الجهد المتوسط للحمل $V_{o(avg)}$ وقيمة تيار الحمل المتوسط $I_{o(avg)}$ بالتحكم في قيمة زاوية الإشعال α .



الشكل (٢١) دائرة موحد قنطرى كامل الموجة محكم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادى.

يمكن توضيح عمل دائرة الموجة المحكم ثلاثي الأوجه بإعتبار إن دائرة الموجة مكونة من مجوعتين متصلتين على التوالى لوحدات نصف الموجة المحكمة ثلاثة الأوجه (ثلاثية النبضات) حيث تكون كل مجموعة مزاحة عن المجموعة الآخرى بقيمة 60° وأسهل طريقة لتحليل الموجات هي الحصول على خرج كل مجموعة ثلاثة النبضات ثم جمع موجات كل مجموعة مع موجات المجموعة

الآخرى . إذا تم قدح الشيرستورات عند اللحظة التي تجعل كل ثيرستور فى وضع انحياز أمامي أى جهد الأنود موجب بالنسبة لجهد الكاثود فيتم توصيل الشيرستور تبعا لنبضته التي تجعله فى وضع التوصيل .
 نلاحظ من شكل (٢ - ٢١) بإن مجموعة الشيرستورات الموجبة متصلة بالنقطة ١ بينما مجموعة الشيرستورات السالبة متصلة بالنقطة ٢ ويتم قياس زاوية الإشعال α من نقطة التقاء جهود الأوجه الموضحة بشكل (٢ - ٢٢) حيث يتم قياس قيمة زاوية الإشعال α ابتداء من لحظة تقاطع جهدى المصدر V_{CN}, V_{AN} ويبين الشكل (٢ - ٢٢) حاله الحصول على موجات جهد خرج للموحد القنطرى المحكم ثلاثي الأوجه عند زاوية إشعال $\alpha = 0^\circ$ ويمكن توضيح الحصول على الموجات المبينة بالشكل (٢ - ٢٢) كالتالى : لمجموعة الشيرستورات الموجبة نقوم أولا بدراسة الفترة من 0° حتى 120° ففى خلال هذه الفترة الزمنية يتم توصيل الشيرستور Th_1 بمصدر الجهد الذى له أكبر قيمة موجبة وفي هذه الحاله يكون هذا المصدر هو جهد مصدر الوجه V_{AN} وبالتالي يتحول الشيرستور لوضع التوصيل ويتم توصيل كل من النقطة ١ بالنقطة A وبنفس الطريقة خلال الفترة الزمنية من 120° حتى 240° يتحول الشيرستور Th_3 لوضع التوصيل ويتم توصيل النقطة ١ بالنقطة B وخلال الفترة الزمنية من 240° حتى 360° يتحول الشيرستور Th_5 لوضع التوصيل ويتم توصيل النقطة ١ بالنقطة C وتتكرر الدورة فى هذه الحاله وتكون القيمة العظمى للجهد V_{1N} يساوي القيمة العظمى لجهد كل وجه V_{AN} و V_{BN} و V_{CN} .

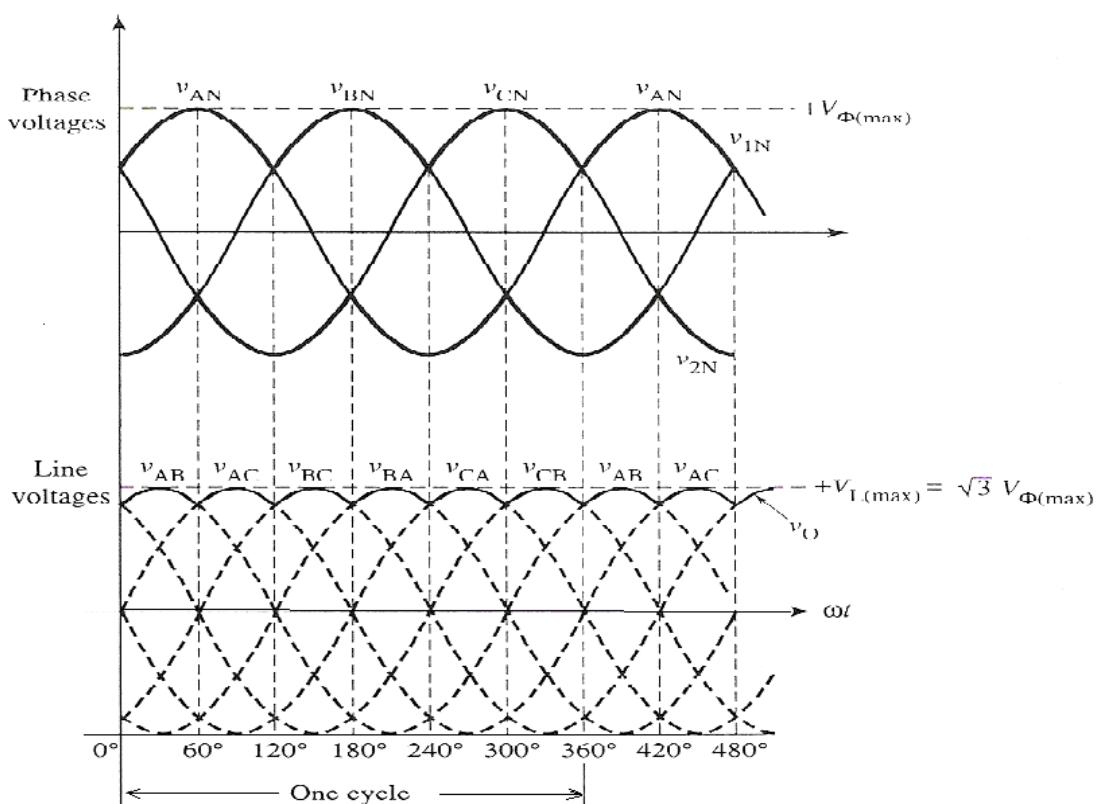
جهد الخرج v_{12}	جهد النقطة ٢	جهد النقطة ١	الفترة
AB	B	A	من 0° إلى 60°
AC	C	A	من 60° إلى 120°
BC	C	B	من 120° إلى 180°
BA	A	B	من 180° إلى 240°
CA	A	C	من 240° إلى 300°
CB	B	C	من 300° إلى 360°
AB	B	A	من 360° إلى 420°

جدول (٢ - ١)

ولمجموعة الموحدات السالبة والمتعلقة بالنقطة ٢ يتصل الشيرستور Th_4 بجهد المصدر الذى له أكبر قيمة جهد سالبة خلال الفترة الزمنية من 180° حتى 300° ويصل الشيرستور Th_4 النقطة ٢ بالنقطة A وبالمثل خلال الفترة الزمنية من 300° حتى 420° أو (60°) يصل الشيرستور Th_6 لوضع التوصيل ويتم توصيل النقطة ٢ بالنقطة B وبالمثل خلال الفترة الزمنية من 60° حتى 180° يتحول الشيرستور Th_2 لوضع

التوصيل ويتم توصيل النقطة 2 بالنقطة C وتكون القيمة العظمى لجهد النقطة 2 (v_{2N}) مساوية لأقصى قيمة سالبة لجهود الأوجه V_{AN} , V_{BN} و V_{CN} . يكون جهد الخرج v_o عبارة عن $v_{1N} - v_{2N}$. يلخص الجدول (٢ - ١) هذه اللحظات الزمنية والنتائج.

نلاحظ من الشكل (٢ - ٢) أن موجة جهد الخرج أنعم من حالة دائرة موحد نصف الموجة المحكم ثلاثي الأوجه وإن عدد النبضات الموجودة خلال دورة زمنية كاملة تحتوي على ست نبضات من نبضات جهود الدخل (جهود الخط) وبالتالي تكون قيمة تردد تشوهات جهد الخرج f_r مساوية لعدد ست مرات من قيمة تردد المصدر f . تكون قيمة جهد الخرج المتوسطة ضعف قيمة جهد الخرج المتوسط في حالة دائرة موحد نصف الموجة المحكم ثلاثي الأوجه وخلال دورة زمنية كاملة يوصل كل ثيرستور 120° ويفصل 240° . يوجد دائمًا على الأقل ثيرستوريين في وضع التوصيل في نفس الوقت وحسب تتابع الأوجه ABC يتم إشعال الثيرستورات حسب ترتيبها $Th_1, Th_2, Th_3, Th_4, Th_5, Th_6$ وتكون نبضات هذه الثيرستورات متبااعدة كل منها عن الأخرى.



الشكل (٢ - ٢) جهد خرج موحد قنطري كامل الموجة محكم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي عندما $\alpha = 0^\circ$.

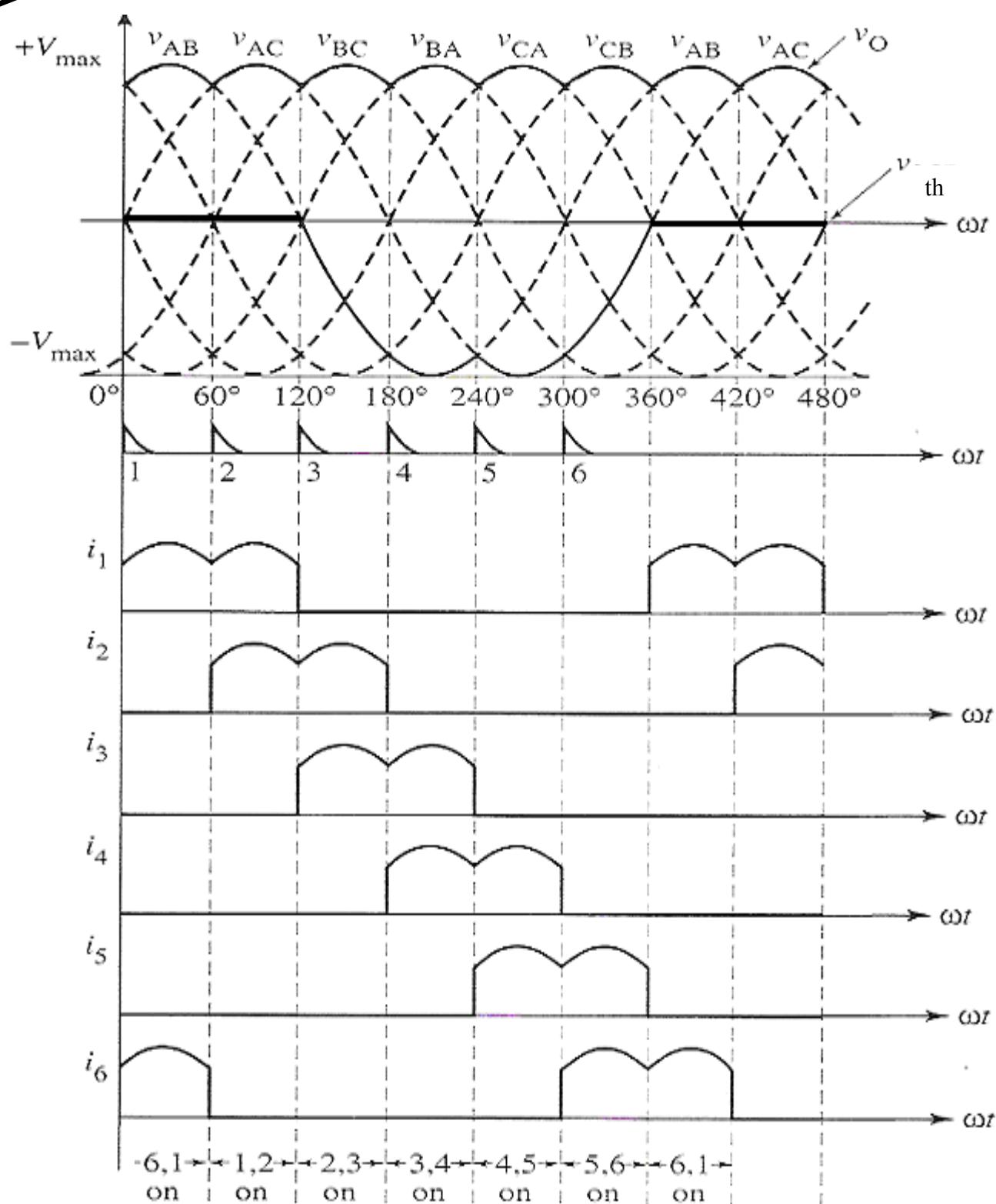
يمكن تعين الجهد على التيرستور بسهولة بالاستعانة بالجدول (٢ - ١) وعلى سبيل المثال إذا أريد إيجاد قيمة الجهد على التيرستور Th_1 ($v_{Th1} = v_{A1}$) ففي خلال الفترة الزمنية من 0° حتى 120° تكون قيمة v_{A1} حيث التيرستور Th_1 في وضع التوصيل وخلال الفترة الزمنية من 120° حتى 240° تكون قيمة $v_{A1} = v_{AB}$ حيث النقطة ١ متصلة بالنقطة B وخلال الفترة الزمنية من 240° حتى 360° تكون قيمة $v_{A1} = v_{AC}$ حيث النقطة ١ متصلة بالنقطة C. يبين الجدول (٢ - ٢) قيم الجهد عبر التيرستورات خلال زمن دوري كامل.

V_{Th2}	V_{Th6}	V_{Th4}	V_{Th5}	V_{Th3}	V_{Th1}	الفترة
CB	0	AB	CA	BA	0	من 0° إلى 60°
0	BC	AC	CA	BA	0	من 60° إلى 120°
0	BC	AC	CB	0	AB	من 120° إلى 180°
CA	BA	0	CB	0	AB	من 180° إلى 240°
CA	BA	0	0	BC	AC	من 240° إلى 300°
CB	0	AB	0	BC	Ac	من 300° إلى 360°

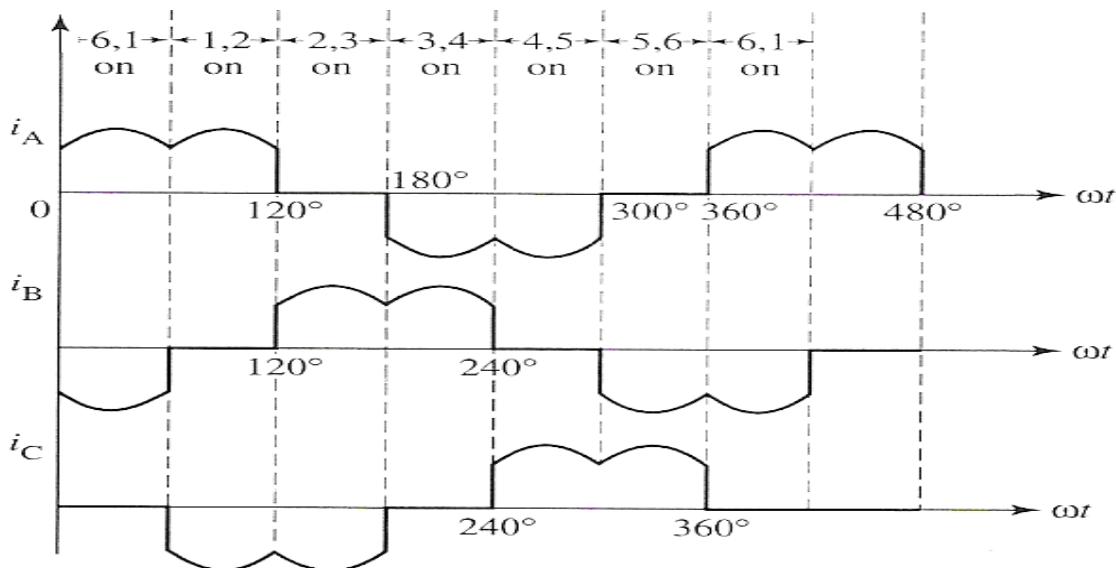
جدول (٢ - ٢)

يبين الشكل (٢ - ٢٣) موجة الجهد على التيرستور v_{Th1} وموجات تيارات التيرستورات حيث القيمة العظمى لجهد التيرستور تساوى القيمة العظمى لجهد خط المصدر ($V_{L(m)}$) وتعتمد هذه القيمة على قيمة زاوية الإشعال α حيث قيمة زاوية الإشعال صفر ($\alpha = 0^\circ$) بالشكل (٢ - ٢٣) وفي هذه الحالة تكون قيمة جهد التيرستور خلال الفترة من 0° حتى 120° لها قيمة صفرية وتكون لها قيم غيرصفرية خلال باقي فترات الدورة الواحدة الكاملة كما هو واضح بهذا الشكل. يبين الشكل (٢ - ٢٤) موجات تيارات المصدر i_A و i_B و i_C حيث يمكن الحصول على هذه الموجات بالاستعانة بالشكل (٢ - ٢٣) حيث إن:

$$\begin{cases} i_A = i_1 - i_4 \\ i_B = i_3 - i_6 \\ i_C = i_5 - i_2 \end{cases} \quad (٣٠ - ٢)$$



الشكل (٢٣) موجة الجهد على الثيرستور V_{Th1} وموجات تيارات الثيرستورات لمحول قنطري كامل
الموجة محكم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي عندما $\alpha = 0^\circ$.



الشكل (٢٤) موجات تيارات المصدر الموحد قنطري كامل الموجة محكم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي عندما $\alpha = 0^\circ$.

يمكن الحصول من دائرة الموحد القنطري المحكم ثلاثي الأوجه على موجات جهد الخرج وتيار الخرج المتصلة وغير المتصلة وذلك يعتمد على قيمة زاوية الإشعال فعندما تقع قيمة زاوية الإشعال في المدى $60^\circ \leq \alpha \leq 120^\circ$ نحصل على موجات جهد وتيار خرج متصلة وإذا وقعت قيمة زاوية الإشعال في المدى $\alpha < 60^\circ$ نحصل على موجات جهد وتيار خرج غير متصلة.

يمكن كتابة القيمة المتوسطة لجهد وتيار الخرج في حالة موجات خرج متصلة كالتالي حيث

قيمة زاوية الإشعال في المدى $60^\circ \leq \alpha \leq 120^\circ$:

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{3\sqrt{3}}{\pi} V_m \cos \alpha = 1.654 V_m \cos \alpha \quad (31-2)$$

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{V_{o(\text{avg})}}{R} = \frac{3\sqrt{3}}{\pi R} V_m \cos \alpha = 1.654 \frac{V_m}{R} \cos \alpha \quad (32-2)$$

حيث V_m هي القيمة العظمى لجهد مصدر الموجة ($V_{\text{phase (m)}}$)

ويمكن كتابة القيمة المتوسطة لجهد وتيار الخرج في حالة موجات خرج غير متصلة كالتالي حيث قيمة زاوية الإشعال في المدى $0^\circ < \alpha \leq 60^\circ$

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{3\sqrt{3}}{\pi} V_m [1 + \cos(\alpha + 60^\circ)] = 1.654 V_m [1 + \cos(\alpha + 60^\circ)] \quad (33-2)$$

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{V_{o(\text{avg})}}{R} = 1.654 \frac{V_m}{R} [1 + \cos(\alpha + 60^\circ)] \quad (34-2)$$

مثال - ٦ :

يتصل موحد قنطرى محكم كامل الموجة ثلاثي الأوجه بمصدر جهد جيبى متاوب قيمته الفعالة $V_L = 208$ V وتردد $f = 60$ Hz ويتصى خرج الموحد بحمل مادى قيمته $\Omega = 10$. إذا علمت بأن قيمة زاوية الإشعال $\alpha = 20^\circ$ ، فأوجد :

- أ- القيمة العظمى لتيار الحمل I_m .
- ب- القيمة المتوسطة لجهد الحمل $V_{o(\text{avg})}$.
- ج- القيمة المتوسطة لتيار الحمل $I_{o(\text{avg})}$.
- د- القيمة العظمى لتيار التيرستور $I_{Th(m)}$.
- هـ- القيمة المتوسطة لتيار التيرستور $I_{Th(\text{avg})}$.
- و- قيمة أقصى جهد عكسي يتحمله التيرستور $V_{Th(m)}$.

الحل:

سوف نستخدم المعادلات لحالة موجات جهد وتيار الخرج المتصلة حيث قيمة زاوية الإشعال $\alpha = 20^\circ$

واقعة في المدى $0^\circ \leq \alpha \leq 60^\circ$

$$V_{L(m)} = \sqrt{2} V_L = 208 \sqrt{2} = 294.15V$$

$$V_{phase} = \frac{V_L}{\sqrt{3}} = \frac{208}{\sqrt{3}} = 120V$$

$$V_m = \sqrt{2} V_{phase} = \sqrt{2} * 120 = 170V$$

$$I_m = \frac{V_{L(m)}}{R} = \frac{294.15}{10} = 29.419 A \quad \text{أ}$$

$$V_{o(\text{avg})} = 1.654 V_m \cos \alpha = 1.654 * 170 * \cos 20^\circ = 264V \quad \text{بـ}$$

$$I_{o(\text{avg})} = \frac{V_{o(\text{avg})}}{R} = \frac{264}{10} = 26.4 A \quad \text{جـ}$$

$$I_{Th(m)} = I_m = 29.419 A \quad \text{دـ}$$

$$I_{Th(\text{avg})} = \frac{I_{o(\text{avg})}}{3} = \frac{26.4}{3} = 8.8 A \quad \text{هـ}$$

$$V_{Th(m)} = \sqrt{3} V_m = V_{L(m)} = \sqrt{2} V_L = 208 \sqrt{2} = 294.15V \quad \text{وـ}$$

٧- استخدام دوائر التوحيد في شحن البطاريات:

من أهم التطبيقات التي تستخدم فيها دوائر التوحيد استخدامها لشحن البطاريات. أيضاً تستخدم دوائر التوحيد لشحن بطاريات أجهزة UPS وكذلك كشافات إنارة الطوارئ حيث يتم تحويل التيار المتردد إلى تيار مستمر لشحن هذه البطاريات.

يوضح شكل (٢-٢٥) دائرة توحيد نصف موجة لشحن بطارية ذات جهد E . في الشكل يمرر الدايمود تيار عندما يكون جهد الأنود أكبر من جهد الكاثود، أي أنه عندما يكون جهد الملف الثنائي V_s أعلى من جهد البطارية E . وتكون فترة التوصيل من الزاوية α إلى الزاوية β ويمكن حساب الزاوية α والزاوية β كالتالي:

$$V_m \sin \alpha = E$$

وهذه المعادلة تعطي قيمة الزاوية α كدالة في جهد البطارية وجهد المنبع.

$$\alpha = \sin^{-1} \frac{E}{V_m}$$

عندما يصبح جهد الملف الثنائي V_s أقل من جهد البطارية، يفصل الدايمود وذلك عند الزاوية β التي يمكن حسابها من العلاقة التالية:

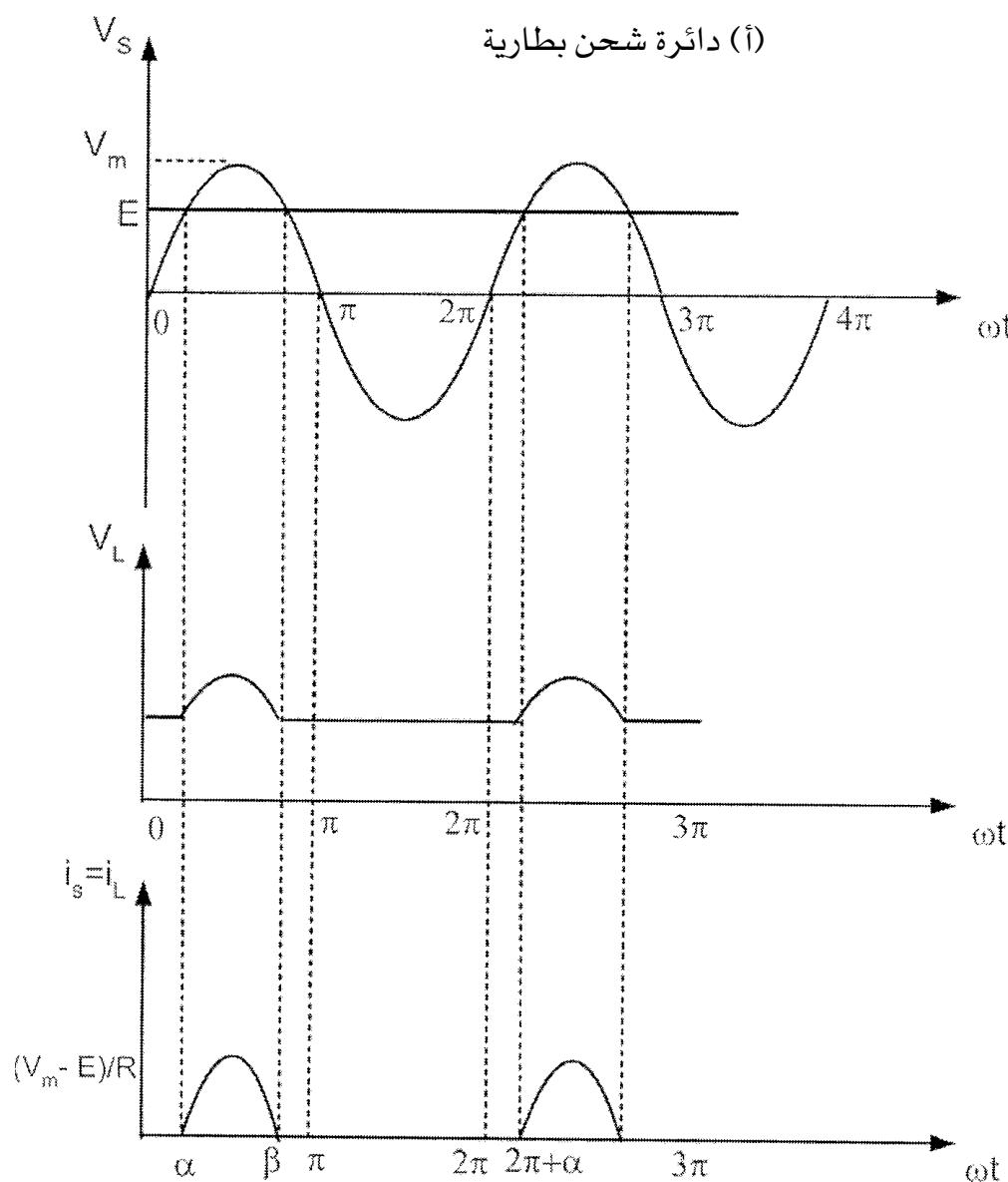
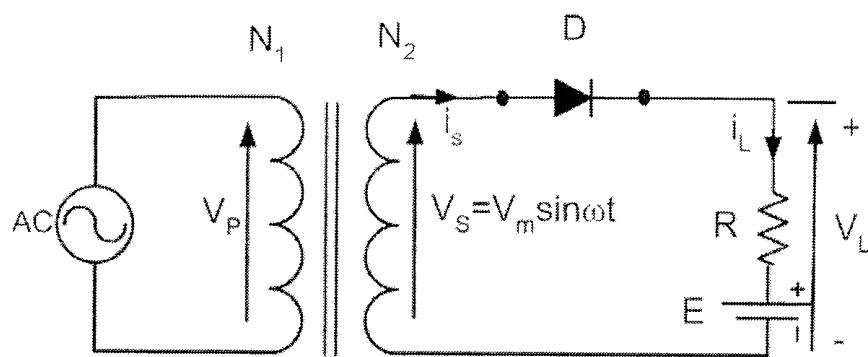
$$\beta = \pi - \alpha$$

وبذلك يمكن حساب تيار الشحن اللحظي من العلاقة التالية

$$i_L = \frac{V_s - E}{R} = \frac{V_m \sin \omega t - E}{R} \quad \text{for } \alpha < \omega t < \beta$$

حيث يمثل التيار i_L القيمة اللحظية لتيار الحمل ، ويمكن حساب القيمة المتوسطة لتيار الشحن (تيار الحمل) حسب المعادلة التالية:

$$I_{dc} = \frac{1}{2\pi R} (2V_m \cos \alpha + 2E\alpha - \pi E)$$



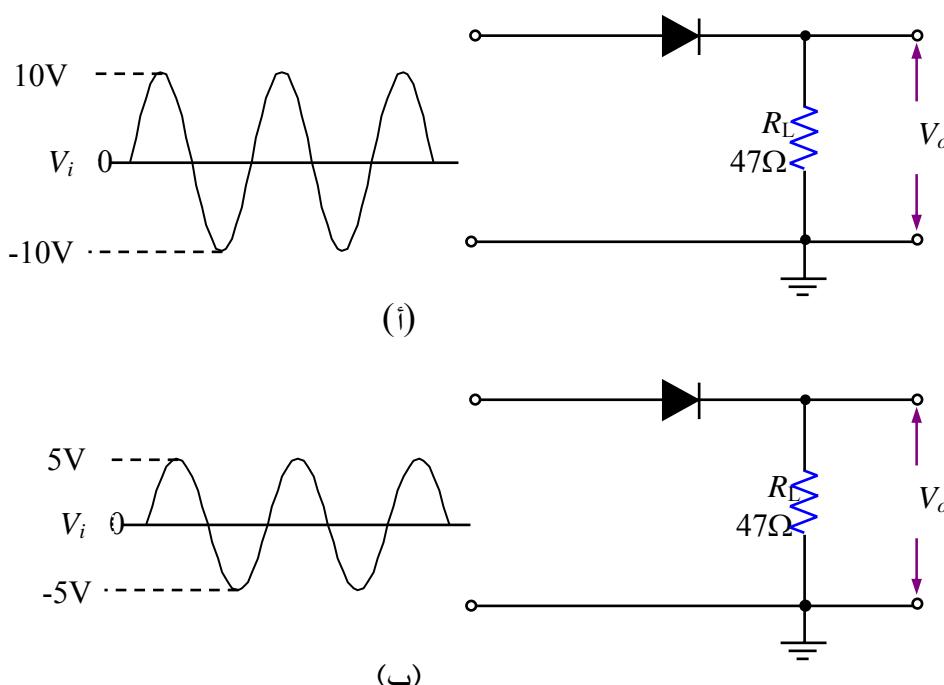
(ب) الشكل الموجي لجهد وتيار المصدر والحمل

الشكل (٢٥ - ٢) دائرة شحن بطارية

٤-٨ أسئلة وتمارين:

١- اذكر أنواع دوائر التوحيد؟

٢- ارسم جهد الخرج لـ كل من الدوائر المبينة بشكل (٢-٢٦) موضحا قيمة الجهد؟



شكل (٢-٢٦)

٣- ارسم شكل موجة كل من جهد الحمل ' V_o ' وتيار الحمل ' i_o ' وتيار المصدر ' i_s ' للموحد القنطرى كامل الموجة في حالة :

أ- حمل مادي وزاوية إشعال ' 60° '.

ب- حمل حتى وزاوية إشعال ' 60° '.

٤- يتصل موحد محكم كامل الموجة أحادي الطور بمصدر جهد متباوب جهده الفعال $220V$ وتردد $60Hz$ وحمل مادي مقاومته $\Omega = 50$. إذا علمت بأن زاوية إشعال قيمتها ' 60° ' فأوجد:

أ- القيمة المتوسطة لتيار الحمل

ب- القيمة الفعالة لتيار الحمل

ج- القدرة المغذاة للحمل

د- معامل القدرة الكهربائية.

- ٥ يتصل موحد قنطرى كامل الموجة محكم أحادي الطور بحمل له ممانعة حثية أكبر بكثير من مقاومته المادية ومصدر جهد متباوب قيمته الفعالة $220V$ وتردد $60Hz$. إذا علمت بأن قيمة الحمل المادية $\Omega = 20$ وقيمة زاوية الإشعال 60° . فأوجد قيمة:

أ- تيار التيرستور المتوسط

ب- أقصى تيار وأقصى جهد للثيرستور

ج- القدرة المغذاة للحمل

- ٦ يتصل موحد نصف موجة محكم ثلاثي الأوجه بمصدر جهد جيبي متباوب قيمته الفعالة $V_L = 208V$ وتردد $60 Hz$ ويتصل خرج الموحد بحمل مادي قيمته $\Omega = 10$. إذا علمت بأن قيمة

زاوية الإشعال $\alpha = 30^\circ$ فأوجد:

أ- القيمة العظمى لتيار الحمل I_m .

ب- القيمة المتوسطة لجهد الحمل $V_{o(avg)}$.

ج- القيمة المتوسطة لتيار الحمل $I_{o(avg)}$.

- ٧ يتصل موحد قنطرى كامل الموجة محكم ثلاثي الأوجه بمصدر جهد جيبي متباوب قيمته الفعالة $V_L = 208V$ وتردد $60 Hz$ ويتصل خرج الموحد بحمل مادي قيمته $\Omega = 10$. إذا علمت بأن قيمة زاوية الإشعال $\alpha = 60^\circ$ فأوجد:

أ- القيمة العظمى لتيار الحمل I_m .

ب- القيمة المتوسطة لجهد الحمل $V_{o(avg)}$.

ج- القيمة المتوسطة لتيار الحمل $I_{o(avg)}$.

- ٨ في شكل (٢-٢٥) إذا كان جهد البطارية 12 فولت وسعتها 100 وات ساعة والقيمة المتوسطة لتيار الشحن 5 أمبير وجهد المنبع 120 فولت ونسبة التحويل للمحول $2:1$ احسب ما يلي:

أ- زاوية التوصيل للدايود

ب- قيمة مقاومة تحديد التيار

ج- القدرة المقمنة للمقاومة

د- زمن شحن البطارية

هـ- كفاءة دائرة التوحيد

و- أقصى جهد عكسي يتحمله الدياود.

الكترونيات القوى

دوائر حاكمات الجهد المتردد

الوحدة الثالثة	٢٠٨ كهر	التخصص
دوائر حاكمات الجهد المتردد	إلكترونيات القوى	قوى كهربائية

الجدارة: الإلام الشامل بدوائر حاكمات الجهد المتردد .

الأهداف: عندما يكمل المتدرب هذه الوحدة يكون قد تمكن من تحقيق الأهداف والمهارات التالية:

- بعض دوائر حاكمات الجهد المتردد وفكرة العمل بإستخدام التحكم في زاوية الوجه.
- كيفية استخدام حاكمات الجهد المتردد للتحكم في شدة الإضاءة ودرجة الحرارة.
- دراسة حاكمات الجهد المتردد احادي وثلاثي الوجه واستخدامها كمعرض للقدرة غير الفعالة في الشبكة الكهربائية.

الوقت المتوقع للتدريب: ٦ ساعات

الوسائل المساعدة:

- السبورة
- عرض باستخدام برنامج Power Point

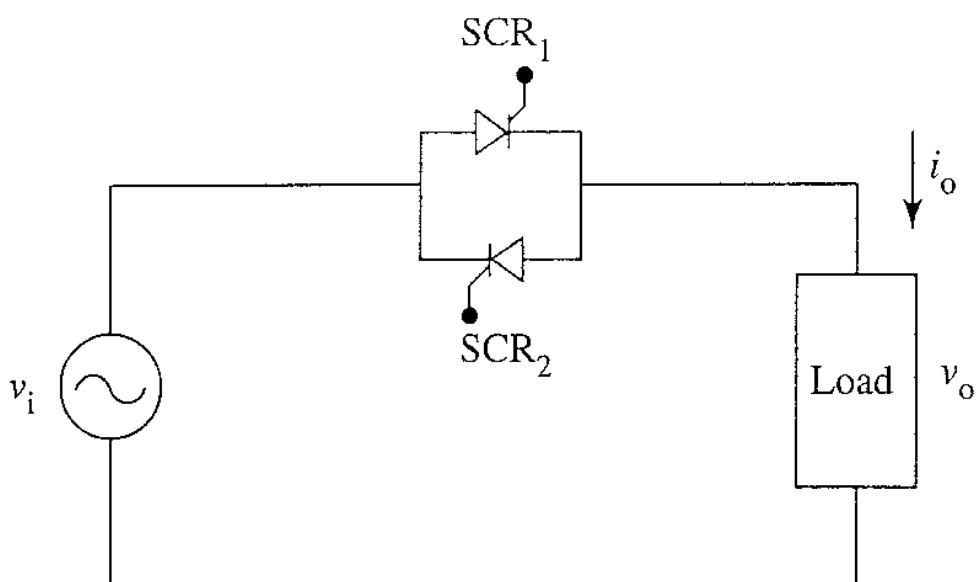
متطلبات الجدارة: دراسة الحقيبة التدريبية لمقرر دوائر كهربائية - ٢ .

٣ - ١ مقدمة:

يستخدم حاكم الجهد المتردد للحصول على جهد متعدد متغير القيمة. يوصل حاكم الجهد المتردد بين المصدر والحمل وينتج جهداً متعددًا على طريفي الحمل يمكن التحكم في قيمته ويسحب تيار متعددًا من المصدر. يستخدم في تطبيقات عديدة أهمها التحكم في قدرة الأحمال ذات التأثير الحراري والتحكم في محركات التيار المتردد عن طريق التحكم في قيمة الجهد والمحولات ذات الرأس المتغير وكذلك تستعمل دوائر هذا الحاكم في أغراض متعددة منها دوائر معاوضات القدرة غير الفعالة وتسمى المعاوضات. إلى جانب استخدامها كملامسات لتوسيع وفصل دوائر التيار المتردد بدلاً من الملامسات الميكانيكية.

٣ - ٢ فكرة عمل حاكم الجهد المتردد

تتكون دائرة هذا الحاكم كما هو موضح بالشكل (٣ - ١) من مفتاح مزدوج الاتجاه والذي يمكن الحصول عليه بعدة طرق منها الحصول عليه باستخدام ثيرستورين موصلين بالتوازي المتضاد أو باستخدام ترياك أو دوائر مختلفة الأشكال باستخدام الديايد الثيرستور لتؤدي نفس الغرض. كما يمكن استخدام ترانزستور القدرة في التطبيقات ذات القدرات المنخفضة. والشكل التالي حاكم جهد أحادي الوجه. حيث يعتبر الهدف الأساسي لاستخدام حاكمات الجهد المتردد هو التحكم في القيمة الفعالة للجهد.



شكل (٣ - ١) دائرة حاكم الجهد المتردد أحادي الوجه مع حمل مادي

٣- طرق التحكم في الخرج لحاكم الجهد المتردد:

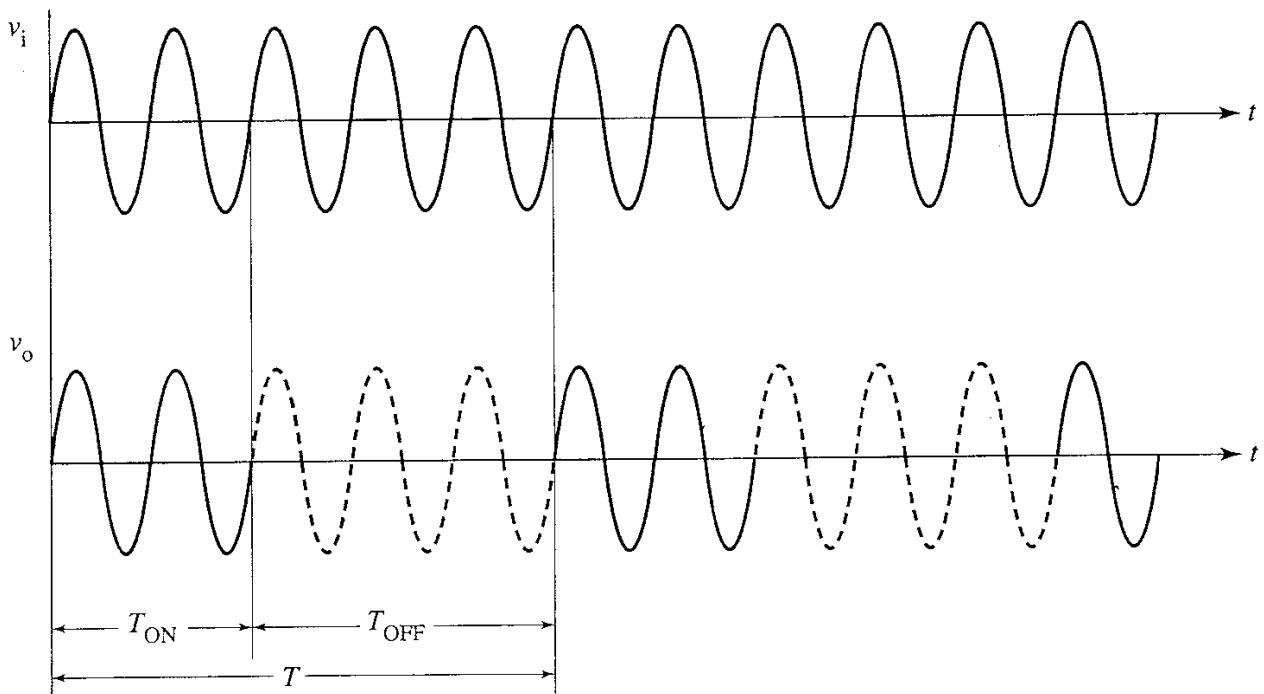
وبالتحكم الملائم في تشغيل المفاتيح المزدوجة الاتجاه بمعنى استخدام نبضات التشغيل الملائمة يمكننا الحصول على عدد من حالات التشغيل للتحكم في جهد الخرج. وتوجد طريقتان للتحكم في قيمة الجهد وهي كما يلي:

٣-١ التحكم بالتشغيل والفصل ON-OFF Control:

وفي هذه الحالة يمكن التحكم في القدرة المستهلكة بالحمل بتوصيله مع المصدر لعدد من الدورات وفصله لعدد آخر من الدورات كما في شكل (٣-٢). أي أن الحكم في هذه الحالة يعمل كملامس ذو سرعة عالية (contactors).

فإذا كان الزمن الكلي لدورة الحكم يمثل بعدد T دورة فإن فترة التشغيل تمثل بعدد N دورة وتكون فترة الفصل ($T-N$) دورة ويمكن الحكم في الجهد المطبق على الحمل بتغير N أو T أو كليهما كالتالي:

- بتثبيت T وتغيير N .
- بتثبيت N وتغيير T .
- بتغيير كل من N ، T بهدف الحصول على شروط أفضل لعملية الحكم.



شكل (٣-٢) موجات الجهد لحاكم الجهد المتردد وذلك للتحكم في فترات التشغيل والإيقاف

في الطريقة الأخيرة يتم تغيير كل من N ، T بحيث تكون عملية التشغيل والفصل أسرع مما يمكن في نفس الوقت يتم إنجاز عملية التحكم المطلوبة. إذا كان الحمل عبارة عن مقاومة مادية فإن القدرة المحسوبة بالحمل يمكن حسابها كالتالي:

$$P = \frac{\text{maximum load power}}{T} \quad N = P_m \left(\frac{N}{T} \right) \quad (1 - ٣)$$

حيث إن P_m هي قدرة الحمل في حالة التوصيل المستمر وهي نفسها قدرة الحمل أثناء فترة التشغيل

$$P_m = \frac{V_s^2}{R} = V_s I_s \quad (2 - ٣)$$

المعادلة رقم (1 - ٣) توضح أن قدرة الحمل يمكن تغييرها بتغيير N أو T أو كليهما ولكن التغيير يكون متدرجاً. وعلى سبيل المثال إذا كانت $P_m = 100$ وحدة و $T = 20$ دورة فبتغيير N تتغير قدرة الحمل في خطوات كل منها يعادل وحدات أي ٥٪ لأن التغيير يتم في أعداد صحيحة من الدورات. وفي مثل هذا النوع من التحكم فإن قياس القيمة الفعالة للتيار أو الجهد للحمل يتطلب معرفة N و T وذلك على مدى فترة زمنية طويلة كالتالي:

$$\begin{aligned} P &= P_m \left(\frac{N}{T} \right) = V_s I_s \left(\frac{N}{T} \right) \\ &= I_s^2 R \left(\frac{N}{T} \right) \\ &= I_{rms}^2 R \end{aligned} \quad (3 - ٣)$$

$$\therefore I_{rms} = I_s \sqrt{\left(\frac{N}{T} \right)} \quad (3 - ٤)$$

$$\therefore V_{rms} = V_s \sqrt{\left(\frac{N}{T} \right)} \quad (4 - ٣)$$

حيث إن:

I هي القيمة الفعالة للتيار أثناء فترة التشغيل

R هي قيمة مقاومة الحمل

V_s جهد المصدر
 I_s تيار المصدر
 I_{forms} القيمة الفعالة لتيار الحمل
 V_{forms} القيمة الفعالة للجهد على أطراف الحمل.

وفي حالة الحمل المحتوي على محاثة فإن قدرة الحمل تتأثر باللحظة التي تبدأ عندها فترة التشغيل بالإضافة إلى تأثير كل من N و T . ويرجع ذلك إلى تأثير محاثة الحمل على شكل موجة التيار الناتجة. وإذا أمكن ضبط لحظة بداية التشغيل بحيث يتم تأخيرها عن بداية موجة الجهد بزاوية تماثل تقريباً زاوية معامل القدرة للحمل (ϕ) فإن التيار سيأخذ شكل الموجة الجيبية من البداية وفي هذه الحالة يمكن حساب قدرة الحمل كالتالي:

$$P = P_m \left(\frac{N}{T} \right) = (V_s I_s \cos \phi) \left(\frac{N}{T} \right) \quad (5 - ٣)$$

الميزة الأساسية لهذه الطريقة من طرق التحكم في قدرة الحمل هي أن التيار المسحوب من المصدر يكون على شكل موجة جيبية أثناء فترات التشغيل وبالتالي يتم تجنب التوافقيات العالية التردد في موجة التيار.

مثال (١ - ٣): يستخدم حاكم جهد متعدد لتغذية حمل مادي مقاومته 10 أوم وكانت القيمة الفعالة لجهد المصدر تعادل 127 فولت عند تردد 60 هرتز يتم تشغيل التيرستورات لعدد 25 دورة وفصلها لعدد 75 دورة. احسب التالي:

- القيمة الفعالة لجهد على أطراف الحمل
- القيمة الفعالة للتيار المار بالحمل
- القدرة المستهلكة في المقاومة
- معامل القدرة
- أقصى تيار يمر في التيرستور

الوحدة الثالثة	٢٠٨ كهر	التخصص
دوائر حاكمات الجهد المتردد	الكترونيات القوى	قوى كهربائية

الحل:

$$T = 25 + 75 = 100 \text{ دورة}$$

- القيمة الفعالة للجهد على أطراف الحمل

$$V_{orms} = V_s \sqrt{\left(\frac{N}{T}\right)} = 127 * \sqrt{\frac{25}{100}} = 63.5 \text{ volt}$$

- القيمة الفعالة للتيار المار بالحمل

$$I_{orms} = \frac{V_{orms}}{R} = \frac{63.5}{10} = 6.35 \text{ Amp.}$$

- القدرة المستهلكة في المقاومة

$$P_o = I_{orms}^2 R = (6.35)^2 \times 10 = 403.225 \text{ watt}$$

- معامل القدرة

$$PF = \sqrt{\left(\frac{N}{T}\right)} = \sqrt{\frac{25}{100}} = \sqrt{0.25} = 0.5 \text{ (lag)}$$

- أقصى تيار يمر في التيرستور

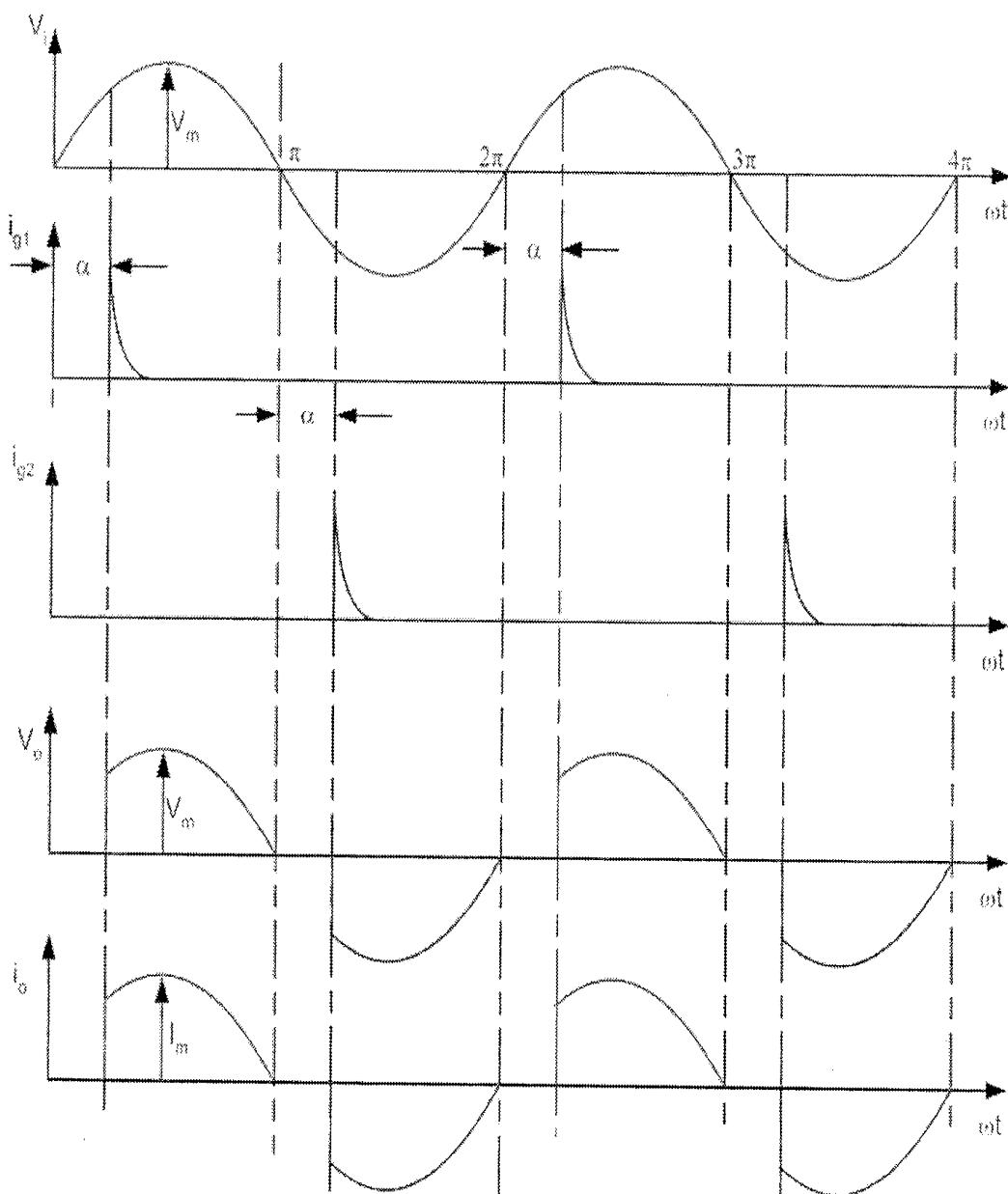
$$I_m = \frac{V_m}{R} = \frac{127\sqrt{2}}{10} = 17.96 \text{ Amp.}$$

٣ - ٢ التحكم الوجهي (phase control) :

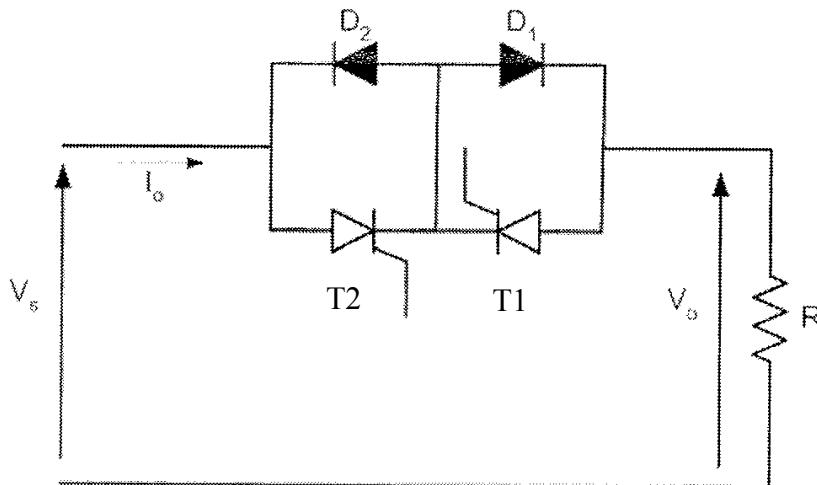
وفي هذه الحالة تعمل التيرستورات كعملها في الموجات لكونها تعمل على تغيير قيمة زاوية الإشعال لكل من نصفي الموجة على حده. وهذه الطريقة أفضل من الطريقة السابقة من حيث التحليل الرياضي بالإضافة إلى الصعوبات الكثيرة في التطبيقات العملية الموجودة بالطريقة الأولى. ولذلك فإن طريقة التحكم الوجهي هي الأكثر انتشاراً حيث يتم التحكم في زاوية إشعال كلاً من T_1 و T_2 وتكون أشكال الموجات عند تغذية حمل مادي كما بالشكل (٣ - ٣) وبتغيير قيمة زاوية الإشعال من صفر إلى ١٨٠ تتغير القيمة الفعالة للجهد على أطراف الحمل من V_s إلى صفر.

ومن الأهمية أن تكون نبضات الإشعال للثيرستورات معزولة عن بعضها مما يؤدي إلى ارتفاع تكلفة دوائر الإشعال حيث تحتاج إلى دوائر عزل ويمكن التخلص من هذا العيب باستخدام الدائرة المبينة بالشكل (٣ - ٤). حيث يتم توصيل دائرة الكاثود المشتركة لكلا التيرستور. في هذه الحالة يتم تشغيل

كلاً من D_1 و T_1 معاً في النصف الموجب من الموجة بينما يتم تشغيل كلاً من D_2 و T_2 معاً في النصف السالب من الموجة. ومن ثم فإننا في هذه الحالة نحتاج إلى دائرة عزل واحدة فقط. ومن عيوب هذه الدائرة هي زيادة المفاسيد نتيجة استخدام الダイودات وبالتالي انخفاض قيمة الكفاءة.



شكل (٣) موجات الجهد والتيار لحاكم الجهد المتردد أحادي الوجه مع حمل مادي وذلك للتحكم في زاوية الإشعال

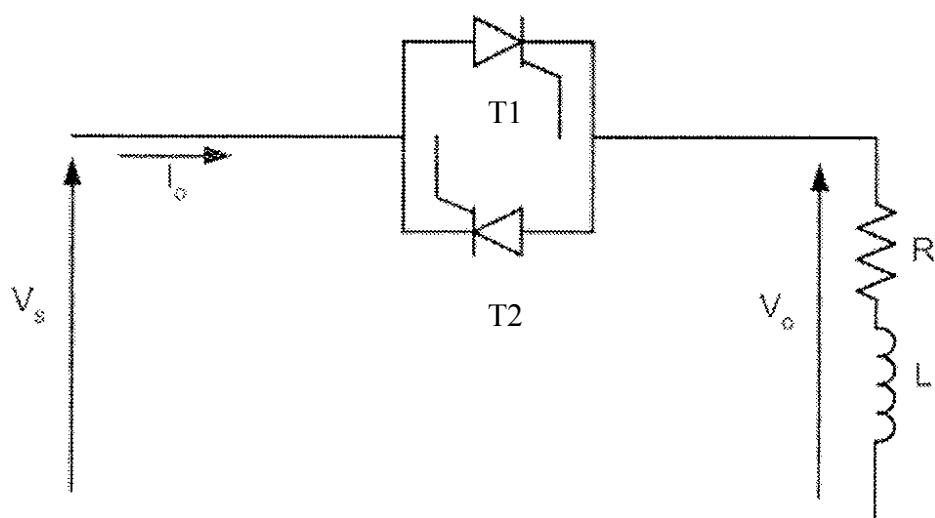


شكل (٣ - ٤) دائرة حاكم الجهد المتردد باستخدام الكاثود المشترك

٤ - حاكم الجهد المتردد أحادي الوجه مع حمل حثي:

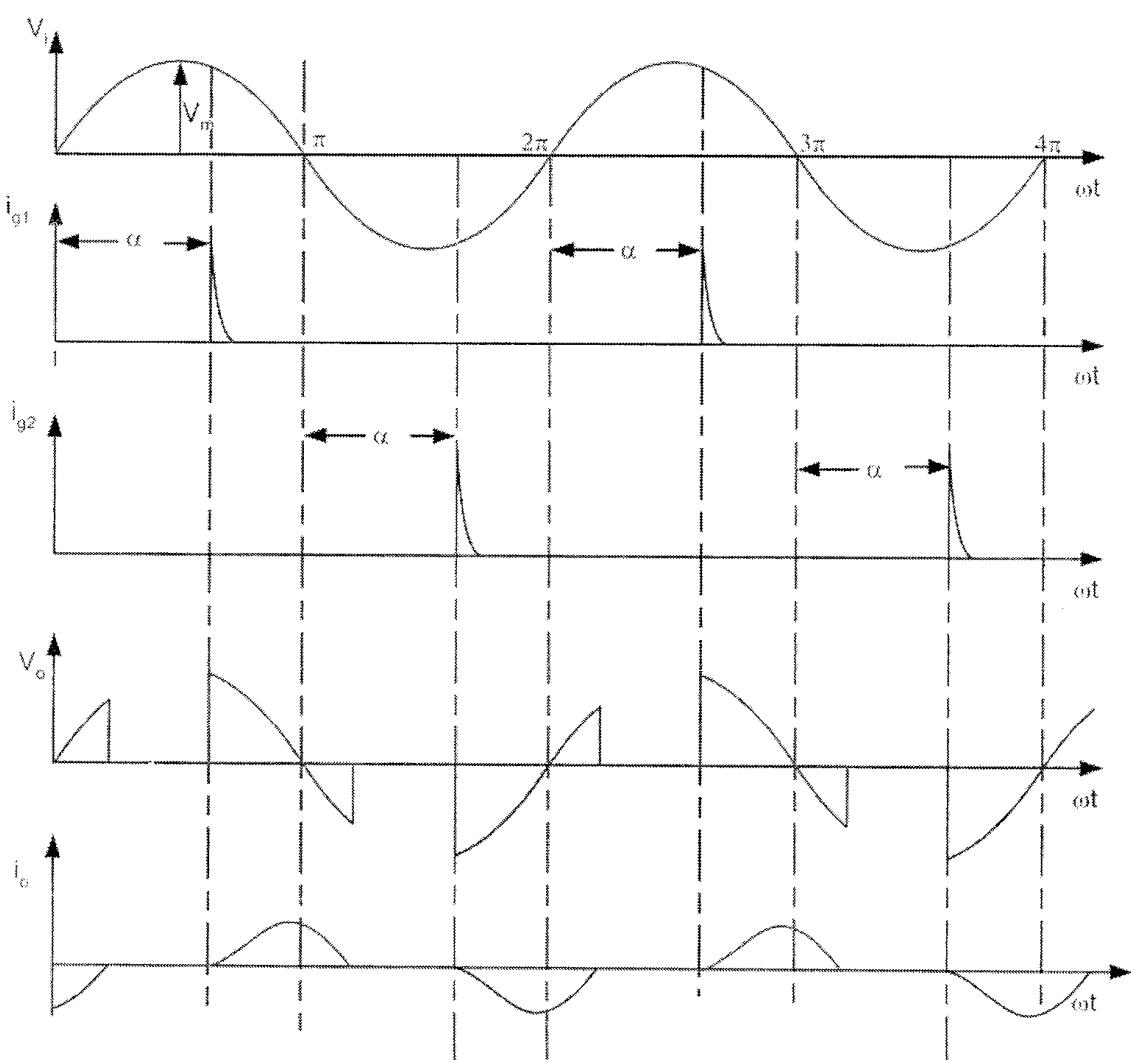
(Single phase controller with inductive load)

نظراً لأن معظم الأحمال في الحياة العملية تحتوي على أحمال حثي فمن المناسب دراسة أداء حاكم الجهد المتردد عندما يكون الحمل حثي. الشكل (٣ - ٥) يوضح دائرة لحاكم جهد متردد أحادي الوجه يستخدم لتغذية حمل مكون من مقاومة وملف. وتعتمد أشكال موجات الجهد والتيار في هذه الحالة على زاوية الإشعال وزاوية الطور للحمل ويمكن تقسيمها إلى حالتين نتناولهما فيما يلي:



شكل (٣ - ٥) دائرة حاكم الجهد المتردد أحادي الوجه مع حمل حثي

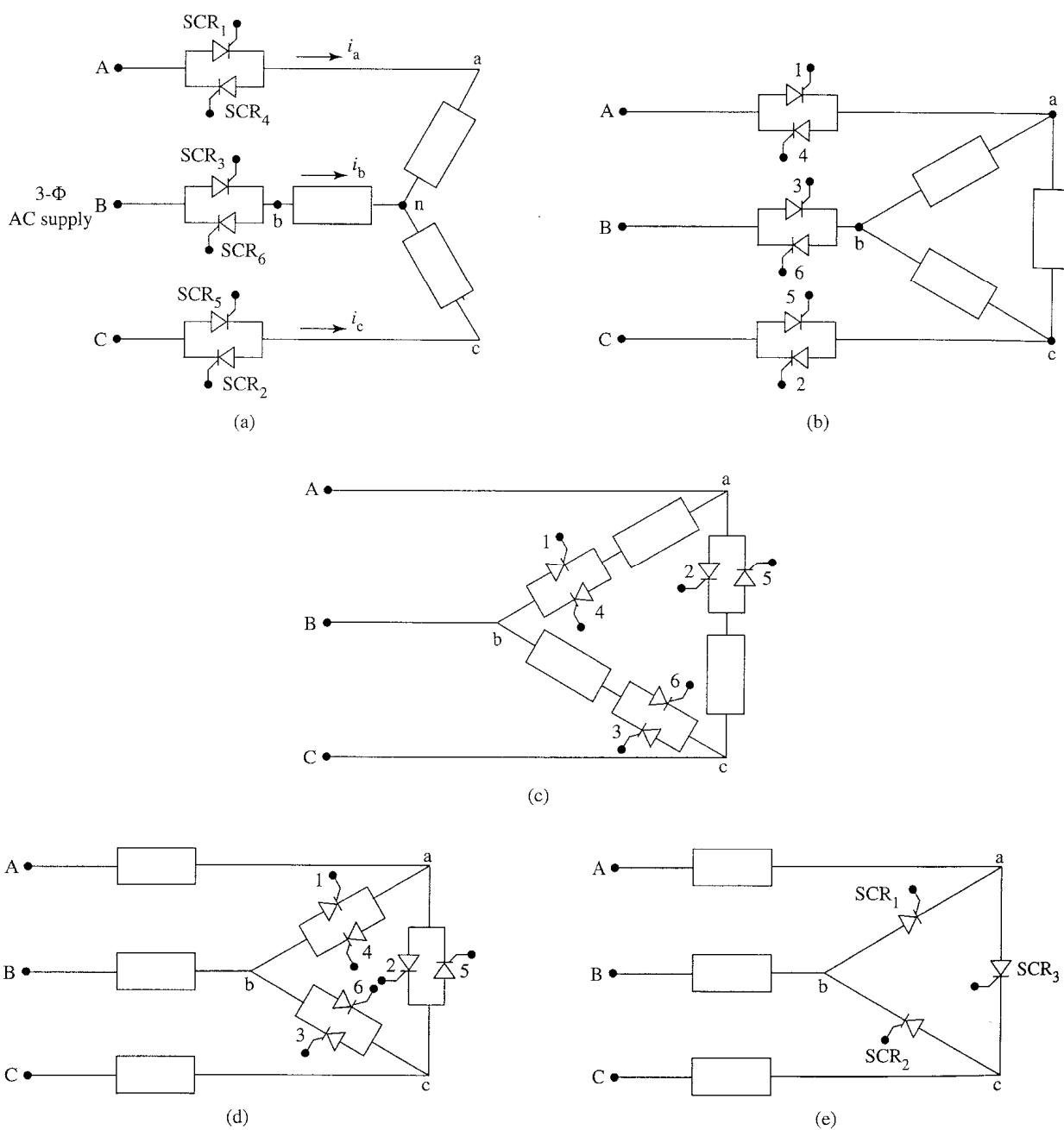
الحالة الأولى: زاوية الإشعال α تكون أكبر من زاوية الطور ϕ وأقل من ١٨٠ درجة إذا فرض وتم إشعال التيرستور T_1 عند زاوية α وذلك في النصف الموجب من الموجة ونتيجة لذلك فإن التيار سيمر من المصدر إلى الحمل وذلك من خلال التيرستور T_1 ونتيجة لوجود الحمل الحثي فإن تيار الحمل لن يصل إلى صفر عند نهاية الموجة الجيبية وحتى مع بداية النصف السالب من الموجة ويستمر كذلك حتى يصل التيار المار في التيرستور T_1 إلى الصفر. عندئذ يفصل التيرستور T_1 ويكون الجهد على أطراف الحمل مساوياً للصفر ويستمر الوضع كذلك حتى يتم إشعال التيرستور T_2 عند زاوية $\alpha + \pi$ ويتكرر ما حدث في النصف الموجب من الموجة مع النصف السالب وهكذا يكون التيار في هذه الحالة متقطع كما في شكل (٣ - ٦) ويتم التحكم في قيمة الجهد الناتج من حاكم الجهد المتردد عن طريق زاوية الإشعال.



شكل (٣ - ٦) موجات الجهد والتيار لدائرة حاكم الجهد المتردد لحمل حثي

الحالة الثانية: زاوية الإشعال α تكون أقل من زاوية الطور ϕ

وفي هذه الحالة يكون التيار والجهد جيبي متصل حيث يكون المصدر موصلاً إلى الحمل وذلك من خلال التيرستور T_1 في الفترة $\phi + \pi$ إلى α ومن خلال التيرستور T_2 في خلال الفترة $\phi + \pi$ إلى $2\pi + \phi$ وبذلك يفقد حاكم الجهد المتردد السيطرة على الجهد الناتج. ويمكن تقسيم حاكمات الجهد المتردد إلى حاكمات أحادية الوجه والتي سبق تناولها وحاكمات ثلاثة الوجه كما في شكل (٣ - ٧).

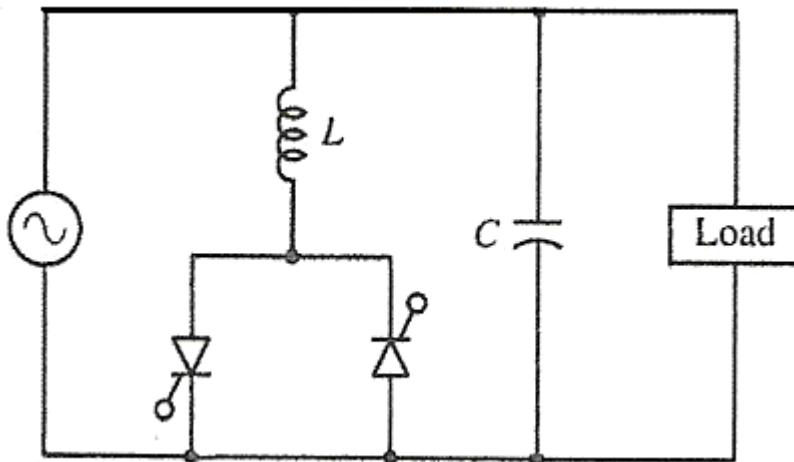


شكل (٣ - ٧) دائرة حاكم الجهد المتردد ثلاثي الأوجه

٣ - ٥ استخدام حاكم الجهد المتردد كمعرض للقدرة غير الفعالة في الشبكة الكهربائية :

يتم استخدام المكثفات على التوازي بهدف تحسين معامل القدرة. وعادة يتم استخدام مكثفات لتحسين معامل القدرة الكهربائية للأحمال الحثية وتتصل هذه المكثفات على التوازي مع أطراف الحمل الحثي. ويتم استخدام مكثفات ذات القيم الثابتة في حالة الأحمال التي لها قدرة غير فعالة ثابتة وبالطبع لابد من حساب وتصميم هذه المكثفات للحصول على أحسن معامل قدرة كهربائية وإذا كانت القدرة غير فعالة للحمل متغيرة حسب الأحمال المتصلة ففي هذه الحاله يتم استخدام مكثفات ذات القيمة مثل استخدام المكثفات ذات الفصل والتوصيل السريع (switched-capacitors).

يبين شكل (٣ - ٨) إحدى تطبيقات متحكمات الجهد المتردد للحصول على معامل قدرة كهربائية قيمته الوحدة لقيم متغيرة للقدرات غير الفعالة. يستخدم المكثف لتحسين معامل القدرة مع إعطاء كمية ثابتة من القدرة غير الفعالة بينما يستخدم الملف المتصل على التوازي ليختص القدرة غير الفعالة المتغيرة معتمدا على قيمة زاوية الإشعال α . يسمى هذا النوع المستخدم لتحسين معامل القدرة باسم متحكم القدرة غير الفعاله الإستاتيكى يمكن تقسيم هذا المتحكم لأنواع متعددة وسوف نكتفي بذكر النوعين التاليان وهما الملفات المحكومة بالثيرستور والمكثفات ذات المفاتيح بالثيرستور.

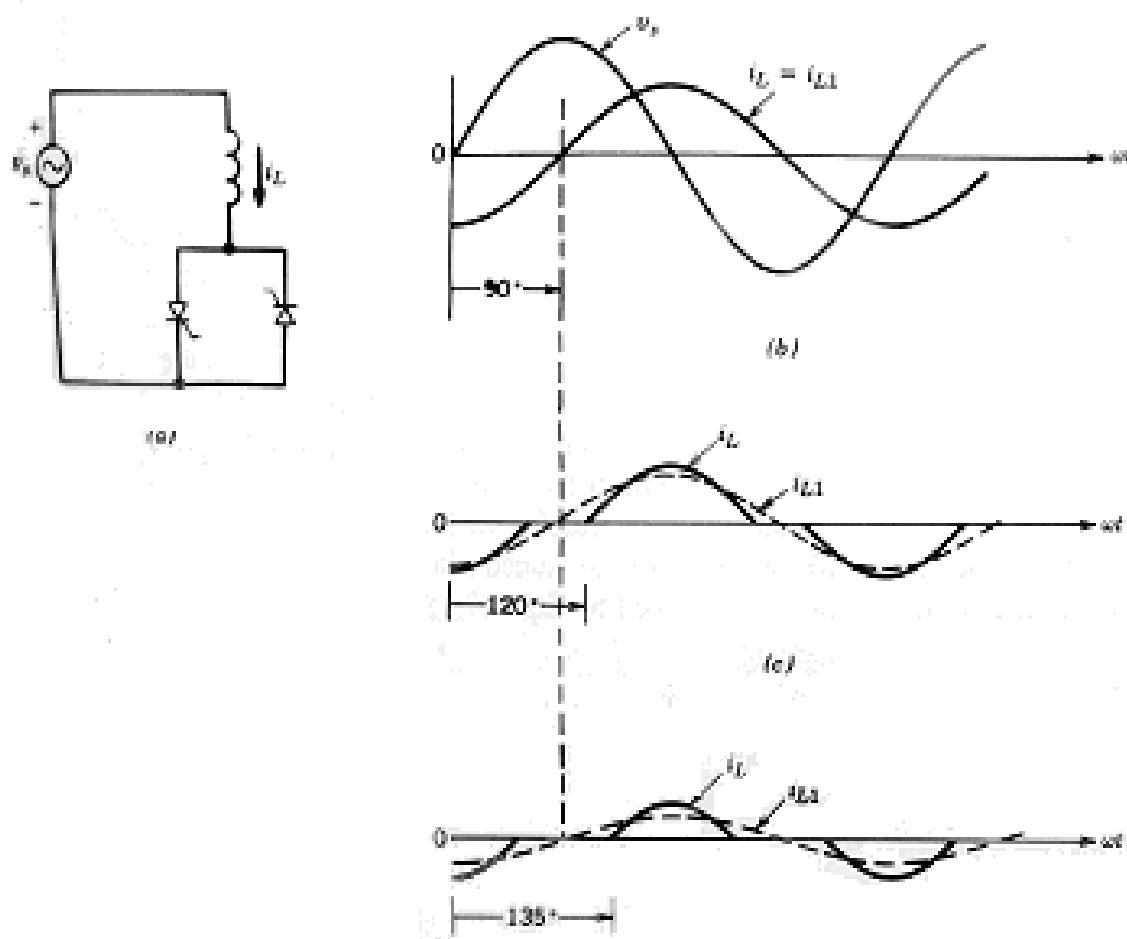


الشكل (٣ - ٨) متحكم جهد المتردد المستخدم كمعرض للقدرة غير الفعالة.

٣ - ٥ - ١ ملفات محكومة بالثيرستور (TCIs)

يبين شكل (٢ - ٩) دائرة ملف محكوم بالثيرستور أحادية الوجه حيث تتكون هذه الدائرة من ملف حتى متصل على التوالى مع عدد ٢ شيرستورين متصلين عكسيًا وعلى التوازي وذلك على بفرض أن

المقاومة الداخلية الخاصة بالملف مقاومة صفرية ويمثل شكل (٣ - ٩) موجة كل من المصدر الكهربائي V_s والتيار المار بالملف I_L عند زوايا إشعال مختلفة ($\alpha = 90^\circ, \alpha = 120^\circ, \alpha = 135^\circ$) ونلاحظ بأن المدى $90^\circ \leq \alpha \leq 180^\circ$ $180^\circ \leq 90^\circ$ حتى 90° الذي يمكن فيه إشعال التيرستور يقع ما بين 90° و 180° .



الشكل (٣ - ٩) دائرة ملف محكم بالثيرستور أحادية الوجه وموجاتها.

وبلحنة سريعة للشكل (٣ - ٩) يمكن أن نستنتج أن قيمة المركبة الأساسية للتيار المار بالملف تتغير بتغيير قيمة زاوية الإشعال وأيضاً قيمة القدرة غير الفعالة للدائرة تتغير بتغيير قيمة زاوية الإشعال ولكن للدائرة السابقة عيبان رئيسان وهما:

أ- نتيجة لاستخدام دائرة تتكون من ملف له قيمة مكافئة متغيرة بتغيير قيمة زاوية الإشعال فيكون دائماً معامل القدرة الكهربائية لهذه الدائرة متاخر Lagging PF وكما نعلم بأنه غالباً ما تكون الأحمال الكهربائية المتصلة بالشبكة الكهربائية لها أيضاً معامل قدرة متاخر وبالتالي سوف يؤدي ذلك

الوحدة الثالثة	٢٠٨ كهر	التخصص
دوائر حاكمات الجهد المتعدد	إلكترونيات القوى	قوى كهربائية

إلى تقليل معامل القدرة الكهربائية وليس إلى تحسينه وبالتالي غالباً ما تتصل دوائر الملفات المحكومة بالثيرستور مع عدد من المكثفات تتصل أيضاً على التوازي مع طريقة الحمل الكهربائي وبالتالي تزداد قيمة التكلفة المادية.

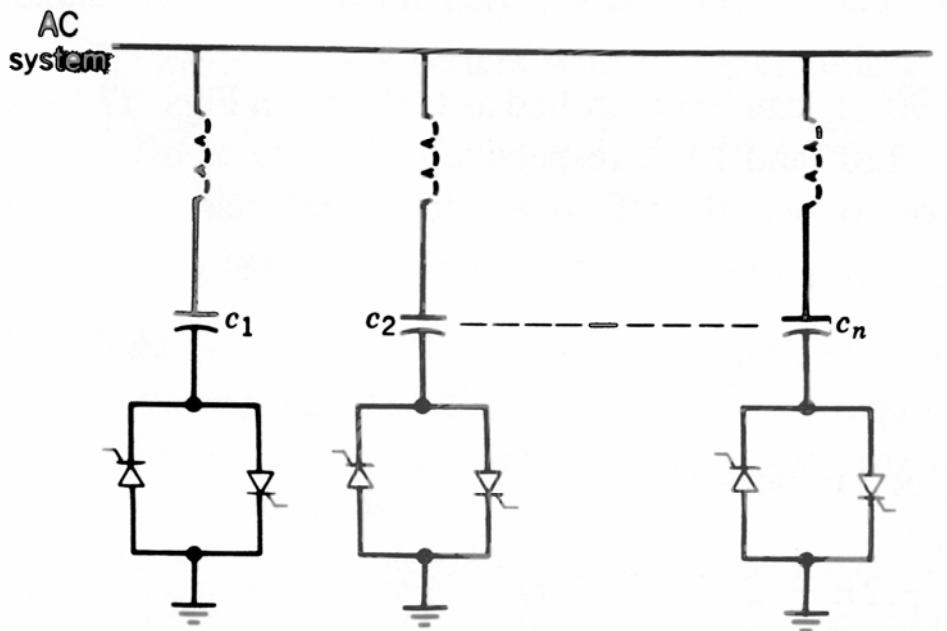
بـ- دائماً ما يكون شكل موجة التيار المار بالملف غير متصلة وذلك عند زاوية إشعال تقع في المدى $180^\circ \leq \alpha < 90^\circ$ وبالتالي عند عمل التحليل الرياضي لهذه الموجة باستخدام سلسلة فوريير نجد بأن هذه الموجة تتكون من عدد من التوافقيات الفردية بجانب المركبة الأساسية وبالتالي يمكن أن يؤدي ذلك إلى زيادة أو تقليل التوافقيات المصاحبة لموجة الحمل الكهربائي اللاخطى.

٣ - ٥ المكثفات ذات المفاتيح بالثيرستور (TSCs)

عادةً ما يتم استخدام مجموعة من المكثفات للتحكم في قيمة القدرة الكهربائية غير الفعالة وبالتالي يمكن أن نصل إلى قيمة قدرة غير فعالة لها قيمة صفرية وذلك بالتحكم في القيمة الكلية لقيمة المكثفات وللحصول على القيمة المطلوبة.

ويبيّن شكل (٣ - ١٠) الدائرة الكهربائية للمكثفات ذات المفاتيح بالثيرستور أحاديث الوجهة ونلاحظ من الشكل بأن كل مكثف يتصل على التوالى مع ثيرستورين متصلين على التوازي ومتصلين اتصالاً عكسيًا وبالتحكم في قيمة زاوية إشعال الثيرستور وعدد المكثفات يمكننا الحصول على القيمة المطلوبة لتحسين قيمة معامل القدرة وجعله يصل إلى قيمة الوحدة غالباً ما يتم إشعال الثيرستور عند قيمة قريبة من اللحظات التي يصل فيها قيمة الجهد الكهربائي للمصدر لقيمة عظمى وذلك للحد من الزيادة الهائلة للتيار المار بالمكثفات ولتلبية هذه الظاهرة يمكن وضع ملفات حشية متصلة على التوالى مع المكثفات كما هو مبين بشكل (٣ - ١٠) وتتميز هذه الدائرة بأن معامل القدرة الكهربائية لها غالباً ما يكون متقدماًLeading PF مما يؤدي إلى تحسين معامل القدرة الكهربائية للأحمال الكهربائية المستخدمة ولكن يعيّب هذه الطريقة استخدام عدد كبير من المكثفات والثيرستورات مما يؤدي إلى صعوبة التحكم وزيادة التكلفة أيضاً.

يمكن إزالة أي عدد من المكثفات عن الدائرة وذلك عن طريق فصل النبضة الإلكترونية لبوابة الثيرستور المطلوب فصله عن الدائرة وأيضاً يمكن استخدام جميع المكثفات بالدائرة عن طريق توصيل النبضات الإلكترونية لبوابات جميع الثيرستورات الموجودة بالدائرة.



الشكل (٣ - ١٠) الدائرة الكهربائية للمكثفات ذات المفاتيح بالثيرستور أحادية الوجه.

٦- أسئلة وتمارين:

- ٣ اشرح فكرة عمل حاكم الجهد المتردد؟
- ٣ ما هي طرق التحكم في القيمة الفعالة للجهد لحاكم الجهد المتردد؟
- ٣ اشرح كيفية التحكم في القيمة الفعالة باستخدام فترات التشغيل والإيقاف
- ٣ ارسم دائرة حاكم الجهد المتردد ذو الكاثود المشترك ووضح أهم مميزاتها
- ٣ ارسم أشكال موجات الجهد والتيار لحاكم جهد متعدد يغذي حمل مادي وحثي علمًا بأن زاوية الطور للحمل أقل من زاوية الإشعال
- ٣ يستخدم حاكم جهد متعدد لتغذية حمل مادي مقاومته $20\ \Omega$ و كانت القيمة الفعالة لجهد المصدر $220\ \text{V}$ عند تردد $60\ \text{Hz}$ يتم تشغيل الثيرستورات لعدد n و فصلها بعدد m دورة احسب الآتي وذلك للحصول على تيار مقداره $6\ \text{A}$ مبير:
 - القيمة الفعالة لجهد على أطراف الحمل
 - النسب n و m
 - القدرة المستهلكة في المقاومة
 - معامل القدرة
 - أقصى تيار يمر في الثيرستور

الكترونات القوى

عواكس القدرة

الجدارة: الإمام الشامل بدوائر عواكس الجهد.

الأهداف: عندما يكمل المتدرب هذه الوحدة يكون قد تمكن من تحقيق الأهداف والمهارات التالية:

- المقصود بالعواكس
- تطبيقات العواكس العملية
- وصف مبدأ العمل الرئيس لعواكس مصدر الجهد
- وصف مبدأ العمل الرئيس لعواكس مصدر التيار
- مبدأ عمل العواكس القنطرى والعواكس نصف القنطرى لعواكس مصدر الجهد
- تفسير طرق التقنية المختلفة لعواكس الجهد
- وصف مبدأ عمل تعديل طريقة عرض النبضة
- وصف مبدأ عمل طريقة تعديل عرض النبضة الجيبي

الوقت المتوقع للتدريب: ٩ ساعات

الوسائل المساعدة:

- السبورة
- عرض باستخدام برنامج Power Point

متطلبات الجدارة: دراسة الحقيقة التدريبية لمقرر دوائر كهربائية - ٢ .

٤- ١ مقدمة :

قد تم دراسة بعض دوائر الموجات المحكومة أحادية الطور في الوحدة الثانية ووظيفة هذه الموجات هي تحويل الجهد الجيبي المتردد ذي القيمة الفعالة الثابتة إلى جهد مستمر متغير القيمة ويتم التحكم في قيمته عن طريق التحكم في زاوية إشعال التيرستور.. وسوف يتم دراسة العواكس 'Inverters' في هذه الوحدة ووظيفة هذا العاكس هو الحصول على جهد متناوب من جهد ثابت مستمر ويمكن التحكم في جهد وتردد خرج العاكس عن طريق التحكم في فصل وتوصيل المفاتيح الإلكترونية الخاصة بهذه العواكس وعادة ما تكون هذه المفاتيح عبارة عن عناصر أشباه الموصلات المحكومة مثل التيرستور والموسفت و IGBT ... وهكذا وتعتبر العواكس دوائر إستاتيكية حيث لا تحتوي دوائرها على أي أجزاء متحركة وتحول هذه العواكس قدرة المصدر المستمر إلى قدرة مصدر متناوب بالجهد والتتردد المطلوب. وعادة ما تكون موجة خرج العاكس على شكل موجة غير جيبية لزمن دوري معين ويوجد أنواع عديدة من العواكس حيث يتم تقسيم العواكس تبعاً إلى:

- عدد أوجه العاكس.
- نوعية أشباه الموصلات المستخدمة لتصميم العاكس.
- كيفية توصيل وفصل أشباه الموصلات المستخدمة.
- شكل موجات الخرج الخاصة بالعواكس.

وسوف تتم مناقشة ودراسة النوعين الرئيين وهما:

١. العاكس ذو مصدر الجهد الثابت 'Voltage Source Inverter (VSI)' ويتصف هذا

المصدر بأن له جهد دخل ثابت مستمر.

٢. العاكس ذو مصدر التيار الثابت 'Current Source Inverter (CSI)' ويتصف هذا المصدر بأن له تيار دخل ثابت مستمر.

وعادة ما تكون العواكس أحادية أو ثلاثية الأوجه وسوف نكتفي بدراستنا في هذا الباب

بالعواكس أحادية الوجه.

٤- ٢ التطبيقات الصناعية للعواكس

تستخدم العواكس في العديد من التطبيقات الصناعية المهمة مثل:

- التحكم في سرعة المحركات الحية (induction motors) والمحركات المتزامنة (synchronous motors).
- التسخين بطريقة الحث (induction heating).

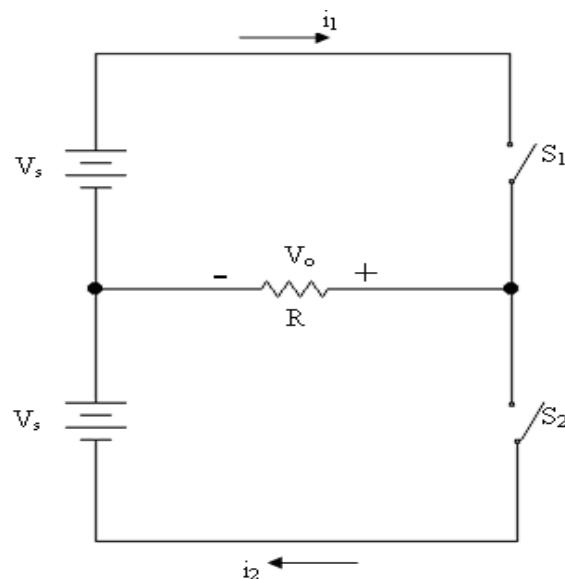
- مصادر التغذية الخاصة بالطائرات (aircraft power supplies)
- مصادر عدم انقطاع التيار (uninterruptible power supplies UPS)
- نقل القدرة المستمرة ذات الجهد الفائق (high-voltage DC transmission)
- مصادر التغذية الاحتياطية (standby power supplies)

وعادة ما يكون مصدر جهد الدخل للعواكس عبارة عن بطاريات (batteries) لها جهد ثابت مستمر أو عبارة عن خلايا شمسية (solar cells). يكون خرج العواكس لأنواع التجارية لها جهود إما ٢٢٠ فولت بتردد ٥٠ أو ٦٠ هرتز أو ٢٢٠ فولت بتردد ٤٠٠ هرتز بينما للعواكس ثلاثة الطور ذات القدرة العالية تكون أنواع العواكس الفعلية إما ٣٨٠/٢٢٠ فولت بتردد ٥٠ هرتز أو ٢٠٨/١٢٠ فولت بتردد ٦٠ هرتز أو ١١٥/٢٠٠ فولت بتردد ٤٠٠ هرتز.

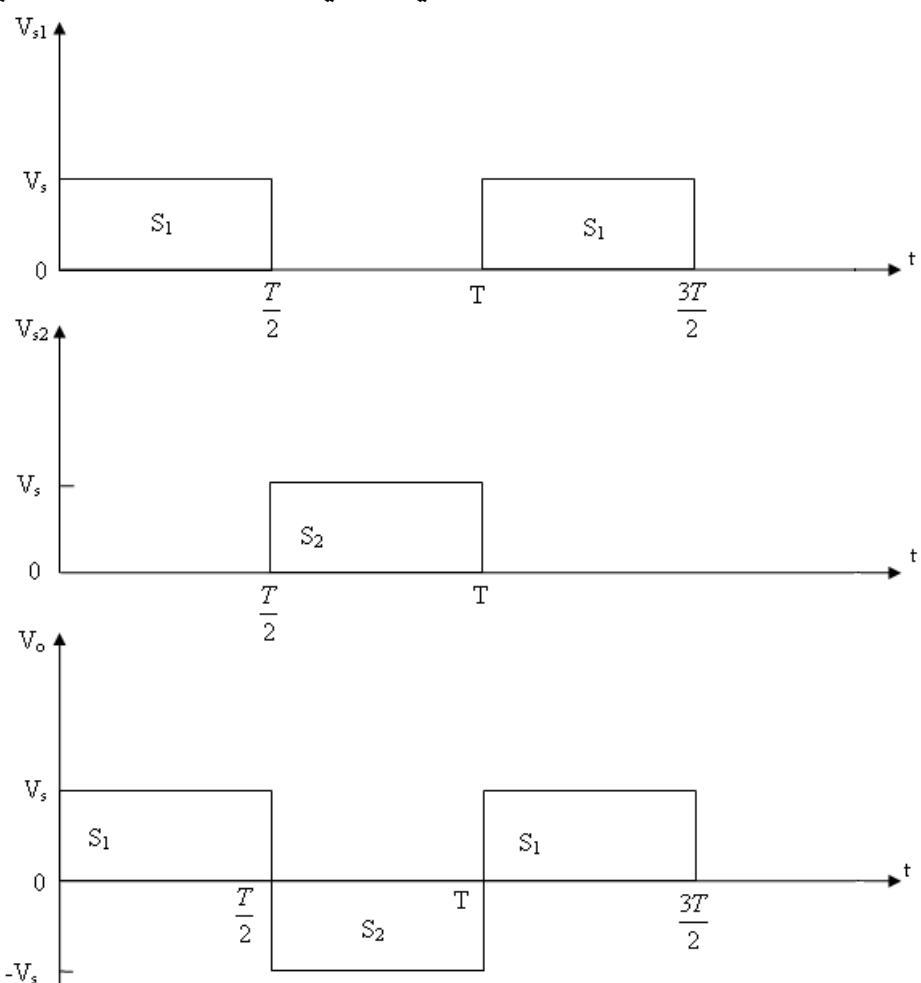
٤ - ٣ أساسيات العواكس The Basics of Inverter

يبين الشكل (٤ - ١) الدائرة الرئيسية لعواكس نصف قطرى أحادى الطور ويكون الهدف الرئيس من استخدام هذه الدائرة هو توليد جهد متاوب أحادى الطور من مصدر جهد ثابت مستمر. تتكون الدائرة من عدد ٢ مفاتيح إلكترونية حيث يتم التحكم في توصيلهما وفصلهما عن طريق نبضات بوابات هذه المفاتيح الآتية من دائرة الإشعال الخاصة بهما. وعادة يتم تصميم النبضات بحيث يتم توصيل المفتاح S_1 بينما يكون المفتاح S_2 مفصول والعكس صحيح و لتحقيق هذا لا بد أن تكون النبضات الخاصة بالمفتاحين S_1 ، S_2 لها الموجات المبينة بالشكل (٤ - ٢) و عندما يكون جهد النبضة الخاصة بالمفتاح S_1 لها قيمة عالية تكون قيمة جهد النبضة الخاصة بالمفتاح S_2 لها قيمة منخفضة (تقريباً صفريّة) في نفس الفترة الزمنية والعكس صحيح وبالتالي يتم توصيل الحمل بمصدر الجهد الثابت المستمر V_s عن طريق المفتاحين S_1 ، S_2 كل منها على حدة. فعندما يكون المفتاح S_1 موصلاً يكون المفتاح S_2 مفصولاً وبالتالي تكون قيمة الجهد الناشئ على طرفي الحمل له قيمة جهد المصدر الثابت المستمر بينما عندما يتم توصيل المفتاح S_2 و فصل المفتاح S_1 تكون قيمة الجهد الناشئ على طرفي الحمل له قيمة جهد المصدر الثابت المستمر وبإشارة سالبة في هذه الحالة. وبالتالي يتم الحصول على موجة جهد متاوب وعلى هيئة شكل مستطيل زمنها الدوري 'T' و يبين الشكل (٤ - ٢) موجة خرج العواكس و يمكن تعريف تردد موجة خرج العواكس ' f_0 ' عن طريق قيمة الزمن الدوري حيث إن:

$$f_o = \frac{1}{T} \quad \text{Hz} \quad (4 - 1)$$



الشكل (٤ - ١) الدائرة الرئيسية لعواكس نصف قنطرى أحادى الطور متصل بحمل مادى.



الشكل (٤ - ٢) موجتا نبضات المفتاحين S_2, S_1 و جهد خرج العواكس نصف القنطرى أحادى الطور

ويمكن التحكم في قيمة تردد جهد الخرج عن طريق التحكم في زمن توصيل وفصل المفاتيح الإلكترونية S_1 , S_2 . وعادة ما تكون موجة خرج الجهد المستطيلة للعاكس مناسبة لبعض التطبيقات بينما تكون موجة جهد خرج جيبية هي الموجة المثالية المطلوبة للكثير من التطبيقات.

ولجعل موجة خرج العاكس موجة جيبية أو موجة أقرب للموجة الجيبية فيمكن تحقيق ذلك باستخدام طريقتين فالطريقة الأولى تتحقق بوضع مرشح 'filter' عند خرج العاكس غالباً عند تصميم هذا المرشح يراعى أن يتحمل قدرة خرج العاكس ولذلك يكون حجم هذا المرشح ضخماً تبعاً لحجم قدرة العاكس وبالتالي تكون تكلفة وزن هذا المرشح كبيرة إلى حد ما وأيضاً كفاءة العاكس سوف تقل نتيجة للفاقد الموجود بالمرشح. والطريقة الثانية يمكن أن تتحقق باستخدام طريقة تعديل عرض النبضة 'PWM'. هذه الطريقة تعتمد على فتح وفصل المفاتيح الإلكترونية وتعتمد على شكل النبضات الواسلة من دوائر التحكم في هذه المفاتيح الإلكترونية وباستخدام هذه الطريقة يمكن تعديل شكل خرج العاكس ليكون أقرب إلى موجة جيبية.

٤- العاكس ذو مصدر الجهد الثابت (VSI)

يعتبر العاكس ذو مصدر الجهد الثابت هو أكثر الأنواع السائدة والمستخدمة لأنواع العواكس ويكون مصدر تغذية الجهد المستمر له قيمة ثابتة ولا يعتمد على تيار الحمل المسحوب ويمكن الحصول على مصدر تغذية الجهد الثابت المستمر من مصدر مستقل مثل البطارية أو من موحد محكم ويوفر عادة مكثف كبير السعة عبر مصدر التغذية المستمر للعاكس ووظيفة هذا المكثف المحافظة على عدم حدوث أي تغيير لقيمة مصدر التغذية المستمر للعاكس حيث إن شحن وتفريغ المكثف يحافظ على استقرار قيمة مصدر التغذية. ويتحول العاكس جهد التغذية المستمر إلى موجة خرج مربعة متداولة.

٤-١ العاكس ذو مصدر الجهد الثابت نصف القنطرى أحادى الطور

Single-Phase Half-Bridge Inverter (VSI)

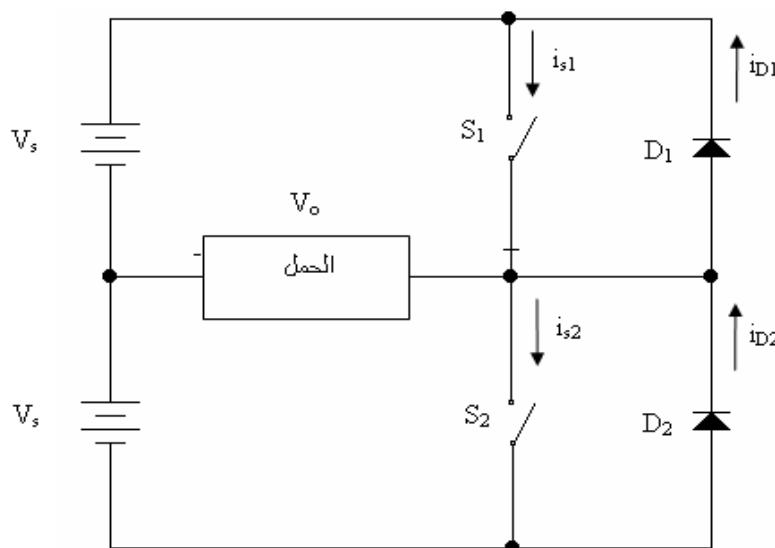
يتم استخدام دائرة العاكس ذو مصدر الجهد الثابت نصف القنطرى في تطبيقات القدرة المتخصصة ويبين الشكل (٤-٣) دائرة مصدر الجهد العاكس نصف القنطرى أحادى الطور وتتكون هذه الدائرة من مفتاحين إلكترونيين S_1 , S_2 و مصدرين تغذية جهد مستمر لهما نفس قيمة الجهد ' V_S ' وعدد ٢ دايد يقونا بوظيفة الدياود الحدافة و ذلك في حالة وجود حمل ثقي. و يمكن أن تكون المفاتيح

الإلكترونية المستخدمة عبارة عن ترانزستورات القدرة أو الموسفت أو ثيرستورات بدوائر الإطفاء الخاصة بهم ... وهكذا.

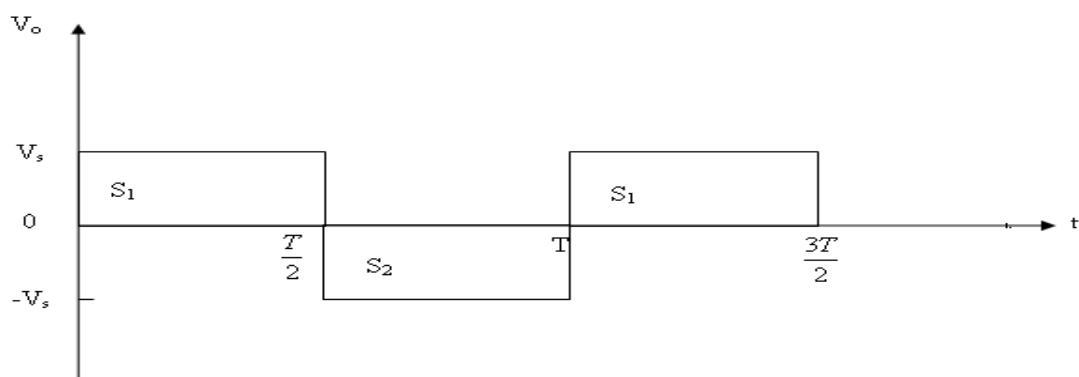
٤ - ٤ - ١ حالة الحمل المادي Case of a Resistive Load R

يتم توصيل وفصل المفاتيح الإلكترونية S_1, S_2 للدائرة المبينة بالشكل (٤ - ٣) في حالة وجود حمل مادي R بحيث عندما يتم توصيل المفتاح S_1 يكون المفتاح S_2 مفصول و ذلك خلال الفترة الزمنية $0 \leq t \leq T/2$ تكون قيمة جهد الخرج المادي لها قيمة ثابتة قيمتها ' V_s ' حيث يمر التيار خلال الدائرة الموصلة والمكونة من مصدر الجهد المستمر الثابت و الحمل المادي و المفتاح S_1 و تكون قيمة تيار الخرج هي نفسها تيار الحمل وقيمتها i_1 وعند توصيل المفتاح S_2 يكون المفتاح S_1 مفصولاً خلال الفترة الزمنية $T/2 \leq t \leq T$ حيث يتم فصل المفتاح S_1 عند اللحظة الزمنية $t = T/2$ و تكون قيمة جهد خرج الحمل المادي لها قيمة ثابتة ' $-V_s$ ' في هذه الفترة الزمنية حيث يمر التيار i_2 خلال الدائرة الموصلة والمكونة من مصدر الجهد الثابت المستمر و الحمل المادي و المفتاح S_2 و يكون اتجاه مرور التيار i_2 عكس مرور التيار i_1 و يبين الشكل (٤ - ٤) موجة جهد الخرج في حالة وجود حمل مادي R حيث إن هذه الموجة ترددتها f و تكون قيمة هذا التردد $1/T$ و يمكن التحكم في قيمة تردد خرج العاكس بالتحكم في قيمة الزمن الدوري لwaveform جهد الخرج.

ويجب مراعاة أن لا يحدث توصيل لكل من المفاتيح الإلكترونية عند أي لحظة لكي لا يحدث قصر على أطراف مصدري الجهد الثابت ' V_s ' .



الشكل (٤ - ٣) دائرة العاكس ذو مصدر الجهد الثابت نصف القنطرى أحادي الطور



الشكل (٤ - ٤) موجة جهد خرج العاكس النصف النقطري أحادي الطور

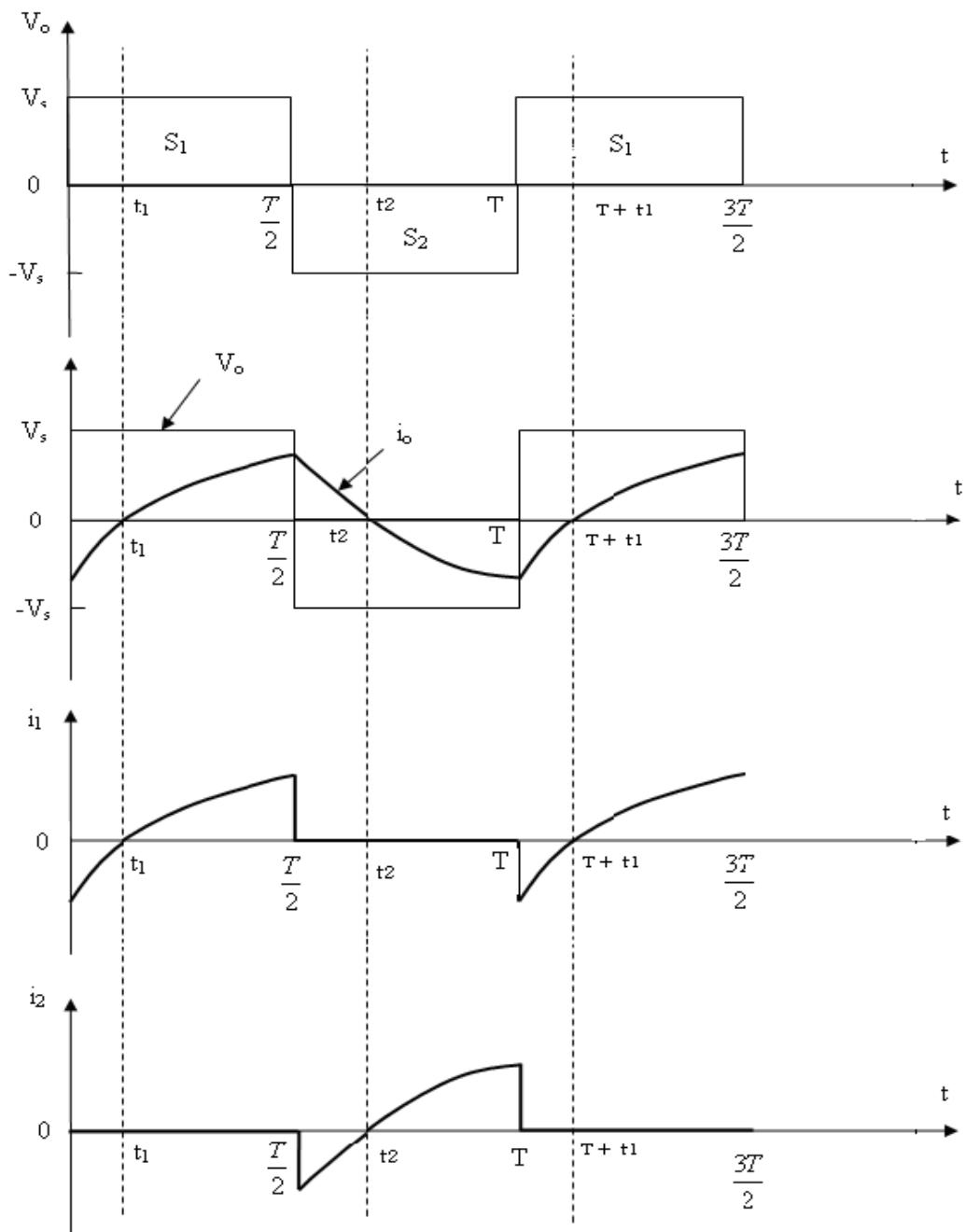
٤ - ٤ - ١ حالة الحمل الحثي Case of an Inductive load

كما سبق دراسته في الفصول السابقة فإنه في حالة وجود أحمال حثية فإن تيار الخرج i_0 لا يمكن أن يعكس اتجاهه عند نفس اللحظة التي يغير فيها جهد الخرج V_o قطبيته وفي تلك الحالة لابد من استخدام الدايمود الحداقة و الذي يسمح بمرور تيار الحمل خلاله بنفس الاتجاه المار لتيار الخرج. و يبين الشكل (٤ - ٤) موجات كل من جهد الخرج و تيار الخرج بالإضافة إلى كل من تياري المصادرين. ويمكن إيجاز عمل هذه الحالة في حالة الحمل الحثي كالتالي:

خلال الفترة الزمنية $T/2 \leq t \leq 0$ يكون جهد الخرج V_o موجب و بالتالي يكون كل من المفتاح الإلكتروني S_1 أو الدايمود الحداقة D_1 في حالة توصيل. يكون تيار الخرج i_0 له قيمة سالبة نتيجة وجود الحمل الحثي و الذي يؤدي لتأخير تيار الحمل. و خلال الفترة الزمنية $t_1 \leq t \leq T/2$ يمر التيار خلال الدائرة الموصلة و المكونة من الدايمود الحداقة D_1 والحمل الحثي و مصدر الجهد المستمر العلوي V_S . بينما خلال الفترة الزمنية $T/2 \leq t \leq t_1$ يكون تيار الخرج موجباً و بالتالي يمر التيار خلال الدائرة الموصلة و المكونة من المفتاح الإلكتروني S_1 و مصدر الجهد الثابت المستمر العلوي و الحمل الحثي.

كما سبق تفسيره و عند اللحظة الزمنية $t = T/2$ سوف يتم فصل المفتاح S_1 و بالتالي سوف يتحول تيار الخرج من الدائرة الموصلة و المكونة من الحمل و المفتاح S_1 و المصدر الثابت المستمر العلوي V_S إلى الدائرة المكونة من الحمل و المصدر الثابت المستمر الموجود بأسفل و الدايمود الحداقة D_2 خلال الفترة $T/2 \leq t \leq t_2$. و عند اللحظة الزمنية $t = t_2$ يتم فصل التيار عن الدايمود الحداقة D_2 حيث التيار سوف يتحول إلى قيمة سالبة بعد هذه اللحظة و بالتالي سوف يوصل المفتاح S_2 خلال الفترة $t_2 \leq t \leq T$ و يمر التيار خلال الدائرة الموصلة والمكونة من المصدر الثابت المستمر السفلي و الحمل الحثي والمفتاح S_2 . سوف يتكرر عمل الدائرة كل فترة زمنها الدوري T . يبين الشكل (٤ - ٥) أن تيار الخرج i_0 يكون متأخر عن جهد الخرج حيث إن الحمل حثي. وأيضاً يتم توصيل الدايمودات

الحداقة عندما يكون جهد وتيار الخرج لهما قطبية عكسيّة كما هو مبين بالشكل (٤ - ٥) ويظهر الشكل تياري مصادر التغذية الثابتة i_1 , i_2 . ويمكن أيضا الحصول على هذين التيارين من موجة تيار الخرج i_o حيث يتم تغذية الحمل من الجزء العلوي لمصدر التغذية الثابت المستمر وذلك خلال الفترة الزمنية الموجبة لجهد الخرج $0 \leq t \leq T/2$ بينما يتم تغذية هذا الحمل من الجزء السفلي لمصدر التغذية المستمر خلال الفترة الزمنية السالبة لجهد الخرج $T/2 \leq t \leq T$.



الشكل (٤ - ٥) موجات جهد وتيار الخرج وتيار المصادر

القيمة الفعالة لجهد خرج دائرة العاكس نصف القنطرى أحادى الطور:

يمكن تمثيل القيمة الفعالة لجهد خرج العاكس نصف القنطرى أحادى الوجه رياضيا كالتالي:

$$V_o = V_s \quad (4-4)$$

المركبة الأولى الفعالة لجهد الخرج $V_{1(rms)}$:

يمكن تمثيل القيمة اللحظية لجهد خرج دائرة العاكس والمبينة بالشكل (٤ - ٣) باستخدام

متسلسلة فورييه رياضيا كالتالي:

$$V_{o(1(rms))} = \sum_{n=1,3,5,\dots}^{\infty} \frac{4V_s}{n\pi} \sin n\omega t \quad (4-3)$$

حيث إن n هي رتبة التوافقيات و ω هي قيمة التردد الزاوي لجهد الخرج ووحدتها rad/s ويمكن تعريف

القيمة الفعالة لمركبة التوافقيات الأولى لجهد خرج العاكس والمبينة بـ $n=1$ كالتالي:

$$V_{1(rms)} = \frac{4V_s}{\pi\sqrt{2}} = 0.9V_s \quad (4-4)$$

مثال ٤ - ١ :

تحصل دائرة عاكس نصف قنطرى أحادى الطور والمبينة بشكل (٤ - ٣) بحمل مادي ' R' قيمته 2.4Ω

ومصدر جهد ثابت مستمر ' V_s ' قيمته $24V$. أوجد:

(أ) القيمة الفعالة لجهد الخرج ' $V_{o(rms)}$ '.

(ب) القيمة الفعالة لتيار الخرج ' $I_{o(rms)}$ '.

(ج) القيمة الفعالة لمركبة التوافقيات الأولى ' $V_{1(rms)}$ '.

(د) قدرة الخرج ' P_o '.

الحل:

(أ) يمكن إيجاد القيمة الفعالة لجهد خرج العاكس نصف القنطرى باستخدام

المعادلة (٤ - ٢) كالتالي:

$$V_{o(rms)} = V_s = 24 \text{ V}$$

(ب) يمكن إيجاد القيمة الفعالة لتيار العاكس كالتالي:

$$I_{o(rms)} = \frac{V_{o(rms)}}{R} = \frac{24}{2.4} = 10 \text{ A}$$

(ج) يمكن أيضا استنتاج القيمة الفعالة لمركبة التوافقيات الأولى باستخدام المعادلة

(٤ - ٣) كالتالي:

$$V_{1(rms)} = 0.9V_s = 0.9 * 24 = 21.6 \text{ V}$$

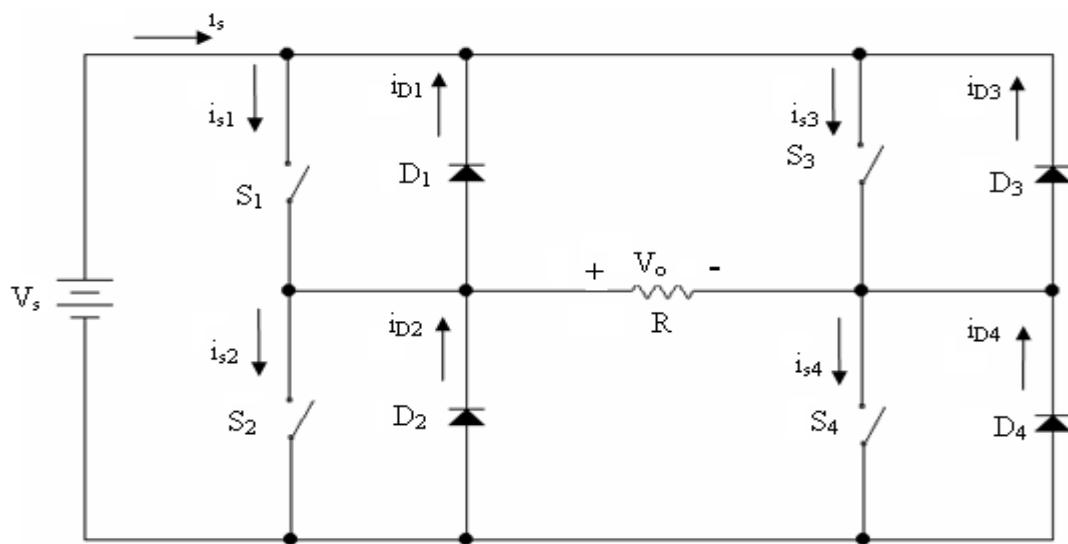
(د) يمكن حساب قدرة الخرج كالتالي:

$$P_o = \frac{V_{o(rms)}^2}{R} = \frac{24^2}{2.4} = 240 \text{ W}$$

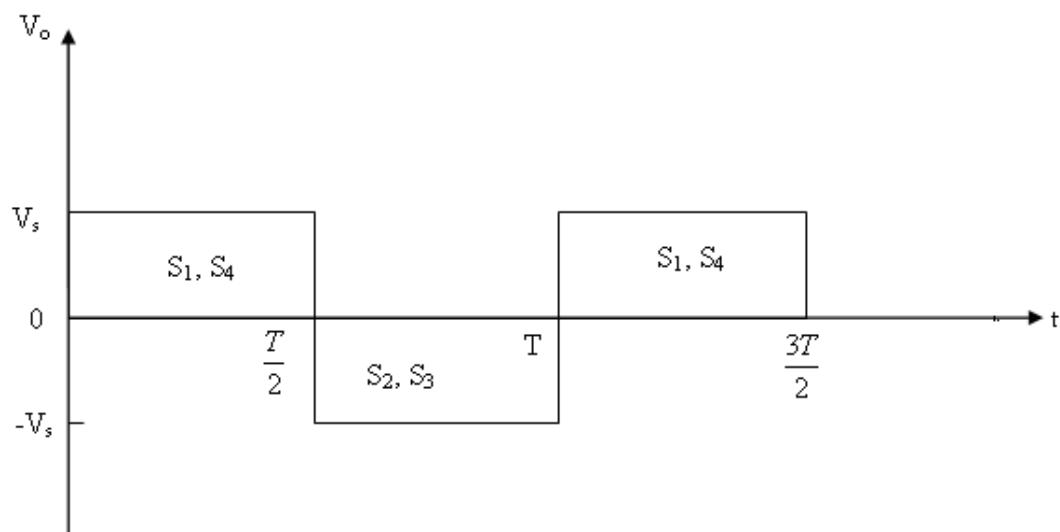
٤ - ٤ - ٢ مصدر الجهد العاكس القنطري أحادي الطور Bridge Inverter

٤ - ٤ - ١ حالة الحمل المادي R

يمكن تكوين أو بناء دائرة مصدر الجهد العاكس القنطري أحادي الطور بدمج دائرتين مصدر جهد عاكس نصف قنطري أحادي الطور ويبين الشكل (٤ - ٦) الدائرة الأساسية لمصدر الجهد العاكس القنطري أحادي الطور ويطلب لبناء هذه الدائرة عدد ٤ مفاتيح إلكترونية وعدد ٤ دايودات حداقة و مصدر جهد ثابت مستمر. تكون قيمة جهد خرج دائرة العاكس القنطري ضعف قيمة جهد خرج دائرة العاكس نصف القنطري أحادي الطور. يتم توصيل وفصل المفاتيح الإلكترونية لهذه الدائرة بطريقة قطرية أي بمعنى عندما يتم توصيل كل من المفاتيح S_1, S_4 , يكون كل من المفاتيح S_2, S_3 مفصولين بينما عند توصيل المفاتيح S_2, S_3 , S_1, S_4 يتم فصل المفاتيح S_1, S_4 وهكذا. وبالتالي سوف يوصل كل من المفاتيح S_1, S_4 أو المفاتيح S_2, S_3 فترة زمنية قيمتها نصف قيمة الزمن الدوري ' $T/2$ '. ويمكن إيجاز فكرة عمل الدائرة كالتالي: يتم توصيل المفاتيح S_1, S_4 خلال الفترة الزمنية $0 \leq t \leq T/2$ وذلك بإعطاء نبضات كافية لقدحهما من دائرة الإشعال الخاصة بهما وخلال هذه الفترة الزمنية يظل كل من المفاتيح S_3, S_2 مفصولان وبالتالي سوف يمر التيار خلال الدائرة الموصولة والمكونة من مصدر الجهد الثابت المستمر والحمل المادي والمفتاحان S_1, S_4 وبالتالي تكون قيمة جهد الخرج ' V_o ' هي نفسها قيمة جهد المصدر الثابت المستمر ' V_s '. ويتم أيضاً فصل المفاتيح S_4, S_1 وتوصيل المفاتيح S_2, S_3 خلال الفترة الزمنية $T/2 \leq t \leq T$. وخلال هذه الفترة الزمنية يمر التيار خلال الدائرة الموصولة والمكونة من مصدر الجهد الثابت المستمر والحمل المادي والمفاتيح S_2, S_3 ويكون مرور التيار في اتجاه عكسي لمروره في الفترة الزمنية السابقة. وتكون قيمة جهد الخرج هي نفسها قيمة جهد المصدر الثابت المستمر ولكن بإشارة سالبة أي تكون قيمتها ' $-V_o$ '. وبالتالي سوف تكون شكل موجة جهد الخرج والمبينة بالشكل (٤ - ٧) على هيئة موجة مربعة قيمتها العظمى V_s . ونلاحظ بأن تردد موجة جهد الخرج يمكن التحكم فيها بالتحكم في زمن فتح وتوصيل المفاتيح الإلكترونية حيث إن تردد موجة الخرج ' f_o ' تعتمد قيمتها على قيمة الزمن الدوري ' T ' حيث إن $f_o = 1/T$.



الشكل (٤ - ٦) الدائرة الأساسية لمصدر الجهد العاكس القنطري أحادي الطور و المتصل بمقاومة



الشكل (٤ - ٧) : موجة جهد خرج مصدر الجهد العاكس القنطري أحادي الطور

القيمة الفعالة لجهد خرج دائرة العاكس القنطري أحادي الطور : $V_{o(rms)}$

يمكن تمثيل معادلة جهد الخرج الفعال لدائرة العاكس القنطري بالمعادلة (٤ - ٢) حيث إن موجة

جهد خرج هذا العاكس لها نفس موجة دائرة العاكس نصف القنطري.

المركبة الأولى الفعالة لجهد خرج العاكس القنطري : $V_{1(rms)}$

كما سبق الإشارة إليه في الفقرة السابقة فيمكن تمثيل معادلتي القيمة الحظية لجهد الخرج

والقيمة الفعالة لمركبة التوافقيات الأولى لجهد الخرج والتي لها $1 = n$ بالمعادلات (٤ - ٣) و (٤ - ٤) على الترتيب.

مثال ٤ - ٢ :

تتصل دائرة عاكس قنطري أحادى الطور والمبنية بالشكل (٤ - ٦) بحمل مادي ' R ' قيمته 2.4Ω ومصدر جهد ثابت مستمر ' V_s ' قيمته $48V$. أوجد:

- (أ) القيمة الفعالة لجهد الخرج ' $V_{o(rms)}$ '.
- (ب) القيمة الفعالة لتيار الخرج ' $I_{o(rms)}$ ' .
- (ج) القيمة الفعالة لمركبة التواقيties الأولى ' $V_{1(rms)}$ '.
- (د) قدرة الخرج ' P_o '.

الحل:

بما أن الدائرة المستخدمة في هذا المثال مكافئة للدائرة المستخدمة في المثال السابق "مثال (٤ - ١)" والقيمة المادية للحمل هي نفسها القيمة المستخدمة بالمثال السابق وقيمة جهد المصدر الثابت المستمر هي نفسها قيمة جهدي المصادران الثابتان المستمران بالمثال السابق وبالتالي يمكن استخدام نفس القوانين التي تم استخدامها بالمثال السابق في حل هذا المثال كالتالي:

- (أ) يمكن إيجاد القيمة الفعالة لجهد خرج العاكس القنطري باستخدام المعادلة (٤ - ٢) كالتالي:

$$V_{o(rms)} = V_s = 48 \text{ V}$$

- (ب) يمكن إيجاد القيمة الفعالة لتيار العاكس كالتالي:

$$I_{o(rms)} = \frac{V_{o(rms)}}{R} = \frac{48}{2.4} = 20 \text{ A}$$

- (ج) يمكن أيضاً استنتاج القيمة الفعالة لمركبة التواقيties الأولى باستخدام المعادلة (٤ - ٣) كالتالي:

$$V_{1(rms)} = 0.9V_s = 0.9 * 48 = 43.2 \text{ V}$$

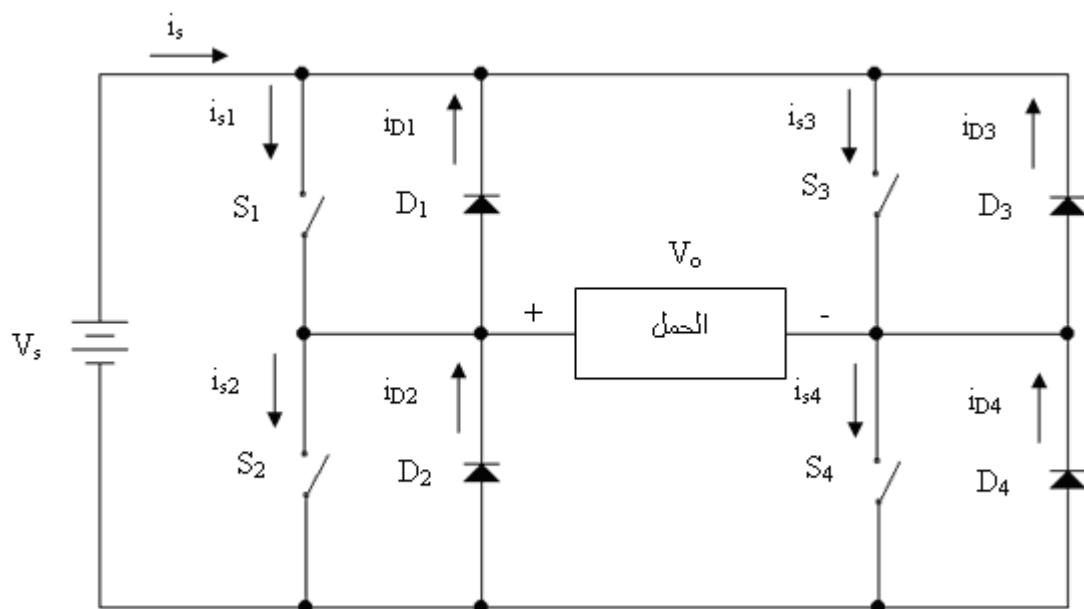
- (د) يمكن حساب قدرة الخرج كالتالي

$$P_o = \frac{V_{o(rms)}^2}{R} = \frac{48^2}{2.4} = 960 \text{ W}$$

بمقارنة نتائج هذا المثال والمثال السابق نجد أن قيمة جهد خرج العاكس القنطري ضعف قيمة جهد خرج العاكس نصف القنطري وأيضاً قدرة الحمل للعاكس المستخدم هنا قيمته $\frac{1}{4}$ أمثل قدرة الحمل للعاكس نصف القنطري وبالتالي يعتبر العاكس القنطري أفضل لقدرة العالية.

٤ - ٤ - ٢ حالة الحمل الحثي 'R-L'

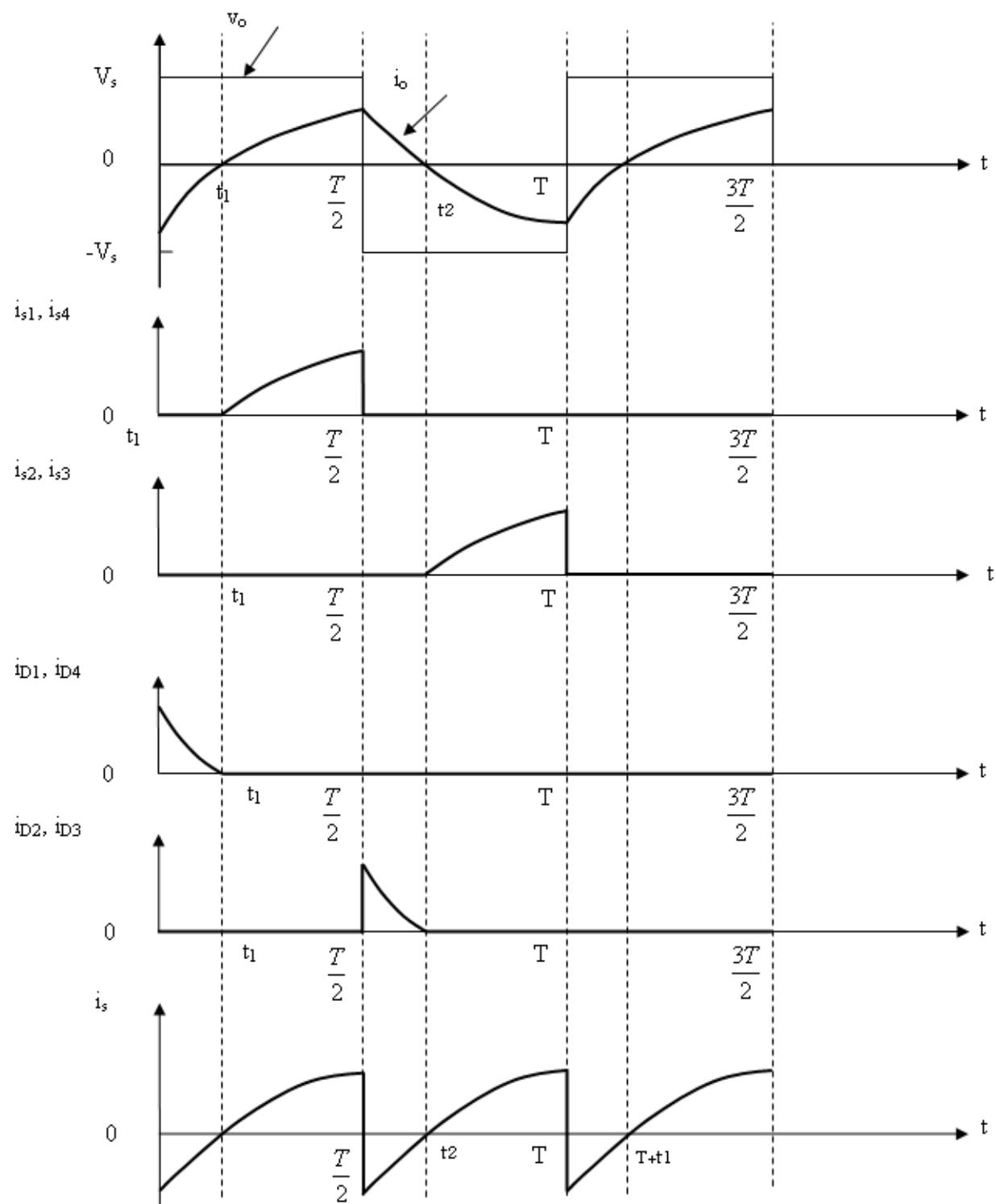
يبين الشكل (٤ - ٨) دائرة مصدر الجهد العاكس القنطري أحادي الطور المتصل بحمل حثي 'R-L' ونلاحظ أن الدائرة المستخدمة هي نفس الدائرة المستخدمة بالشكل (٤ - ٦) إلا أنه تم استبدال الحمل المادي 'R' بحمل حثي 'R-L'. ويبيّن الشكل (٤ - ٩) موجات كل من جهد الخرج ' V_o ' وتيار الخرج i_o وتيارات المفاتيح الإلكترونية S_1, S_2, S_3, S_4 وتيارات الديايدات الحدافة D_1, D_2, D_3, D_4 بالإضافة إلى تيار مصدر الجهد الثابت المستمر ' i_s '. ويمكن إيجاز مبدأ عمل الدائرة في حالة وجود الحمل الحثي كالتالي:



الشكل (٤ - ٨): دائرة مصدر الجهد العاكس القنطري أحادي الطور المتصل بحمل حثي.

يكون تيار الخرج ' i_o ' والمبين بالشكل (٤ - ٩) متقدماً عن جهد الخرج ' V_o ' بسبب وجود الحمل الحثي. وبالتالي لا يمكن حدوث قطع للمفاتيح S_4, S_1 خلال الفترة الزمنية $t_1 \leq t \leq 0$ حيث إن i_1 هي اللحظة الزمنية التي يكون عنها قيمة تيار الخرج صفراء وهذا بالرغم من إعطاء نبضة كافية لإشعالهما. ويعود السبب بأنه خلال هذه الفترة الزمنية سوف يكون كل من هذين المفاتيح في حالة انحصار خلفي وسيمر فيهما التيار ابتداءً من اللحظة الزمنية $i_1 = t$ حتى اللحظة الزمنية $t = T/2$.

خلال الفترة الزمنية $t_1 \leq t \leq 0$ يمر التيار خلال الدائرة الموصولة والمكونة من الحمل الحثي و الدايوهين الحدافي D₄, D₁ ومصدر الجهد الثابت المستمر 'V_s' . ويمر التيار في الدائرة الموصولة والمكونة من الحمل الحثي و المفاتيح S₄, S₁ ومصدر الجهد الثابت المستمر خلال الفترة الزمنية $t_1 \leq t \leq T/2$ حيث سيكون هذان المفاتيح في حالة انحياز أمامي وتكون قيمة جهد الخرج 'V_o' هي نفسها قيمة مصدر الجهد الثابت المستمر 'V_s' خلال الفترة الزمنية $t \leq T/2$. ونلاحظ نتيجة لوجود الحمل الحثي تكون قيمة تيار الخرج 'I_o' له قيمة صفرية عند اللحظة الزمنية $t_1 = t$ بينما تكون له قيمة لا صفرية عند اللحظة الزمنية $T/2 = t$. وكما نعلم فإن تيار الخرج لا يمكن أن يتتحول من قيمة لا صفرية إلى قيمة صفرية عند اللحظة الزمنية $T/2 = t$ لوجود الحمل الحثي وبالتالي سيتحول مسار تيار الخرج من الدائرة الموصولة والمكونة من الحمل الحثي والمفاتيح S₄, S₁ ومصدر الجهد الثابت المستمر إلى الدائرة الموصولة والمكونة من الحمل الحثي و الدايوهين الحدافي D₃, D₂ ومصدر الجهد الثابت المستمر 'V_s' خلال الفترة الزمنية $t_2 \leq t \leq T$. وتكون قيمة جهد الخرج هي نفسها قيمة جهد المصدر الثابت المستمر ولكن بإشارة سالبة أي أن $V_s = -V_o$. ويرجع سبب وجود تيار خرج خلال هذه الفترة الزمنية إلى وجود طاقة مغناطيسية مخترنة بالملف الحثي وتصبح قيمة تيار الخرج 'I_o' عند اللحظة الزمنية $t_2 = t$ قيمة صفرية. ونلاحظ أن كلا من المفاتيح S₂, S₃ يكون في حالة انحياز خلفي خلال الفترة الزمنية $T/2 \leq t \leq t_2$ بالرغم من وجود نبضات كافية لقدر هذين المفاتيح. وبالتالي سوف يعكس تيار الخرج 'I_o' اتجاهه في الفترة الزمنية $T \leq t \leq t_2$ وسوف يصل كل من المفاتيح S₂, S₃ لوجود النبضة الكافية لقدر كل منها و يمر التيار في الدائرة الموصولة و المكونة من الحمل الحثي و المفاتيح S₂, S₃ و مصدر الجهد الثابت المستمر 'V_s' خلال هذه الفترة الزمنية. ويكون أيضا قيمة جهد الخرج هي قيمة جهد المصدر و لكن بإشارة سالبة أي أن $V_s = -V_o$. نلاحظ بأن تيار الخرج قيمته 'I_{min}' عند اللحظة الزمنية $t=0, t=T$, بينما يكون تيار الخرج قيمته 'I_{max}' عند اللحظة الزمنية $t=T/2, t=3T/2$ حيث إن التيار I_{min} هي أقل قيمة يصل إليها تيار الخرج و فى حالتنا هذه تكون القيمة المطلقة لكل من القيمة العظمى و القيمة الصغرى لتيار الخرج لها قيمة متساوية.



الشكل (٤ - ٩) موجات جهد الخرج وتيارات الخرج وتيارات الدايدات الحداقة والمفاتيح الإلكترونية والمصدر الثابت المستمر.

القيمة الفعالة لجهد خرج العاكس القنطري:

حيث إن موجة جهد خرج العاكس القنطري لا تعتمد على طبيعة الحمل سواء حمل مادي أو حثي و تأخذ شكل الموجة المربعة و وبالتالي يمكن التعبير عن القيمة الفعالة لجهد خرج العاكس القنطري بالمعادلة (٤ - ١).

القيمة اللحظية لتيار الخرج:

يمكن التعبير عن القيمة اللحظية لتيار خرج العاكس القنطري بالمعادلة التالية:

$$i_o = \begin{cases} \frac{V_s}{R} + (I_{\min} - \frac{V_s}{R}) e^{-t/\tau} & 0 \leq t \leq \frac{T}{2} \\ -\frac{V_s}{R} + (I_{\max} + \frac{V_s}{R}) e^{-(t-\frac{T}{2})/\tau} & \frac{T}{2} \leq t \leq T \end{cases} \quad (4 - 4)$$

حيث أن: τ : هي قيمة الثابت الزمني للملف الحثي و قيمته L/R .

I_{\min} : هي القيمة الصغرى لتيار الخرج.

I_{\max} : هي القيمة العظمى لتيار الخرج.

علماً بأن القيمة الصغرى لتيار الخرج هي نفس القيمة العظمى لتيار خرج العاكس القنطري و لكن بإشارة سالبة أي أن:

$$I_{\min} = -I_{\max} \quad (4 - 5)$$

يمكن تعين القيمة العظمى و الصغرى لتيار الخرج بالمعادلة التالية:

$$I_{\max} = -I_{\min} = \frac{V_s}{R} \left[\frac{1 - e^{-T/2\tau}}{1 + e^{-T/2\tau}} \right] \quad (4 - 6)$$

مثال ٤ - ٣ :

تتصل دائرة عاكس قنطري أحادى الطور و المبينة بالشكل (٤ - ٨) بحمل حثي ' $R-L'$ قيمته المادية $\Omega = 10$ و قيمة ملفه الحثي $L = 25 \text{ mH}$ و مصدر جهد ثابت مستمر ' V_s ' قيمته 100 V . إذا علمت بأن تردد فصل وتوصيل المفاتيح الإلكترونية 60 Hz ، فأوجد معادلة تيار الخرج اللحظي:

الحل:

يمكن تعين الزمن الدوري لجهد الخرج والثابت الزمني للملف الحثي كالتالي:

$$T = \frac{1}{f_o} = \frac{1}{60} = 0.0167 \text{ s}$$

$$\tau = \frac{L}{R} = \frac{0.025}{10} = 0.0025 \text{ s}$$

$$\therefore \frac{T}{2\tau} = \frac{0.0167}{2 * 0.0025} = 6.67$$

يمكن تعين القيمة الصغرى و العظمى لتيار الخرج باستخدام المعادلة (٤ - ٥) كالتالي:

$$I_{\max} = -I_{\min} = \frac{100}{10} \cdot \left[\frac{1 - e^{-6.67}}{1 + e^{-6.67}} \right] = 9.31 \text{ A}$$

وبالتالي يمكن تعين معادلة تيار الخرج الحظي باستخدام المعادلة (٤ - ٤) كالتالي:

$$i_o(t) = \frac{100}{10} + \left(-9.31 - \frac{100}{10} \right) e^{-t/0.0025} = 10 - 19.31 e^{-t/0.0025} \quad 0 \leq t \leq \frac{1}{120}$$

$$i_o(t) = -\frac{100}{10} + \left(9.31 + \frac{100}{10} \right) e^{-(t-\frac{0.0167}{2})/0.0025} = -10 + 19.31 e^{-(t-0.00835)/0.0025} \quad \frac{1}{120} \leq t \leq \frac{1}{60}$$

٤ - ٥ طرق التحكم في جهد خرج العاكس Inverter Voltage Control Techniques

يتطلب التحكم في جهد خرج العاكس المتردد في معظم التطبيقات الصناعية و يمكن تقسيم الأنواع المختلفة للتحكم في جهد العاكس إلى نوعين رئيسيين وهما :

١. التحكم في قيمة جهد تغذية المستمر العاكس.
٢. التحكم في جهد خرج العاكس المتردد.

حيث يتم التحكم في النوعان عن طريقة فصل وتوصيل المفاتيح الإلكترونية للعاكس.

وتعتبر الطريقة الأولى هي أبسط أنواع التحكم في جهد خرج العاكس حيث إن جهد خرج العاكس يتاسب طرديًا مع قيمة جهد الدخل المستمر للعاكس حيث يمكن التحكم في قيمة جهد دخل العاكس عن طريق استخدام مقطع تيار مستمر عند دخل العاكس بدلاً من البطاريات الثابتة الموجودة عند دخله وبالتالي يمكن التحكم في أزمنة توصيل و فصل هذه المفاتيح الإلكترونية لمقطع التيار المستمر يمكن التحكم في قيمة دخل العاكس و يمكن أيضًا التحكم في قيمة جهد دخل العاكس عن طريق الموحدات المحكومة التي درسناها بالوحدة الثانية.

تعتبر الطريقة الثانية هي أكثر الطرق الشائعة والمستخدمة في معظم التطبيقات العملية والصناعية و غالباً ما تسمى هذه الطريقة بطريقة تعديل عرض النسبة "PWM" و يفضل استخدام هذه الطريقة حيث يمكن التحكم في موجة جهد خرج العاكس و الحصول على موجة خرج بأقل توافقيات ممكنة بهدف الحصول على موجة خرج أقرب إلى الموجة الجيبية و يمكن إيجاز الأسلوب المتبعة لطريقة تعديل عرض النسبة في الفقرة التالية.

٤ - ٥ - ١ تعديل عرض النبضة PWM

تعتبر الطرق الثلاثة التالية أهم الطرق المستخدمة والمندرجة تحت مسمى تعديل عرض النبضة وهذه الطرق هم:

١. تعديل وحيد لعرض النبضة .Single Pulse-Width Modulation
٢. تعديل متضاعف لعرض النبضة .Multiple Pulse-Width Modulation
٣. تعديل جيبي لعرض النبضة .Sinusoidal Pulse-Width Modulation

٤ - ٥ - ١ - ١ تعديل وحيد لعرض النبضة

يتم التحكم في قيمة جهد خرج العاكس بالتحكم في عرض النبضة الوحيدة الموجودة كل نصف دورة. يبين الشكل (٤ - ١٠) جهد خرج العاكس ونبضات التحكم الخاصة بالمتاحين الإلكترونيين S_1 و S_2 الموجودين عند البوابة الخاصة بهما في حالة مصدر جهد عاكس قطري أحادي الطور والمبين بالشكل (٤ - ٦). حيث يتم توليد هذه النبضات عن طريق مقارنة موجة مستطيلة مرجعية قيمتها A_r بموجة مثلثية حاملة قيمتها A_c . يعين تردد الموجة المستطيلة المرجعية التردد الرئيس (المركبة الأولى) لجهد خرج العاكس و بتغيير قيمة A_r من صفر إلى A_c يتم الحصول على نبضة عرضها δ يمكن التحكم في عرضها من صفر حتى 180° . وتعرف نسبة A_r بالنسبة إلى A_c بمعامل التعديل 'Modulation Index'

$$M = \frac{A_r}{A_c} \quad (4-6)$$

و تكون القيمة الفعالة لجهد خرج العاكس ' V_o ' في هذه الحالة هي:

$$V_o = V_s \sqrt{\frac{\delta}{\pi}} \quad (4-7)$$

حيث إن:

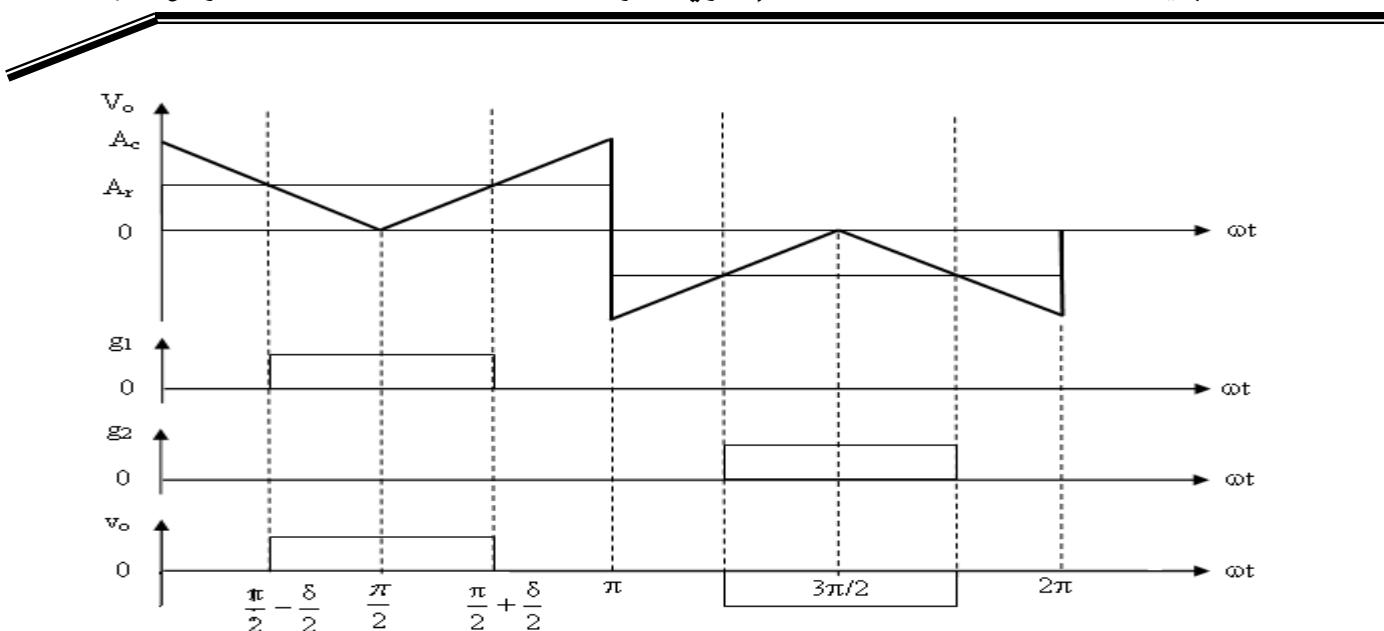
M : هي معامل التعديل.

V_s : هي قيمة جهد المصدر الثابت المستمر.

A_r : هي قيمة الموجة المستطيلة المرجعية.

A_c : هي قيمة الموجة المثلثية الحاملة.

δ : هي قيمة عرض نبضة جهد الخرج.



الشكل (٤ - ١٠) جهد خرج العاكس ونبضات التحكم الخاصة بالمفاتيح الإلكترونية S2, S1 للعاكس قنطرى أحادى الطور

٤ - ٥ - ١ - ٢ تعديل متضاعف لعرض النبضة

يمكن تقليل التواقيعات المصحوبة مع موجة جهد خرج العاكس بزيادة عدد النبضات الموجودة في كل نصف دورة زمنية. ويتم توليد النبضات للمفاتيح الإلكترونية عن طريق مقارنة موجة مستطيلة مرجعية بموجة مثلثية حاملة. وتكون الموجة المستطيلة لها تردد قيمته f_0 وهذا التردد هو الذي يعين تردد خرج العاكس بينما الموجة المثلثية الحاملة لها تردد يحدد عدد النبضات الموجودة في كل نصف دورة زمنية عن طريق تردد الموجة الحاملة f_c . يبين الشكل (٤ - ١١) الموجة المستطيلة المرجعية والموجة المثلثية الحاملة وموجة جهد خرج العاكس حيث إن عدد النبضات الموجودة كل نصف دورة يتم تعينه من المعادلة التالية:

$$P = \frac{f_c}{2f_0} = \frac{m_f}{2} \quad , \quad m_f = \frac{f_c}{f_0} \quad (٤ - ٤)$$

حيث أن:

P : هي عدد النبضات الموجودة كل نصف دورة.

f_c : هي قيمة تردد الموجة المثلثية الحاملة.

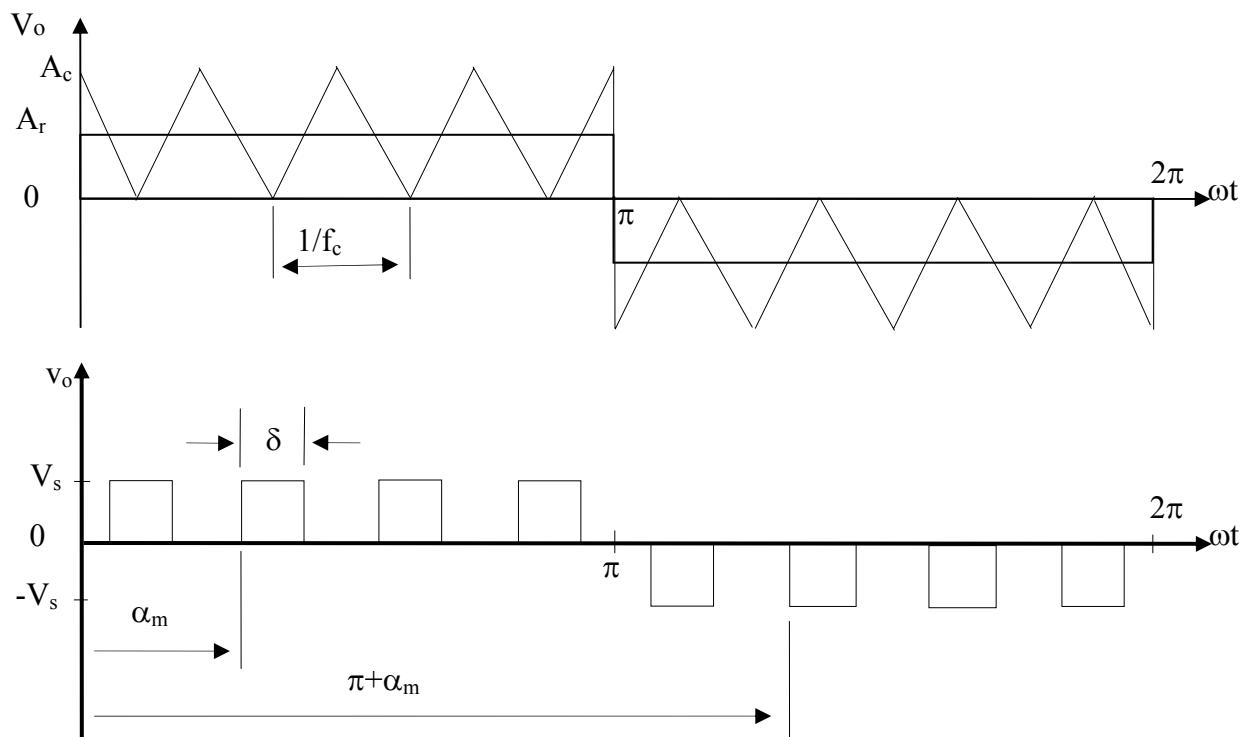
f_0 : هي قيمة تردد الموجة المستطيلة المرجعية.

m_f : هي قيمة نسبة تعديل التردد.

ويمكن تغيير عرض النبضة بالتحكم في قيمة معامل التعديل ' M '. وبالتحكم في قيمة M من صفر حتى ١ تتغير قيمة جهد خرج العاكس من صفر حتى V_s وتتغير قيمة عرض النبضة من صفر حتى

π/P و تكون القيمة الفعالة لجهد خرج مصدر جهد العاكس القنطرى أحادى الطور في هذه الحالة كالتالي:

$$V_o = V_s \sqrt{\frac{\delta P}{\pi}} \quad (٤ - ٩)$$



الشكل (٤ - ١١) الموجة المستطيلة المرجعية والموجة المثلثية الحاملة وموجة جهد خرج العاكس

٤ - ٥ - ٣ تعديل جيبي لعرض النبضة

يمكن الحصول على نبضات بعرض غير منتظم بدلاً من النبضات المنتظمة والتي لها عرض ثابت المتولدة بطريقة تعديل متضاعف لعرض النبضات وذلك باستخدام طريقة التعديل الجيبي لعرض النبضة. يكون عرض النبضة متناسباً مع قيمة الموجة الجيبية ويمكن تقليل التوافقيات وتحسين الشكل الموجي لجهد الخرج باستخدام هذه الطريقة. يبين الشكل (٤ - ١٢) نبضات المفاتيح S_1 , S_2 والتي يمكن الحصول عليها بمقارنة موجة جيبيه مرجعية تردد f_0 بموجة مثلثية حاملة تردد f . وتستخدم غالباً هذه الطريقة في التطبيقات الصناعية ويحدد تردد الموجة الجيبية المرجعية تردد جهد خرج العاكس وتحكم القيمة الجيبية القصوى في قيمة معامل التعديل 'M' وبالتالي يمكن التحكم في القيمة الفعالة لجهد خرج العاكس ' V_o '. ويبيّن أيضاً الشكل (٤ - ١٢) القيمة اللحظية لجهد خرج العاكس. يمكن تعريف القيمة الفعالة لجهد خرج العاكس بالمعادلة الآتية:

$$V_o = V_s \sqrt{\sum_{m=1}^P \frac{\delta_m}{\pi}}$$

حيث إن:

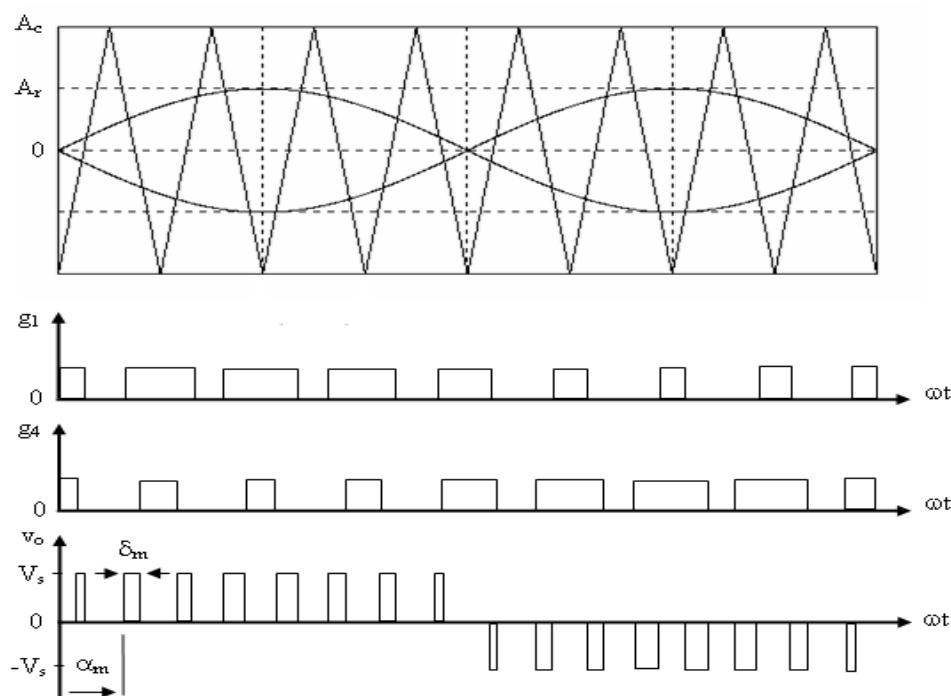
P : هي عدد النبضات الموجودة في نصف دورة.

δ_m : هي عرض النبضة والقابلة للنبضة رقم m .

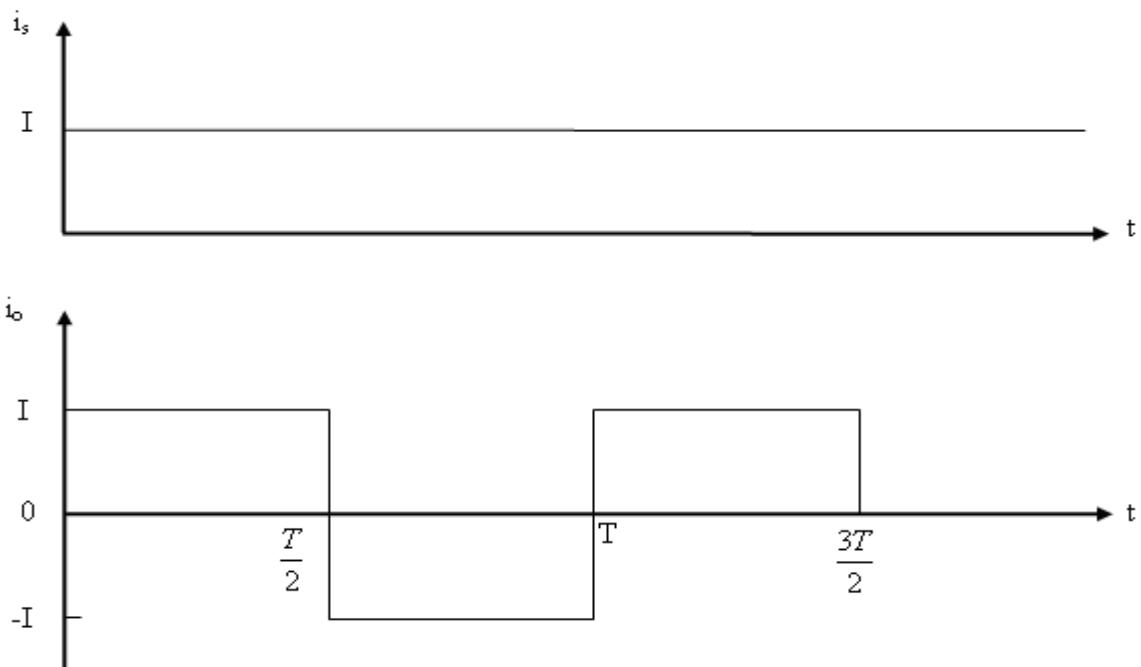
V_s : هي قيمة الجهد الثابت المستمر.

٤ - العاكس ذو مصدر التيار الثابت Current Source Inverter CSI

تتصل دائرة العاكس ذو مصدر التيار الثابت بمصدر جهد ثابت مستمر وملف حثي و تكون قيمة تيار دخل العاكس أو تيار المصدر له قيمة ثابتة و لابد من المحافظة على ثبات هذه القيمة. يمكن إنجاز هذا عملياً بجعل الملف الحثي له قيمة حثية كبيرة ويمكن بهذه الطريقة منع حدوث أي تغير مفاجئ في قيمة تيار دخل العاكس و بالتالي يتم المحافظة على القيمة الثابتة لتيار العاكس و يحول العاكس تيار الدخل الثابت إلى تيار خرج على هيئة موجة مستطيلة. يبين الشكل (٤ - ١٣) موجة كل من تيار دخل العاكس و تيار خرج العاكس والتي يمكن الحصول عليها إذا تم استخدام دائرة العاكس القنطرى ذو مصدر التيار الثابت.



الشكل (٤ - ١٢) نبضات المفاتيح S_1 , S_2 والتي يمكن الحصول عليها بمقارن موجة جيبية مرجعية وموجة مثلثية حاملة وموجة جهد خرج العاكس.

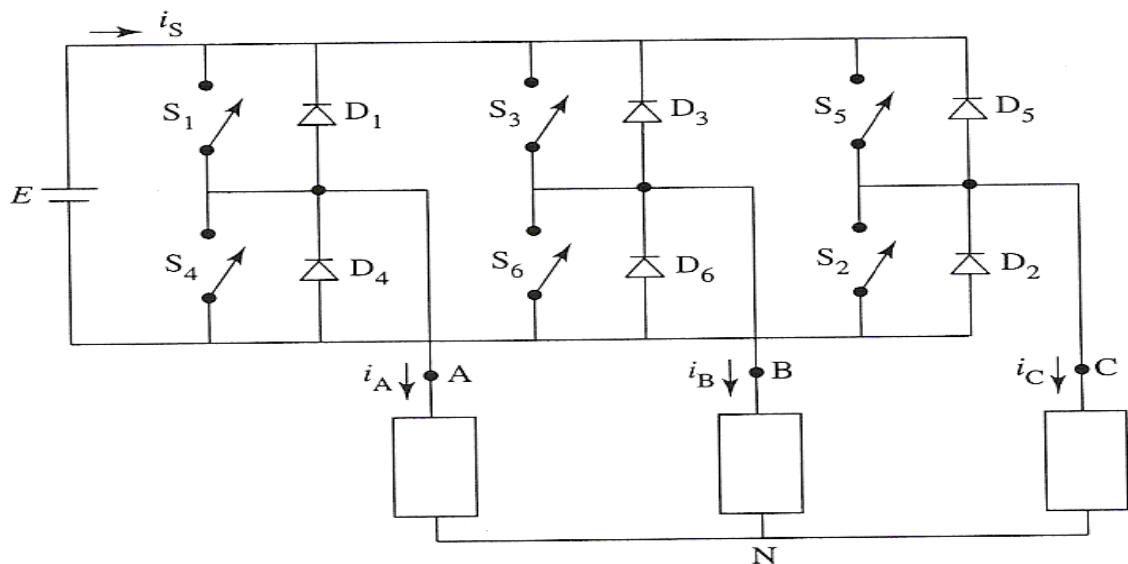


الشكل (٤ - ١٣) موجة كل من تيار دخل العاكس و تيار خرج العاكس

٤-٧ العاكس ثلاثي الأوجه ذو مصدر الجهد الثابت Three-phase VSI Inverter

٤-٧-١ المبدأ الرئيس لمصدر الجهد العاكس القنطرى ثلاثي الأوجه

يغير العاكس ثلاثي الأوجه جهد الدخل المستمر لجهد خرج متواوب ثلاثي الأوجه بتردد وجهد متغير. ويمكن الحصول على جهد الدخل المستمر من مصدر جهد مستمر أو من خرج دائرة موحد. يمكن أن تكون دائرة مصدر جهد العاكس القنطرى ثلاثي الأوجه من عدد ثلاثة عواكس نصف قنطرية أحادية الوجه ، يبين الشكل (٤ - ١٤) الدائرة الرئيسية لدائرة العاكس القنطرى ثلاثي الأوجه وتتكون هذه الدائرة من عدد ستة مفاتيح قدرة إلكترونية (مثل الموسفت أو الترانزستور ذو البوابة المعزوله) وعدد ستة دايودات حداقة. يتم توصيل وفصل هذه المفاتيح الإلكترونية بطريقة تكرارية كل زمن دوري كامل بالتتابع المناسب لكل وجه من الأوجه الثلاثية للحصول على موجة جهد الخرج المطلوبة. ويحدد تردد موجه جهد الخرج زمن الدورة الواحدة يوجد عدد من الطرق المستخدمة لأحداث الفصل والتوصيل تبعا للمفتاح المطلوب وترتيبه (تتابعه) فى الفتح والتوصيل تبعا لباقي المفاتيح الإلكترونية الثلاثية. ويوجد طريقتان أو اسلوبان أساسيان وللذان يتمما عملية الفصل والتوصيل بجميع المفاتيح الإلكترونية خلال الدورة. إحدى هذه الطرق معروفة بنوع التوصيل 120° والأخرى معروفة بنوع التوصيل 180° .



الشكل (٤ - ١٤) الدائرة الرئيسية لدائرة العاكس القنطرى ثلاثي الأوجه.

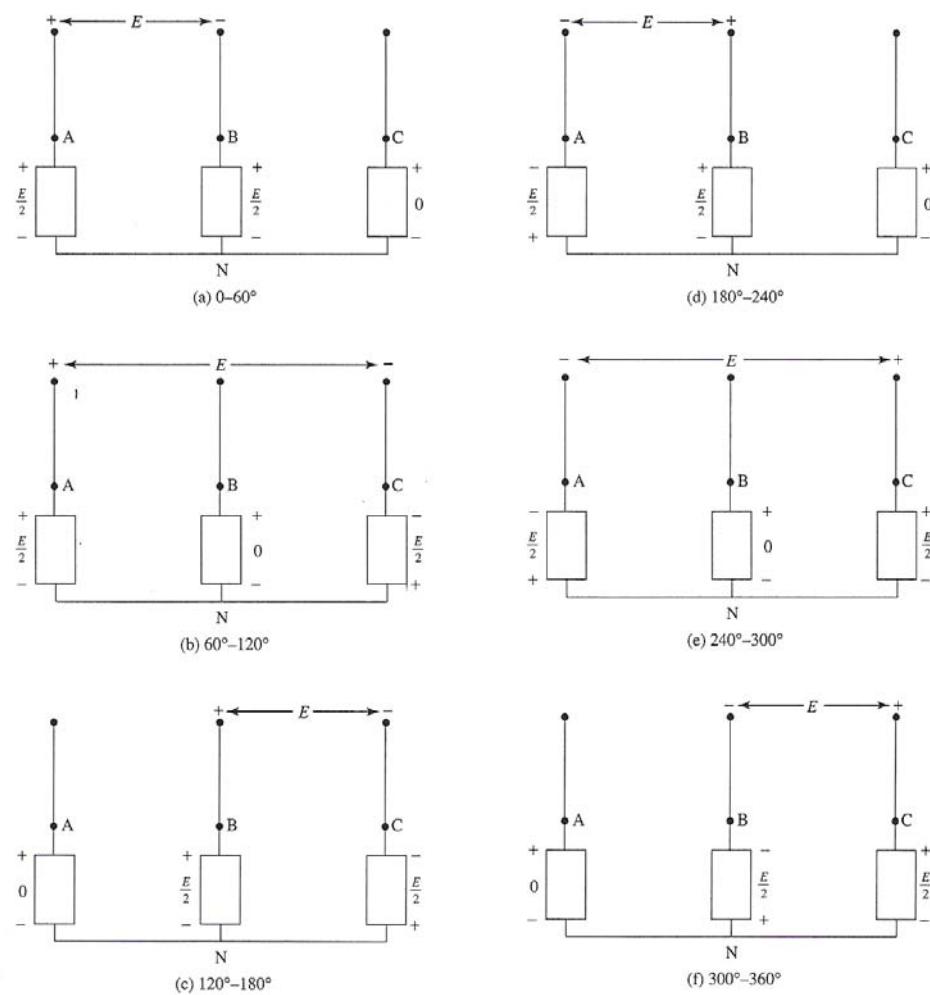
٤ - ٧ - ٢ طريقة التوصيل 120°

يمكن توضيح هذه الطريقة من التوصيل لدائرة العاكس القنطرى الرئيس ثلاثي الأوجه والمبين بالشكل (٤ - ١٤) والذي يمكن التحكم به كالتالي:

يتم التحكم في العاكس القنطرى بحيث يتم توصيل كل مفتاح لفترة زمنية 120° . وفي هذه الحالة يتم توصيل مفتاحين عند أي لحظة أحد هذه المفاتيح موجود بالمجموعة الموجبة S_5 (S_1, S_3, S_6) والآخر بالمجموعة السالبة (S_2, S_4, S_6). وهذان المفتاحان الموصلان يوصلان طرفيين من أطراف الحمل من الأطراف الثلاثة A, B, C بأطراف الجهد المستمر بينما يبقى الطرف الثالث من أطراف الحمل غير متصل . ويوجد ستة فترات في الدورة الكاملة لدورة موجة جهد الخرج المتردد يتم ضبط فترات توصيل وفصل المفاتيح عند فترات زمنية 60° من موجة جهد الخرج بالتتابع الملائم للحصول على جهود الخرج V_{AB} و V_{CA} و V_{BC} بحيث تكون كل موجة من هذه الموجات مزاحم 120° عن الموجة الأخرى ولها نفس التردد حيث عدد مرات الفصل والتوصيل للمفاتيح الإلكترونية خلال دورة كاملة يحدد تردد هذه الموجات .

لمنع حدوث دائرة قصر (short circuit) على مصدر الجهد المستمر فلا بد التأكد من عدم توصيل أي مفتاحين متواجهين على نفس الفرع (S_4, S_1) في نفس الوقت وبالتالي يتم ترك فترة زمنية 60° من نهاية توصيل المفتاح S_1 وببداية توصيل المفتاح S_4 الموجودان بنفس الفرع . نفس الأمر يحدث حقيقة للمفتاحان S_3, S_6 وللمفتاحان S_2, S_5 . يمكن تعين جهود الأوجه عبر الحمل V_{CN} V_{BN}, V_{AN} لكل فترات زمنية 60° مختلفة بفرض أن الحمل وعلى شكل توصيل النجمة Y . يمكن

الحصول على هذه الجهود باعتبار إن الدائرة المكافئة لتركيبات الحمل والعواكس المختلفة لستة فترات زمنية مبينة بالشكل (٤ - ١٥).



الشكل (٤ - ١٥) الدوائر المكافئة للعواكس القنطرى ثلاثي الأوجه.

يمكن تلخيص النتائج كما بالجدول (٤ - ١) حيث تتبع الفتح والتوصيل للمفاتيح يكون كالتالي المفاتيح S_1 و S_2 ثم المفاتيح S_3 و S_4 ثم المفاتيح S_5 و S_6 ثم المفاتيح S_1 و S_2 ثم S_3 و S_4 ثم S_5 و S_6 .

يبين الشكل (٤ - ١٦) الجهود ثلاثة الأوجه V_{CN} , V_{BN} , V_{AN} ومن هذه الموجات يمكن تعريف جهود الخط المختلفة كالتالي:

$$\begin{cases} V_{AB} = V_{AN} - V_{BN} \\ V_{BC} = V_{BN} - V_{CN} \\ V_{CA} = V_{CN} - V_{AN} \end{cases} \quad (4-4)$$

V _{CN}	V _{BN}	V _{AN}	S ₆	S ₅	S ₄	S ₃	S ₂	S ₁	الفترة
0	-E/2	+ E/2	موصل	مفصول	مفصول	مفصول	مفصول	موصل	من ٠° إلى ٦٠°
-E/2	0	+ E/2	مفصول	مفصول	مفصول	مفصول	موصل	موصل	من ٦٠° إلى ١٢٠°
-E/2	+ E/2	0	مفصول	مفصول	مفصول	موصل	موصل	مفصول	من ١٢٠° إلى ١٨٠°
0	+ E/2	-E/2	مفصول	مفصول	موصل	موصل	موصل	مفصول	من ١٨٠° إلى ٢٤٠°
+ E/2	0	-E/2	مفصول	موصل	موصل	مفصول	مفصول	مفصول	من ٢٤٠° إلى ٣٠٠°
+ E/2	-E/2	0	موصل	موصل	موصل	مفصول	مفصول	مفصول	من ٣٠٠° إلى ٣٦٠°

جدول (4-1)

نلاحظ بأن الشكل (4-16) مستخرج على أساس أن الحمل المستخدم مادى وسوف تختلف هذه الموجات فى حالة استبدال الحمل المادى بحمل حتى R-L حيث الجهد الطرفى خلال فترة الفصل سوف يتأثر بسلوك التيار العابر.

يمكن كتابة معادلات جهود وتيارات الخرج الفعالة فى حاله الحمل المادى والذى يكون متصل على شكل نجمة .

$$V_{ph(rms)} = \frac{E}{\sqrt{6}} \quad (4-11)$$

$$V_{L(rms)} = \frac{E}{\sqrt{2}} \quad (4-12)$$

$$I_{O(rms)} = \frac{E}{\sqrt{6}R} \quad (4-13)$$

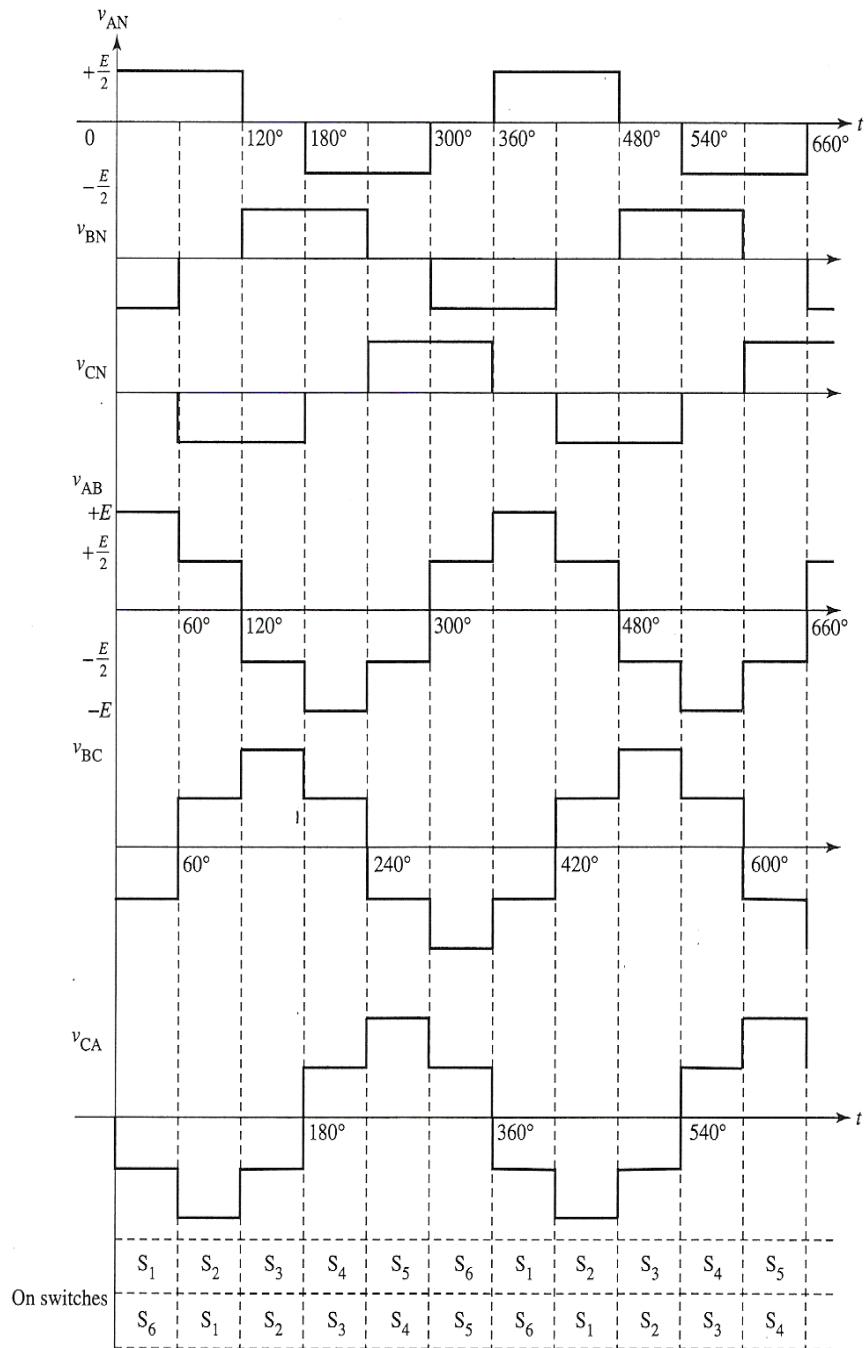
حيث إن E قيمة الجهد المستمر و $V_{ph(rms)}$ القيمة الفعالة لجهد الخرج للوجه الواحد و $V_{L(rms)}$ قيمة جهد الخرج الفعال $I_{O(rms)}$ و قيمة تيار الخرج الفعال ويمكن أيضا كتابة معادلة التيار الفعال للمفتاح الإلكتروني ومعادلة القدرة الكهربائية للخرج كالتالي:

$$I_{switch(rms)} = \frac{E}{2\sqrt{3}R} \quad (4-14)$$

$$P_o = \frac{E^2}{2R} \quad (4-15)$$

ويمكن أيضا كتابة معادلة الجهد العكسي المقنن للمفتاح كالتالي:

$$V_{\text{switch(reverse)}} = E \quad (4 - 16)$$



الشكل (٤ - ١٦) موجات جهد دائرة العاكس ثلاثي الأوجه لنوع التوصيل 120° .

مثال ٤ - ٤ :

يتصل دخل عاكس قنطري ثلاثي الأوجه بمصدر جهد مستمر قيمة $V = 500$ ويتصل خرج هذا العاكس بحمل مادي متصل على شكل نجمة Y قيمة المقاومة بكل وجه $\Omega = 10$. لنوع التوصيل 120° أوجد:

- أ- القيمة الفعالة لتيار الخرج لكل وجه $I_{oph(rms)}$.
- ب- القيمة الفعالة لتيار المفتاح الإلكتروني $I_{switch(rms)}$.
- ج- القدرة المستهلكة للحمل P_o .

الحل:

$$I_{oph(rms)} = \frac{E}{R\sqrt{6}} = \frac{500}{10\sqrt{6}} = 20.41 A \quad \text{أ-}$$

$$I_{switch(rms)} = \frac{E}{2\sqrt{3} R} = \frac{500}{20\sqrt{3}} = 14.43 A \quad \text{ب-}$$

$$P_o = \frac{E^2}{2R} = \frac{500^2}{2*10} = 12.5 kW \quad \text{ج-}$$

٤ - ٧ نوع التوصيل 180°

يمكن توضيح هذه النوعية من التوصيل لدائرة العاكس القنطري الرئيس ثلاثي الأوجه والمبين بالشكل (٤ - ١٤) والذي تتم فيه عملية الفصل والتوصيل دون فترة توقف. ويمكن شرح طريقة عمل هذا النوع من التوصيل كالتالي: في هذا النوع من التوصيل يتم توصيل عدد مفتاحين من المجموعة الموجبة مع مفتاح واحد من المجموعة السالبة أو يتم العاكس ويوصل كل مفتاح فترة زمنية قيمتها 180° . ويجب تجنب توصيل أي مفتاحين موجودين على نفس الفرع من الأفرع الثلاثة في نفس الوقت. وأيضاً يجب تجنب توصيل المفاتيح الثلاثة سواء الموجودين بالمجموعة الموجبة أو بالمجموعة السالبة في نفس الوقت وبتطبيق هذه القواعد السابقة يمكن توصيل ثلاثة مفاتيح عند لحظة زمنية معينة ولتكن S_1 و S_2 و S_3 (مفتاح بالمجموعة الموجبة و مفتاحان بالمجموعة السالبة) وبعد فترة زمنية قيمتها 60° يتم توصيل المفاتيح S_2 و S_3 و S_4 (2- 3- 4) وهكذا. يبين الجدول (٤ - ٢) نموذج الفصل والتوصيل لستة فترات زمنية مختلفة قيمة كل فترة 60° . وهذه الفترات الزمنية الستة تمثل دورة كاملة للخرج ويتم تحديد تردد الخرج تبعاً لزمن هذه الفترات الزمنية. ويكون ترتيب التوصيل كالتالي : 1-2-3 و 3-4-5 و 5-6-4 و 1-6-5.

و ٤-١-٦ ... نلاحظ كما هو مبين بالجدول (٤ - ٢) إن كل مفتاح يوصل فترة زمنية قيمتها 180° خلال الدورة الكاملة.

S_6	S_5	S_4	S_3	S_2	S_1	الفترة
موصل	موصل	مفصول	مفصول	مفصول	موصل	من 0° إلى 60°
موصل	مفصول	مفصول	مفصول	موصل	موصل	من 60° إلى 120°
مفصول	مفصول	مفصول	موصل	موصل	موصل	من 120° إلى 180°
مفصول	مفصول	موصل	موصل	موصل	مفصول	من 180° إلى 240°
مفصول	موصل	موصل	موصل	مفصول	مفصول	من 240° إلى 300°
موصل	موصل	موصل	مفصول	مفصول	مفصول	من 300° إلى 360°

جدول (٤ - ٢)

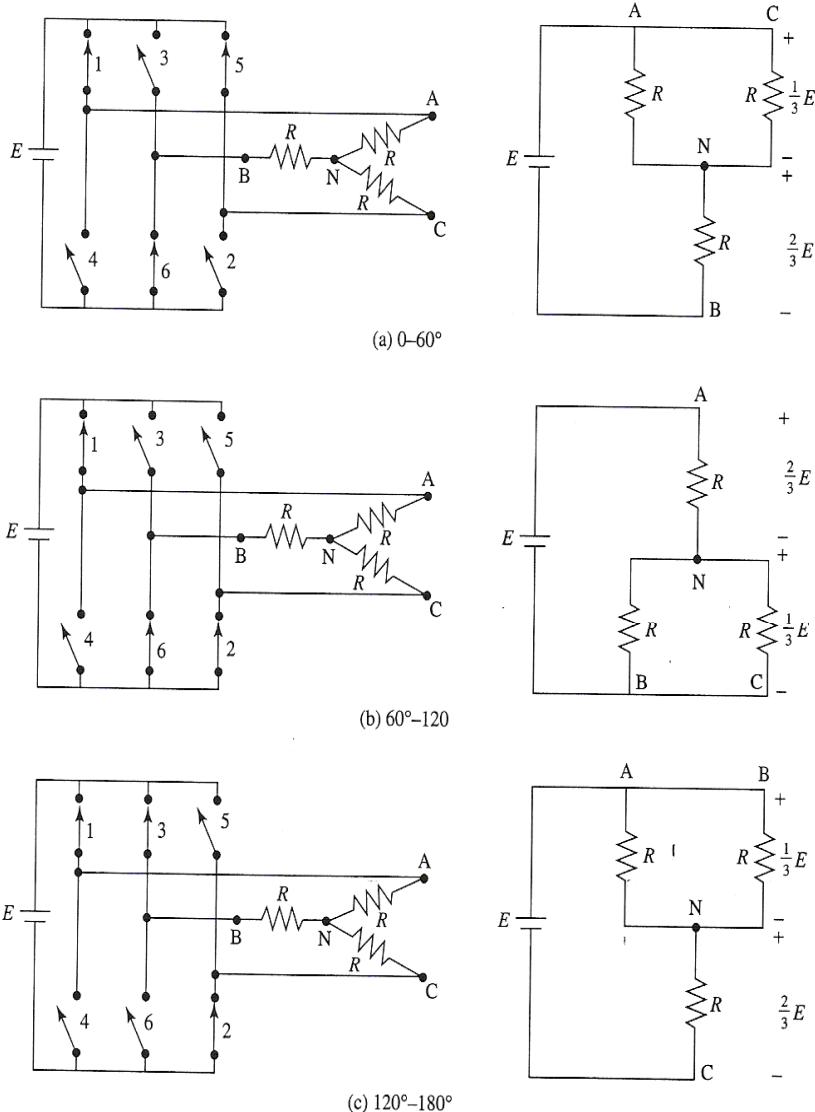
الآن يمكن استنتاج موجات جهد الخرج بافتراض توصيل حمل مادي متزن على شكل النجمة Y. ويمكن الحصول على جهود كل وجه (V_{ph}) لفترات الستة المختلفة (الفترة 60°) بالاستعانة بالدائرة المكافئة لكل فترة والمبينة بالشكل (٤ - ٢٠). ومن هذه الدوائر المكافئة والمبينة بهذا الشكل يمكن تعين الجهود المصاحبة لكل وجه لأوجه الحمل. يبين الجدول (٤ - ٣) ملخص قيم الجهود خلال دورة زمنية كاملة باستخدام نوع التوصيل 180° .

V_{CA}	V_{BC}	V_{AB}	V_{CN}	V_{BN}	V_{AN}	الفترة
0	-E	+ E	+E/3	-2E/3	+E/3	من 0° إلى 60°
-E	0	+ E	-E/3	-E/3	+2E/3	من 60° إلى 120°
-E	+ E	0	-2E/3	+E/3	+E/3	من 120° إلى 180°
0	+ E	-E	-E/3	+2E/3	-E/3	من 180° إلى 240°
+ E	0	-E	+E/3	+E/3	-2E/3	من 240° إلى 300°
+ E	-E	0	+2E/3	-E/3	-E/3	من 300° إلى 360°

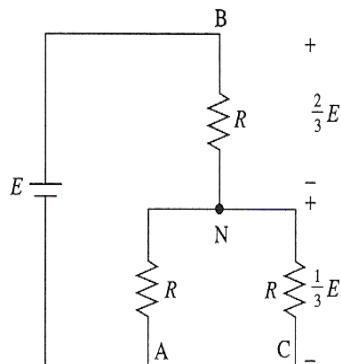
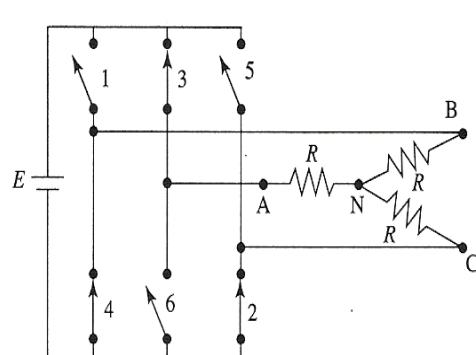
جدول (٤ - ٣)

تكون موجات جهود كل وجه والمبينة بالشكل (٤ - ٢١) متشابهة ولكن كل منها مرحل عن الآخر 120° . ونلاحظ بأن هذه الجهود ليست على شكل موجات جيبية نقية ولكنها إلى حد ما قريبة لشكالها حيث إنها تحتوي على بعض التوافقيات والتى لابد من إزالتها للحصول على موجات جهد خرج

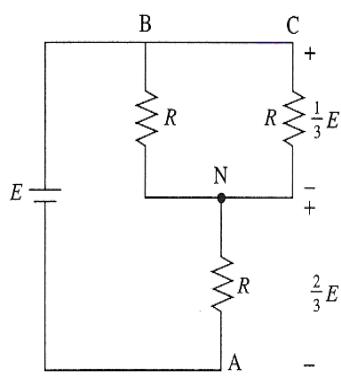
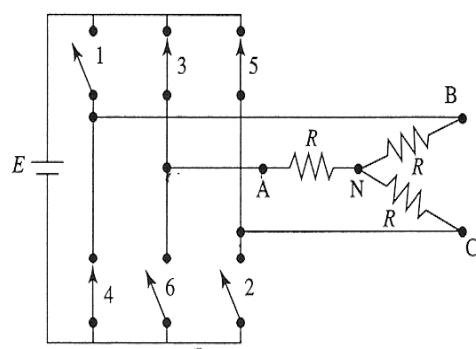
جريبية نقية . تتكون موجات جهود كل وجه من ست فترات غير متصله (قيمة كل منها 60°) تبعا لفصل وتوصيل المفاتيح خلال الدورة الكاملة. يبين الجدول (٤ - ٣) قيم جهود الخط خلال الفترات الستة المختلفة حيث يمكن الحصول على جهود الخط (V_L) باستخدام المعادلة (٤ - ١٠). وموجات جهود الخط مبينة بالشكل (٤ - ٢١). وكما هو واضح من هذا الشكل بأن هذه الجهود مزاح كل منها عن الآخر 120° . بصفة رئيسة لا تعتمد قيم جهود كل وجه أو جهود الخط على خواص الحمل المتصل بخرج العاكس والذي ربما يكون حمل مادي أو حثي أو سعوي متزن أو غير متزن ونلاحظ بأنه إذا تم استخدام الحمل المادي فإن شكل موجات تيار الحمل تكون مثل شكل موجات جهود الأوجه في حال توصيل Y وتكون مثل شكل موجات جهود الخط في حالة التوصيل Δ .



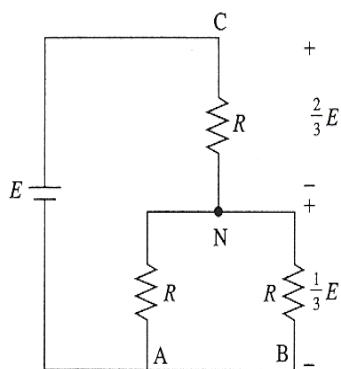
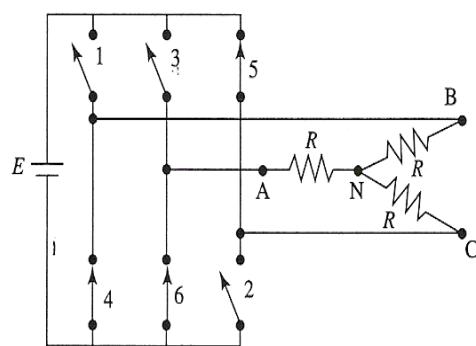
الشكل (٤ - ٢٠) الدوائر المكافئة للعواكس القنطرى ثلاثي الأوجه لنوع التوصيل 180° .



(d) 180°-240°

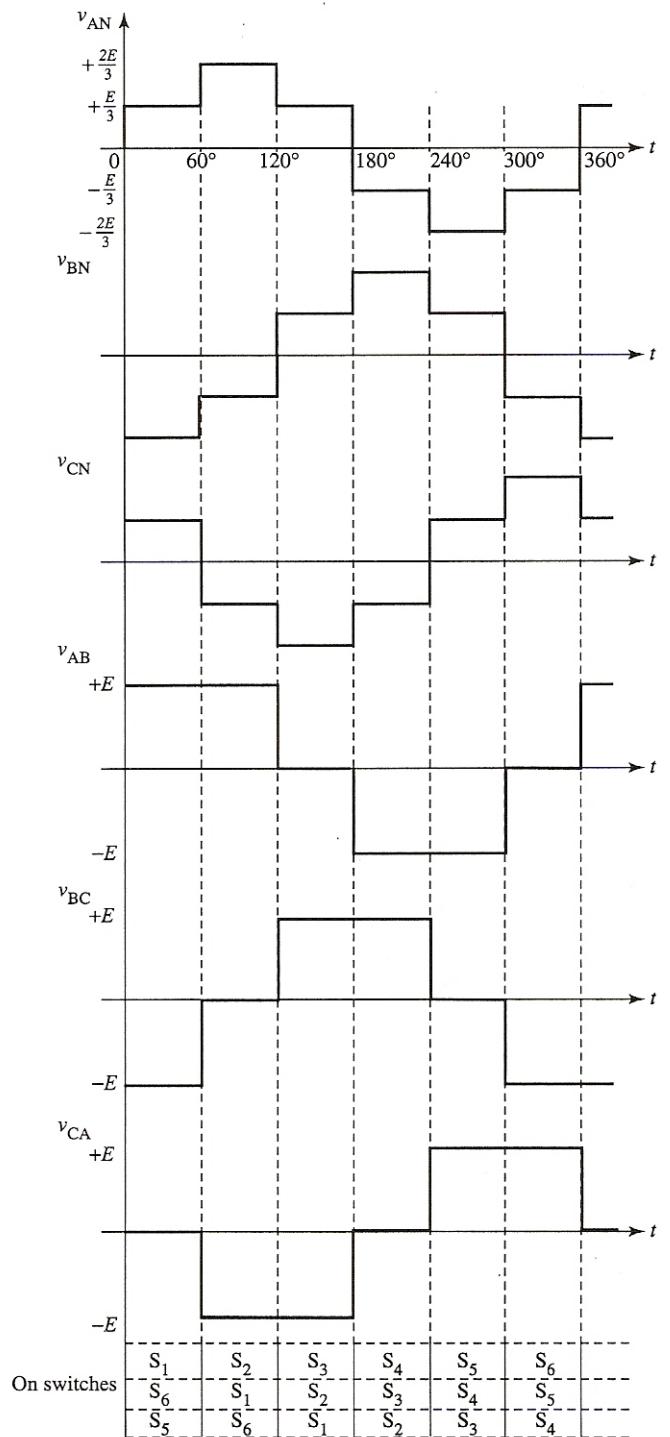


(e) 240-300°



(f) 300°-360°

تابع الشكل (٤ - ٢٠) الدوائر المكافئة للعواكس القنطرى ثلاثي الأوجه لنوع التوصيل ١٨٠°.



الشكل (٤ - ٢١) موجات جهد الخرج للعاكس القنطري ثلاثي الأوجه لنوع التوصيل 180° .

لحالة الحمل المترن وعلى شكل النجمة Y يمكن كتابة معادلة القدرة كالتالي:

$$P_o = \frac{2E^2}{3R} \quad (4-16)$$

حيث R قيمة المقاومة لـ كل وجه من أوجه الحمل الثلاثة ونلاحظ بـ إن القدرة باستـخدام نوعية التوصيل 180° قيمتها 1.33 من قيمة القدرة في حالة نوع التوصيل 120° .

معادلات القيمة الفعالة للتيار المار بـ أي مفتاح $I_{\text{switch(rms)}}$ والقيمة الفعالة لـ تيار الخرج $I_{O(\text{rms})}$ يمكن كتابتها كـالتالي :

$$I_{\text{switch(rms)}} = \frac{E}{3R} \quad (4-17)$$

$$I_{O(\text{rms})} = \sqrt{2} I_{\text{switch(rms)}} \quad (4-18)$$

و قيمة الجهد $V_{\text{switch(reverse)}}$ يمكن كتابتها كـالتالي :

$$V_{\text{switch(rms)}} = E \quad (4-19)$$

و يمكن كتابة معادلات القيمة الفعالة لـ جهود الخرج لـ كل وجه $V_{\text{ph(rms)}}$ والقيمة الفعالة لـ جهود الخط $V_{L(\text{rms})}$ كـ الآتي :

$$V_{\text{ph(rms)}} = \frac{\sqrt{2}}{3} E \quad (4-20)$$

$$V_{L(\text{rms})} = \frac{\sqrt{2}E}{\sqrt{3}} \quad (4-21)$$

مثال (4-5) :

يتصل خـر عـاكس قـنطـري ثـلـاثـي الأـوـجـه بـ حـمـل مـادـي قـيمـتـه 10Ω لـ كل وجه وـ عـلـى شـكـل نـجمـة Y . ويـتـصل دـخـل العـاـكـس بـ مـصـدـر جـهـد مـسـتـمر قـيمـتـه $440V$ وـ يـعـمل العـاـكـس بـ نوع التـوصـيل 180° . أـوجـد :

أـ الـقـدرـة المـسـتـهـلـكـة منـ الـحـمـل P_o .

بـ تـيـار المـصـدـر I_S .

جـ الـقـيمـة الفـعـالـة لـ جـهـد الخـرـج لـ كـل وجه $V_{\text{ph(rms)}}$.

دـ الـقـيمـة الفـعـالـة لـ جـهـد خـطـ الخـرـج $V_{L(\text{rms})}$.

الـحلـ:

$$P_o = \frac{2E^2}{3R} = \frac{2E^2}{3R} = \frac{2(440)^2}{2*10} = 12907W \quad (4-22)$$

بـ- على فرض أن جميع المفاتيح الإلكترونية الموجودة بدائرة العاكس مفاتيح مثالية فإن القدرة المسحوبة من المصدر P_S سوف تساوي القدرة المستهلكة بالحمل P_o :

$$\therefore P_o = P_S = EI_s$$

$$\therefore I_s = \frac{P_o}{E} = \frac{12907}{440} = 29.33 A$$

$$V_{ph(rms)} = \frac{\sqrt{2}}{3} E = \frac{\sqrt{2}}{3} * 440 = 207.4 V \quad جـ$$

$$V_{L(rms)} = \sqrt{3} V_{ph(rms)} = 207.4 \sqrt{3} = 359.26 V \quad دـ$$

٤- ٨ أمثلة على استخدامات العواكس

• مصادر عدم انقطاع التيار (UPSS)

يتم استخدام أنظمة مصادر عدم انقطاع التيار (UPSS) للأحمال الحرجية (الأحمال المهمة) مثل أجهزة الحاسوب المستخدمة في التحكم في عمليات التحكم. ربما تحتاج الأجهزة الطبية و ما يناظرها من أهمية لأنظمة مصادر عدم انقطاع التيار وهذه الأنظمة تعمل كتأمين وحماية من انقطاع التيار لأى سبب من الأسباب. وأيضا تستخدم أنظمة عدم انقطاع التيار كمنظم للجهد أثناء الزيادة أو النقص المفاجئ للجهد. وتمتاز أنظمة عدم انقطاع التيار بإ أنها تعمل على تقليل المشاكل التي تنشأ من التوافقيات أو الحالات العابرة للجهد أو التيار.

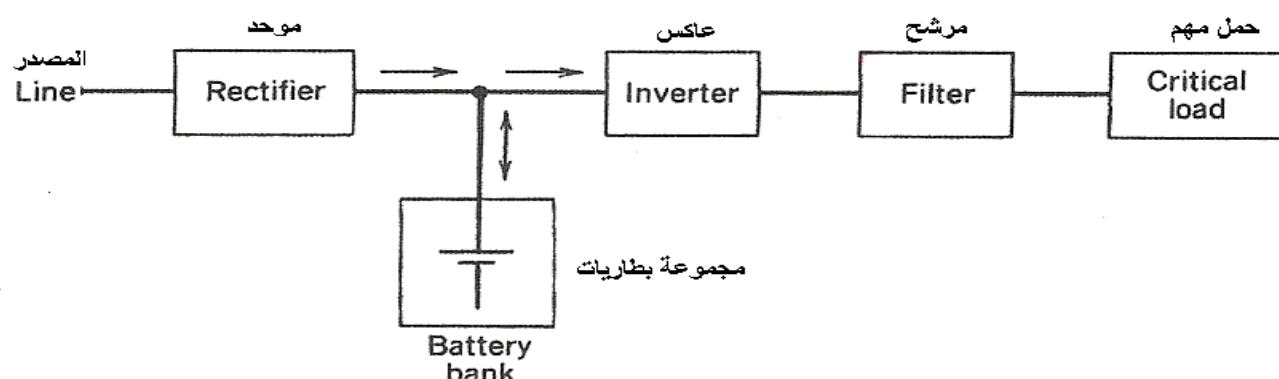
استخدام العاكس في أنظمة عدم انقطاع التيار:

يبين الشكل (٤ - ٢٤) مخطط صندوقي لنظام عدم انقطاع التيار ويمكن شرح وظيفة كل صندوق موجود بالمخطط الصندوقي كالتالي:

- يستخدم الموحد لتحويل جهد دخل المصدر الرئيس المتردد أحادي أو ثلاثي الأوجه إلى جهد خرج مستمر. ويقوم هذا الجهد بشحن مجموعة البطاريات أثناء الفترة الطبيعية (فترة عدم انقطاع التيار) ويكون هذا الجهد المستمر بمثابة الدخل المطلوب لتشغيل دائرة العاكس كما هو مبين بالشكل (٤ - ٢٤).

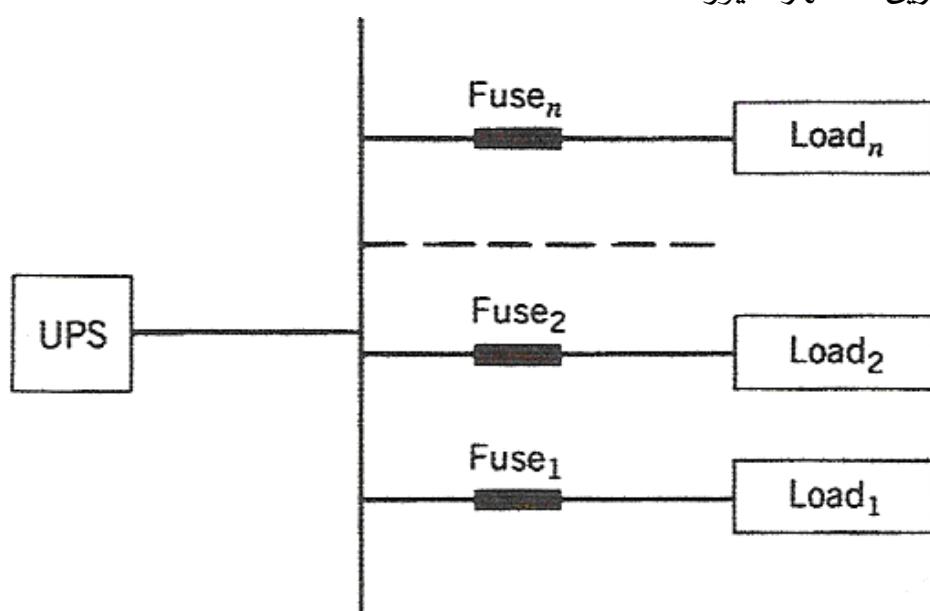
- يتم استخدام مجموعة البطاريات كجهد مستمر مطلوب لتشغيل العاكس أثناء لحظات أو أزمنة انقطاع التيار عن مصدر الجهد المتردد أحادي الوجه أو ثلاثي الأوجه علما بأنه يتم شحن هذه البطاريات في اللحظات الطبيعية والعادية.

- يستخدم العاكس للحصول على الجهد المتردد المطلوب لتشغيل الحمل المهم علماً بأن خرج العاكس يتم توصيله بالحمل الهام غالباً ما يتم وضع مرشح بين خرج العاكس ودخل الحمل الهام كما هو مبين بالشكل (٤ - ٢٤).
- يتم استخدام هذا المرشح للحصول على موجة جهد جيبيّة شبه نقية وذلك عن طريق إزالة المرشح للتواقيع الموجودة بموجة جهد خرج العاكس والمطلوب إزالتها.



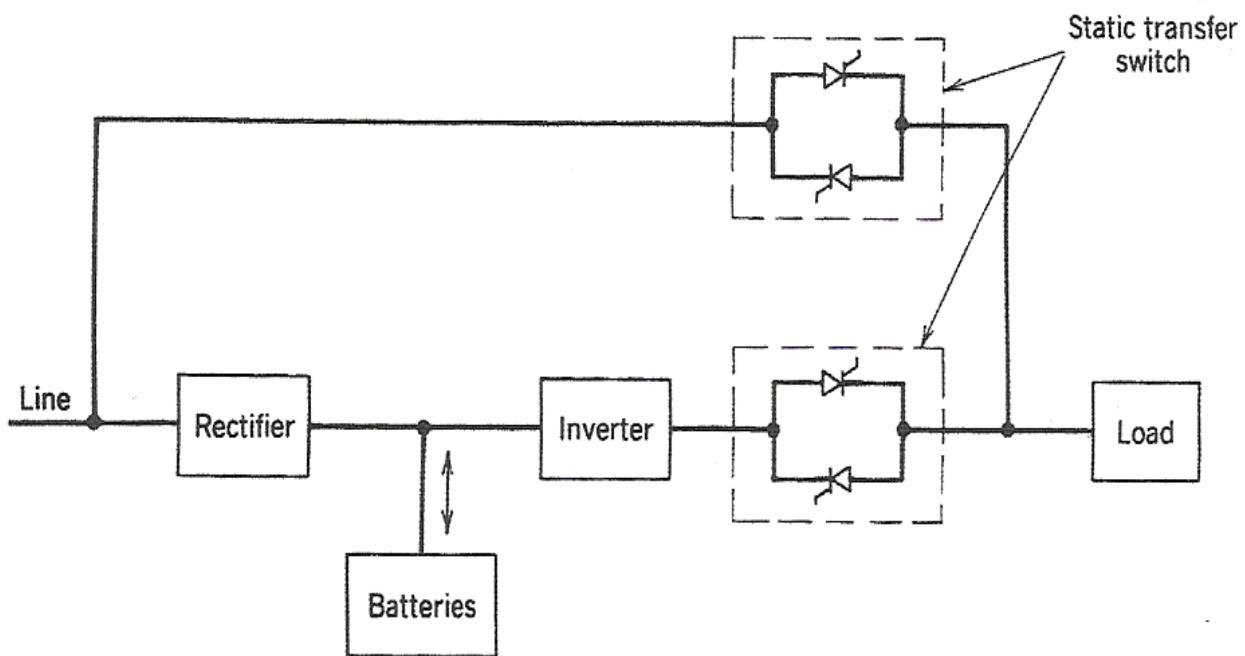
الشكل (٤ - ٢٣) مخطط صندوقي لمصدر عدم انقطاع التيار UPS.

يمكن استخدام مصدر عدم انقطاع التيار ذو القدرات ذات بضع الكيلو وات لتغذية مجموعة من الأحمال المتصلة على التوازي كما هو مبين بالشكل (٤ - ٢٤) حيث تتم تغذية كل حمل بمصدر عدم انقطاع التيار عن طريق منصهر (فيوز).



الشكل (٤ - ٢٤) تغذية عدة أحمال من مصدر عدم انقطاع التيار.

يبين الشكل (٤ - ٢٥) مفتاح النقل الاستاتيكي والذي يمكن استخدامه بدواتئ أنظمة عدم انقطاع التيار. وفي الظروف الطبيعية يتم تغذية الحمل المهم عن طريق مفتاح النقل الاستاتيكي العلوي والمتصل مباشرة بمصدر دخل الجهد الرئيس وأثناء هذه الفترة الزمنية يتم شحن البطاريات الموجودة بمصدر عدم انقطاع التيار. وفي حالات انقطاع التيار عن مصدر الجهد الرئيس يتم تغذية الحمل بنقل الطاقة اللازمة له عن طريق مفتاح النقل الاستاتيكي والمتصل دخله بخرج العاكس حيث يتم تغذية العاكس أثناء هذه الفترة الزمنية من البطاريات الموجودة.



الشكل (٤ - ٢٥) مصدر عدم انقطاع التيار متصل بالخط الاحتياطي للحمل الحرج.

٤ - ٩ طرق تحسين موجة جهد خرج العاكس:

كما سبق دراسته بهذه الوحدة بأنه دائمًا موجة جهد العاكس أحادي الوجه أو ثلاثي الأوجه ليس على شكل موجة جيبية نقية. وحيث إن خرج العاكس يتصل بأحمال مطلوب تشغيلها بمصدر جهد جيبى نقي. يمكن تحقيق هذا عن طريق الأسلوب المطلوب لفصل وتوسيع المفاتيح الإلكترونية الموجودة بدائرة العاكس مثل استخدام الأسلوب الذى تم شرحه وهو SPWM تعديل جيبى بعرض النبضة وهذا الأسلوب أو هذه الطرق التي تم ذكرها بطرق التحكم فى جهد خرج العاكس يؤدي استخدام مثل تلك الطرق إلى تقليل التواقيties الموجودة بجهد الخرج وبالتالي تعمل على تحسين شكل موجة الخرج. ويمكن إزالة التواقيties ذات الترددات الصغيرة بالنسبة لتردد موجة جهد الخرج ولكن يبقى وجود بعض

التوافقيات ذات الترددات العالية وغير المؤثرة على شكل موجة تيار الخرج وبالتالي يكون قد حدث تحسن لموجة جهد العاكس وأصبح قريب من شكل الموجة الجيبية.

كما يتم وضع مرشح بخرج دائرة العاكس وتصميمه سوف يكون سهل ويؤدي استخدام هذا المرشح إلى إزالة معظم التوافقيات الموجودة بجهد خرج العاكس وبالتالي يمكن الحصول على موجة جهد خرج شبه جيبية وهذا المطلوب تحقيقه.

٤- ١٠ أسئلة وتمارين:

- ٤- ١ ما هي وظيفة العاكس؟
- ٤- ٢ اذكر بعض التطبيقات المهمة للعواكس؟
- ٤- ٣ ما هي الأنواع المختلفة للعواكس؟
- ٤- ٤ ما هو مبدأ عمل العاكس؟
- ٤- ٥ ما هي الفروق بين العواكس نصف القنطرية وكاملة القنطرة؟
- ٤- ٦ ما هي الطرق المختلفة للتحكم في جهد خرج العاكس؟
- ٤- ٧ ما هي الطرق الداخلية المختلفة للتحكم في جهد خرج العاكس؟
- ٤- ٨ ما هو الهدف من استخدام طريقة التعديل المضاعف لعرض النبضة؟
- ٤- ٩ ما هو الهدف من استخدام طريقة تعديل عرض النبضة الجيبية؟
- ٤- ١٠ ما هي عيوب طريقة التحكم في جهد خرج العاكس باستخدام طريقة تعديل عرض النبضة؟
كيف يمكن التغلب على هذه العيوب؟
- ٤- ١١ يتصل عاكس نصف قنطري أحادى الطور بمصدر جهد مستمر قيمته $220V$ وحمل مادي قيمته 20Ω . أوجد :

 - أ- القيمة الفعالة لجهد خرج العاكس ' V_o '
 - ب- القيمة الفعالة لجهد خرج العاكس والمناظر للمركبة الأولى ' V_1 '
 - ج- قيمة القدرة المغذاة للحمل.

- ٤- ١٢ أعد حل السؤال السابق (سؤال ٤ - ١٢) عندما يكون العاكس قنطرياً كاملاً.
- ٤- ١٣ اذكر أنواع التوصيل المستخدمة لمفاتيح العواكس القنطرية ثلاثة الأوجه.

٤ - ١٤ يتصل دخل عاكس قنطري ثلاثي الأوجه بمصدر جهد مستمر قيمة $V = 400$ ويتصل خرج هذا العاكس بحمل مادي متصل على شكل نجمة Δ قيمة المقاومة بكل وجه $\Omega = 20$. لنوع التوصيل 120° أوجد :

أ- القيمة الفعالة لتيار الخرج لكل وجه $I_{oph(rms)}$.

ب- القيمة الفعالة لتيار المفتاح الإلكتروني $I_{switch(rms)}$.

ج- القدرة المستهلكة للحمل P_o .

٤ - ١٥ يتصل دخل عاكس قنطري ثلاثي الأوجه بمصدر جهد مستمر قيمة $V = 400$ ويتصل خرج هذا العاكس بحمل مادي متصل على شكل دلتا Δ قيمة المقاومة بكل وجه $\Omega = 20$ ارسم تيار الخرج الثلاثة والتيارات المارة بالمفاتيح الستة في حالة نوع التوصيل 120° .

٤ - ١٦ يتصل خرج عاكس قنطري ثلاثي الأوجه بحمل مادي قيمة 20Ω لكل وجه وعلى شكل نجمة Δ . ويتصل دخل العاكس بمصدر جهد مستمر قيمة $220V$ ويعمل العاكس بنوع التوصيل 180° . ارسم موجات كل من تيارات الخرج وتيارات المفاتيح الستة.

٤ - ١٧ يتصل خرج عاكس قنطري ثلاثي الأوجه بحمل مادي قيمة 20Ω لكل وجه وعلى شكل دلتا Δ . ويتصل دخل العاكس بمصدر جهد مستمر قيمة $220V$ ويعمل العاكس بنوع التوصيل 180° . ارسم موجات جهود الخرج الثلاثة.

٤ - ١٨ ما هي أهم استخدامات مصادر عدم انقطاع التيار (UPSs).

٤ - ١٩ ارسم مخطط صندوقي يوضح المكونات الرئيسية لمصدر عدم انقطاع التيار مع شرح وظيفة كل مكون.

٤ - ٢٠ وضح كيفية الحصول على موجة جهد خرج شبه جيبية من موجة خرج جهد العاكس.

الكترونات القوى

تطبيقات هامة في مجال القوى الكهربائية

الجدارة: الإللام الشامل ببعض التطبيقات في مجال القوى الكهربائية.

الأهداف: عندما يكمل المتدرب هذه الوحدة يكون قد تمكن من تحقيق الأهداف والمهارات التالية:

- نظام نقل القدرة للجهد الفائق بخطوط التيار المستمر.
- مزايا وعيوب نقل القدرة بخطوط التيار المستمر.
- أنواع الموحدات المستخدمة عند نقل القدرة بخطوط التيار المستمر.
- عمل المحول (converter) كموحد أو كعاكس عند نقل القدرة بخطوط التيار المستمر.
- الربط بين نظم جهد متباينة ومختلفة التردد وغير متزامنة.

الوقت المتوقع للتدريب: ٦ ساعات

الوسائل المساعدة:

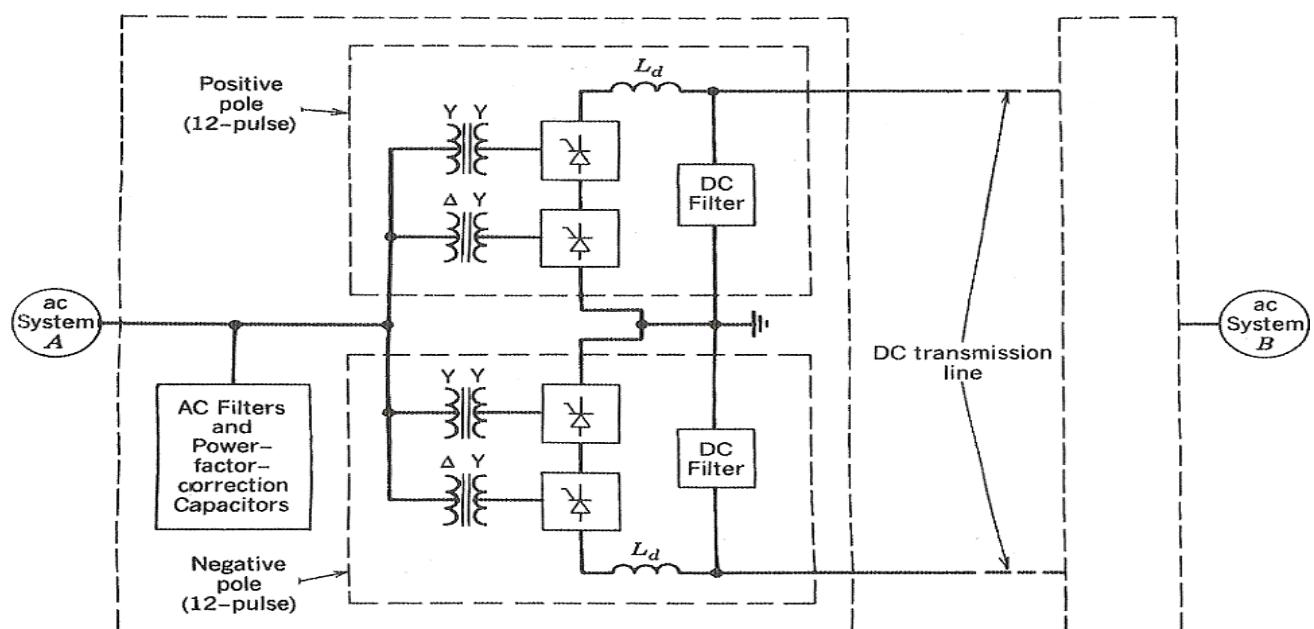
- السبورة
- عرض باستخدام برنامج Power Point

متطلبات الجدارة: دراسة الحقيبة التدريبية لمقرر دوائر كهربائية - ٢ .

٥ - ١ مقدمة

تولد المحطات الكهربائية القدرة بجهود وتيارات متعددة (متناوبة). يتم نقل هذه القدرة لـ مراكز الأحمال باستخدام خطوط نقل ثلاثة الأوجه. ونقل الطاقة بالجهد الفائق المستمر له بعض المزايا الأخرى مثل تحسين الاستقرار العابر والاضمحلال الديناميكي لاهتزازات النظام الكهربائي. يمكن من خلال نظام نقل القدرة بالتيار المستمر الربط ما بين نظامين متناوبين يعملان عند ترددات مختلفة وغير متزامنين. يبين شكل (٥ - ١) شكل خط أحادي مطابق لنظام نقل القدرة بالجهد الفائق المستمر بين نظامين متناوبين. يشتمل كل نظام متناوب على محطة التوليد والأحمال الخاصة به ويمكن أن تسرى القدرة عبر خطوط النقل في اتجاهين متعاكسين إذا فرض أن القدرة تسرى من النظام A للنظام B علما بأن جهد النظام A يقع في المدى ما بين ٦٩kV - ٢٣٠kV ويتم رفع هذا الجهد من خلال محولات الرفع لمستويات جهود النقل. ثم يتم عمل توحيد لهذه الجهود باستخدام موحدات متصلة بالنظام A. تنقل هذه الجهود المستمرة خلال خطوط نقل فائقة الجهد. وعند نهاية هذه الخطوط يتم تحويل هذه الجهود المستمرة فائقة الجهد إلى جهود متناوبة باستخدام عواكس متصلة بالنظام B. ثم يتم تخفيض هذه الجهود المتزددة باستخدام محولات الخفيف المتصلة بالنظام B . ثم تنقل هذه الجهود عبر خطوط نقل وتوزيع التيار المتردد لما هو مطلوب للنظام B.

ونلاحظ من الشكل (٥ - ١) بأن كل موحد يتكون من قطب موجب وقطب سالب. وكل قطب يتكون من عدد ٢ موحد قنطرى سداسى النسبة ويتصلان هذان الموحدان من خلال محولان على شكل Δ -Y- Δ -Y، حتى يمكن الحصول على موحد خرجه ١٢ نصفة في زمن دورى واحد. وعادة يكون من الضروري استخدام مرشح لإزالة التوافقيات وتحسين معامل القدرة الكهربائية عند أطراف النظام المتعدد أو عند النظام المتردد B حيث يتم تحسين معامل القدرة باستخدام مجموعة مكثفات والذي يكون عادة متأخر نتيجة لوجود الأحمال الحية بالنظام. وأيضا يتم استخدام مرشحات عند خرج دوائر الموحدات (دخل خطوط الجهد الفائق المستمر) للحصول على جهد مستمر ناعم خالى من التوافقيات وأيضا يتم استخدام ملفات حثية قيمتها L_d يتم توصيلها بمحارج الموحدات للحصول على تيار مستمر ناعم أى خالى من التوافقيات ومما سبق يتضح وجود دوائر موحدات ودوائر عواكس متصل بخطوط الجهد الفائق المستمر والتي سوف يتم دراستها بالأجزاء التالية .



الشكل (٥ - ١) نظام لنقل القدرة للجهود الفائقة عن طريق خطوط التيار المستمر.

٥ - ٢ موحدات الاثنى عشرة نبضة

يظهر الموحد القنطرى سادسي النبضة ثلاثي الأوجه تحسن واضح في جودة جهد الخرج الموحد نسبة لجهد خرج الموحد أحادى الوجه. تكون توافقيات جهد الخرج صغيرة عند ترددات مضاعفة ستة مرات لتردد مصدر الجهد المتردد. يمكن تقليل هذه التوافقيات أكثر باستخدام عدد 2 موحد قنطرى سادسي النبضة كما هو مبين بالشكل (٥ - ٢) ويسمى هذا الشكل بموحد اثنى عشرة نبضة. تتغذى إحدى الموحدات القنطرية من محول متصل على شكل $Y-Y$ ويتغذى الموحد القنطرى الآخر من خلال محول على شكل $\Delta-Y$ أو $Y-\Delta$. يكون الغرض من استخدام المحول $\Delta-Y$ هو الحصول على موجات جهد مصدر مزاحة بزاوية قيمتها 30° عن جهود المصدر الذي يغذي الموحد المتصل بالمحول $Y-Y$. وبالتالي يكون كل موحد قنطرى من الاثنين يتم تغذيته بمصدر جهد ممزح عن جهد الموحد الآخر بزاوية قيمتها 30° . وأيضا تكون موجات كل موحد ممزححة عن الأخرى بزاوية قيمتها 30° ويكون جهد الخرج الكلى للموحدات هو مجموع جهود خرج الموحدان القنطريان وبالنسبة لزاوية إشعال الموحدان يكون كل منها مثل الآخر ولكن بزاوية تأخير 30° كل منها عن الأخرى.

القيمة المتوسطة لجهد خرج الموحد ذو الاثنتي عشرة نبضة هي:

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{6}{\pi} V_{m(L-L)} \cos \alpha \quad (1 - 5)$$

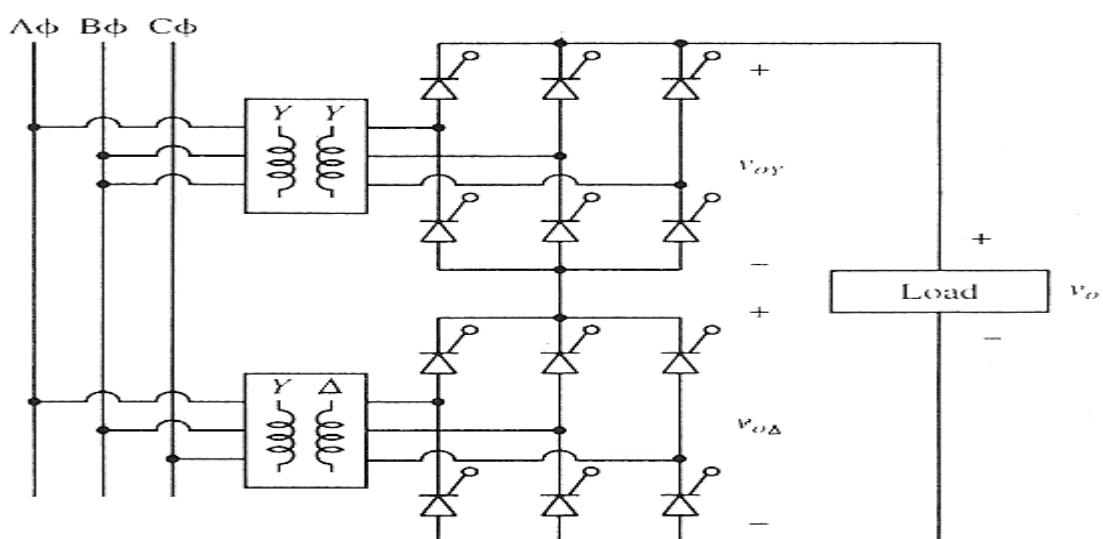
ولمراهنة تذبذب مصدر الجهد فإن القيمة القصوى لجهد الموحد ذات الاشتتى عشرة نبضة تحدث

عند زاوية إشعال 15° وهي:

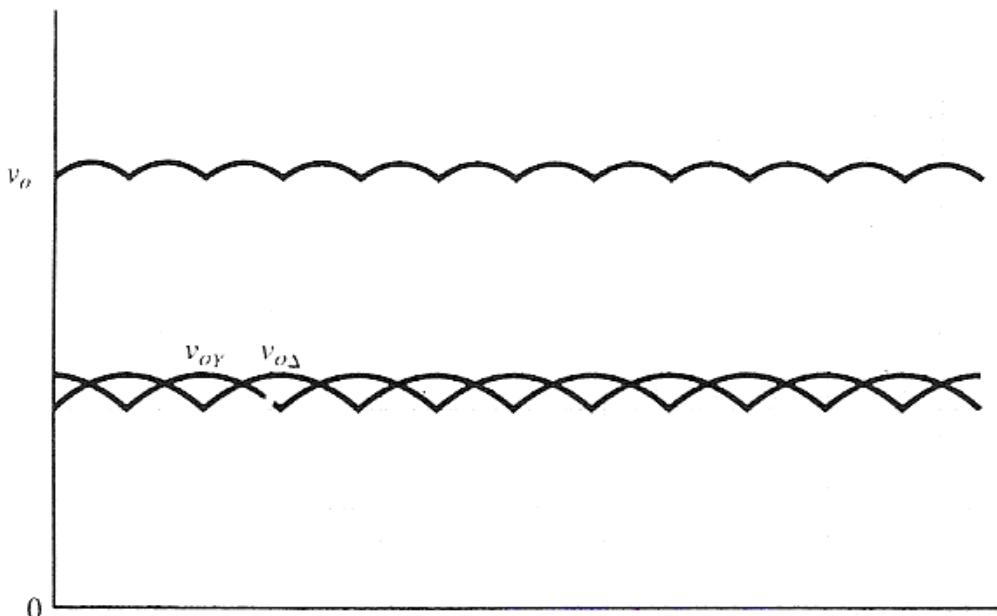
$$V_{om} = 2V_{m(L-L)} \cos 15^\circ = 1.932 V_{m(L-L)} \quad (2 - 5)$$

حيث $V_{m(L-L)}$ تمثل القيمة العظمى لجهد الخط.

يبين الشكل (٥ - ٣) جهد خرج الموحد ذات الاشتتى عشرة نبضة عند زاوية إشعال قيمتها 0° . مما سبق نستنتج للشكل (٥ - ٢) بأن الإنقال بين مجموعة التيرستورات الموجودة بالموحد القنطرى سداسى النبضة والمتصل بالمحول $Y-Y$ وبين مجموعة التيرستورات الموجودة بالموحد القنطرى سداسى النبضة والمتصل $\Delta-Y$ يحدث كل 30° . وبالتالي عدد الإنقالات الكلية خلال زمن دورة كامل لمصدر الجهد المتردد تبلغ 12. وتكون ترددات التوافقيات الموجودة بجهد الخرج الكلى 12 مرة أو مضاعفات العدد 12 بالنسبة لمصدر المتردد. وتكون تكالفة المرشح المطلوبة لإزالة هذه التوافقيات أقل من تكالفة المرشح المطلوب لإزاله التوافقيات الموجودة بجهد خرج الموحد القنطرى سداسى النبضة.



الشكل (٥ - ٢) موحد إشتتا عشرة نبضة ثلاثي الأوجه.



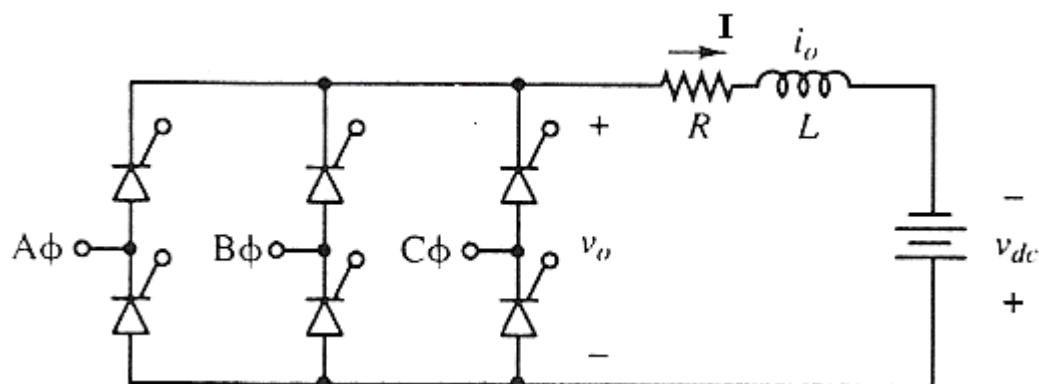
الشكل (٥ - ٣) جهد خرج الموحد ذو إثنين عشرة نبضة ثلاثي الأوجه عند زاوية إشعال $\alpha = 0^\circ$.

- ٤ عمل الموحد ثلاثي الأوجه كعاكس:

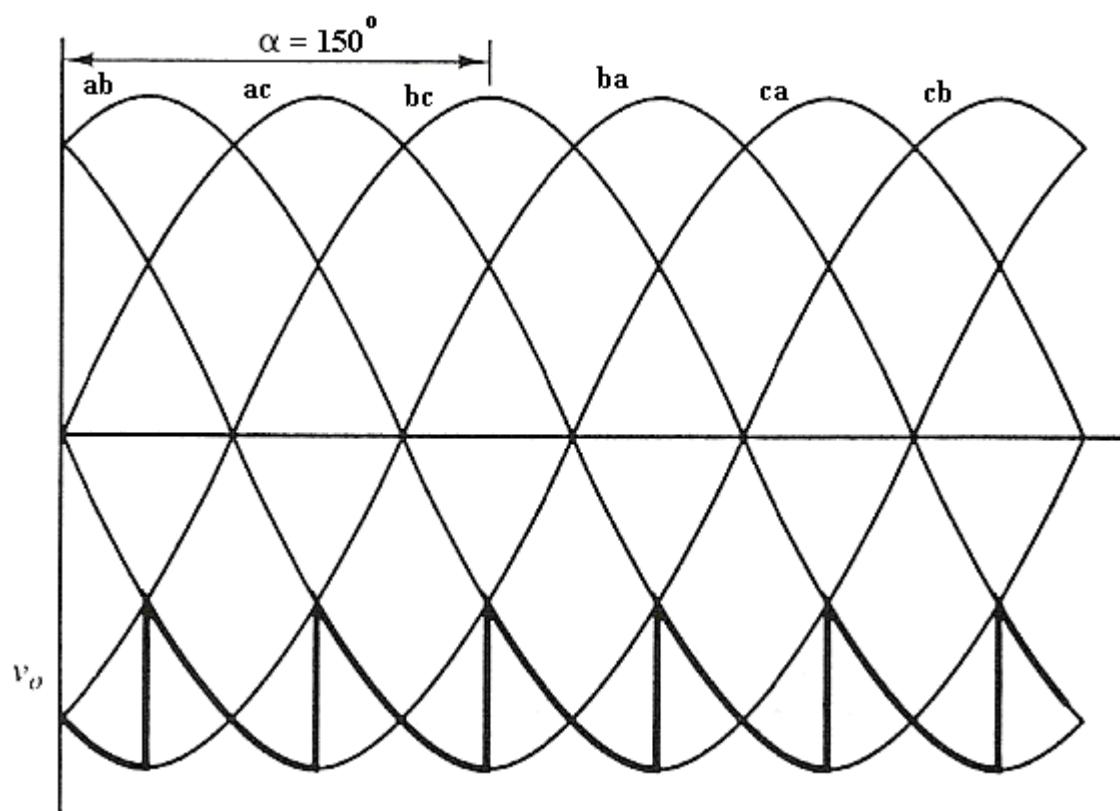
تركزت الدراسة السابقة على أساس أن الدوائر تعمل كموحدات وهذا يعني سريان القدرة يكون من جهة مصدر الجهد المتردد لجهة خرج الجهد المستمر للموحد. ومن الممكن أيضاً للموحد القنطرى ثلاثي الأوجه أن يعمل كعاكس بحيث يجعل اتجاه سريان القدرة من جهة الجهد المستمر لجهة مصدر الجهد المتردد. والدائرة التي تتمكن الموحد أن يعمل كعاكس مبينة بالشكل (٥ - ٤) ويتم في هذه الحالة تغذية القدرة من خلال الجهد المستمر ويتم نقل القدرة من مصدر الجهد المستمر لجهة مصدر الجهد المتردد عبر الموحد والذي يمتص القدرة من الجهد المستمر ويمرره بدوره لجهة الجهد المتردد ويكون اتجاه سريان التيار المستمر كما هو موضح بالشكل (٥ - ٤). ولابد أن يكون جهد خرج الموحد القنطرى في هذه الحالة سالبة القيمة ولكن يعمل الموحد كعاكس فلا بد أن تكون قيم زوايا الإشعال أكبر من 90° وفي هذه الحالة سوف تتحقق القيم السالبة لجهد خرج الموحد (القيمة المتوسطة لجهد خرج الموحد) وبالتالي يمكن إيجاز عمل القنطرة كموحد أو كعاكس حسب قيم زوايا الإشعال بالإضافة إلى قطبية الجهد المستمر. وتكون القيمة المتوسطة لجهد الخرج $V_{o(\text{avg})}$ أكبر من الصفر في حالة إشعال الموحد بزوايا إشعال تقع في المدى من 0° إلى 90° ($0^\circ < \alpha < 90^\circ$) وتعمل الدائرة كموحد وتكون القيمة المتوسطة لجهد الخرج $V_{o(\text{avg})}$ سالبة في حالة إشعال الموحد بزوايا إشعال تقع في المدى من 90° حتى 180° ($90^\circ < \alpha < 180^\circ$) وتعمل القنطرة في هذه الحاله كعاكس. يبين الشكل (٥ -

(٥) موجه جهد الخرج الموحد المبين بالشكل (٥ - ٤) عند زاوية إشعال 150° ويكون تيار الحمل متصل. يمكن كتابة معادلة القيمة المتوسطة لجهد خرج $V_{o(\text{avg})}$ الموحد القنطرى سداسي النبضة كالتالي :

$$V_{o(\text{avg})} = \frac{3}{\pi} V_{m(L-L)} \cos \alpha \quad (٣ - ٥)$$



الشكل (٥ - ٤) موحد قنطرى سداسي النبضة ثلاثي الأوجه يعمل كعاكس.



الشكل (٥ - ٥) جهد خرج الموحد القنطرى سداسي النبضة عند زاوية إشعال $\alpha=150^\circ$.

مثال (٥ - ١) :

يتغذى الموحد القنطرى سدايسى النسبة والمبين بالشكل (٤ - ٥) من مصدر جهد متزاوب قيمته جهد الخط الفعال له $4160V$. إذا علمت بأن قيمة زاوية الإشعال 120° وقيمة الجهد المستمر $3000V$ والقيمة المادية للحمل $R=2\Omega$ وبافتراض أن القيمة الحثية للملف كبيرة جدا بالنسبة للمقاومة المادية ($\omega L \gg R$) بحيث يجعل التيار المستمر له قيمة ثابتة. احسب قيمة القدرة المنقوله من المصدر المستمر لجهة مصدر الجهد المتردد.

الحل:

$$V_{m(L-L)} = \sqrt{2}V_{L-L} = 4160\sqrt{2} = 5883.13V$$

القيمة المتوسطة لجهد خرج الموحد القنطرى :

$$\begin{aligned} V_{o(\text{avg})} &= \frac{3}{\pi} V_{m(L-L)} \cos \alpha \\ &= \frac{3}{\pi} 5883.13 \cos 120^\circ \\ &= -2809 V \end{aligned}$$

القيمة المتوسطة لتيار الخرج :

$$\begin{aligned} I_{o(\text{avg})} &= \frac{V_{0(\text{avg})} + V_{dc}}{R} \\ &= \frac{-2809 + 3000}{2} = 95.5A \end{aligned}$$

يعمل الموحد فى حالتنا هذه كعاكس لأن زاوية الإشعال قيمتها 120° وبالتالي تكون القدرة الممتصة من الموحد القنطرى والمنتقلة راجعة إلى مصدر الجهد المتردد تحسب الآتى :

$$\begin{aligned} P_{ac} &= -I_{o(\text{avg})} V_{o(\text{avg})} \\ &= -(95.5)(-2809) \\ &= 268.3KW \end{aligned}$$

القدرة المفقودة بالمقاومة المادية :

$$P_R = I^2 o(\text{rms}) R = I^2 o(\text{avg}) R = (95.5)^2 2 = 18.2KW$$

القدرة المفده من الجهد المستمر

$$P_{dc} = I_{o(\text{avg})} V_{dc} = (95.5)(3000) = 286.5KW$$

$$P_{dc} = P_{ac} + P_R \quad \text{نلاحظ أن}$$

٤- نقل القدرة بالتيار المستمر DC power transmission

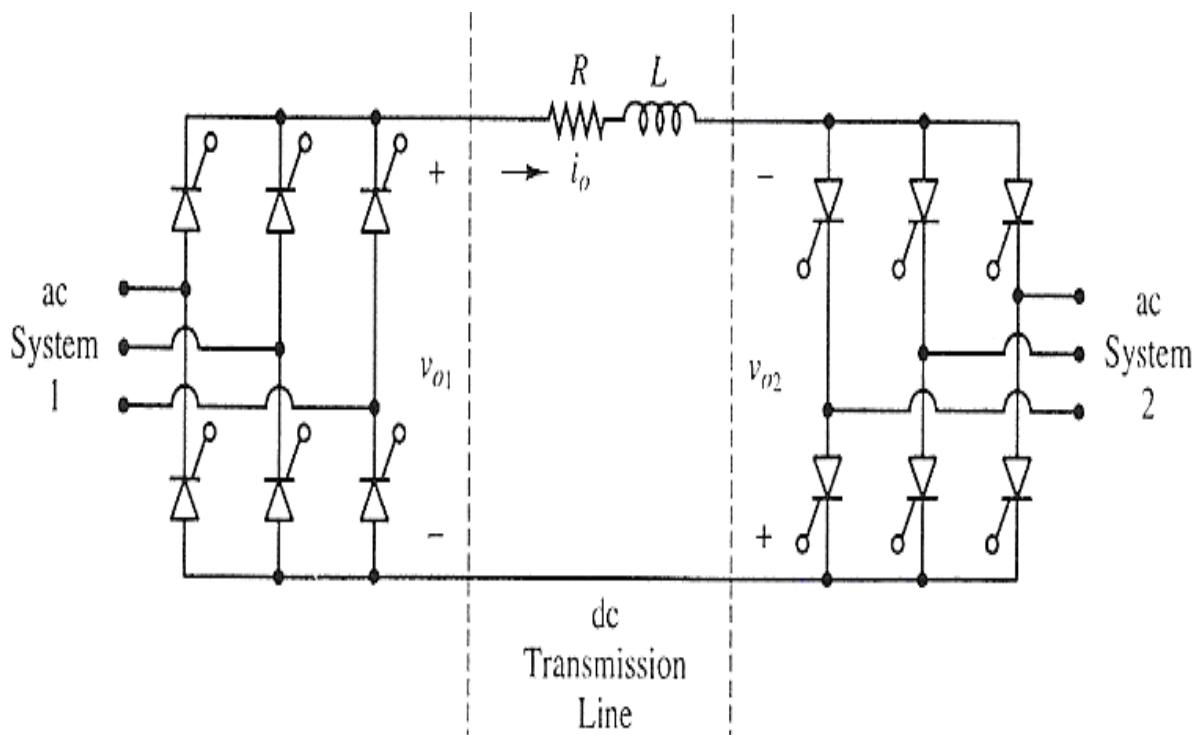
يمثل الموحد المحكم ذو الاثني عشرة نبضة والمبين بشكل (٥-٢) العنصر الرئيس لنقل القدرة بالتيار المستمر. تستخدم خطوط نقل التيار المستمر بصفة رئيسية لنقل القدرة الكهربائية عبر مسافات طويلة مثل خطوط نقل التيار المستمر المستخدمة لربط الكهرباء مابين انجلترا وفرنسا خلال القناة البحرية والتي تربط بين البلدين . تستخدم خطوط نقل التيار المستمر الحديثة الشيرستورات بدوائر الموجات سابقاً كانت تستخدم هذه الخطوط موحدات القوس الزئبقي .

تميز خطوط نقل القدرة بالتيار المستمر بالمزايا التالية بمقارنتها بخطوط نقل القدرة بالتيار المتردد:

- خطوط نقل التيار المستمر لها قيمة معاملة حثية صفرية بينما تكون قيمة المعاملة الحثية كبيرة في حالة خطوط نقل التيار المتردد وبالتالي تكون قيمة فرق الجهد أقل في حالة خطوط نقل التيار المستمر.
- تكون قيمة المعاملة السعوية للمكثفات الموجودة بين الموصلات لها قيمة لانهائيّة (دائرة مفتوحة) في حالة خطوط نقل القدرة بالتيار المستمر وبالتالي نتيجة لعدم مرور تيارات بهذه المكثفات تكون قيمة فقد الموجدة في حالة خطوط نقل القدرة بالتيار المستمر أقل من القدرة المفقودة في حالة نقل القدرة بالتيار المتردد.
- عدد الموصلات المطلوبة في حالة نقل القدرة بالتيار المستمر أقل من نظيره في حالة نقل القدرة بالتيار المتردد وبالتالي تكلفة الموصلات أقل في حالة خطوط نقل التيار المستمر.
- يتم التحكم في القدرة المنقوله بالتحكم في زاوية الإشعال في حالة استخدام النقل بالتيار المستمر لوجود الموحدات القنطرية بينما لا يتم التحكم في القدرة المنقوله في حالة النقل بالتيار المتردد على نظام التوليد والأحمال.
- يمكن أن تتغير القدرة خلال الاضطرابات على إحدى نظم التيار المتردد ناتجاً زيادة في استقرار النظام.
- يتم توصيل نظامين تياريين متزددين من غير حاجة أن يكونا متزامنين في حالة نقل القدرة بالتيار المتردد أكثر من هذا نظامي التيار المتردد ليس في حاجة أن يعمل عند نفس التردد فالنظام الذي يعمل عند تردد 50HZ بنظام آخر يعمل عند تردد 60HZ خلال الربط بخطوط التيار المستمر.

أما عيوب نقل القدرة بالتيار المستمر يمكن إيجازه في تكلفة الموحدات والمرشحات المستخدمة ونظام التحكم المطلوب بالنهاية الطرفية لكل خط واللازم لربط نظام التيار المتردد.

يبين الشكل (٥ - ٦) نظام بسيط لنقل القدرة بالتيار المستمر باستخدام قنطرة التوحيد المحكومة ثلاثية الأوجه والموجودة بنهايتي خط القدرة المستمر. حيث يكون لكل نظام تيار متناوب مصادر التوليد الخاصة به ويكون الغرض من خط قدرة التيار المستمر هو تمكين القدرة بأن تنتقل بالتبادل بين نظم التيار المتردد تبعاً للاتجاه المطلوب لسريان القدرة. يكون اتجاه التيرستورات بحيث يجعل التيار i_0 موجب كما هو مبين بالخط للنظام (الشكل (٥ - ٦)) حيث تعمل إحدى القناطر كموحد وتكون اتجاه القدرة من جهة مصدر التيار المتردد لجهة التيار المستمر وتعمل القنطرة الثانية كعاكس بحيث يكون اتجاه نقل القدرة من جهة التيار المستمر لجهة التيار المتردد ويمكن لأي من القنطرتين أن تعمل كموحد أو كعاكس ويعتمد هذا على قيمة زاوية إشعال كل موحد وبضبط زاوية الإشعال لكل قنطرة يتم التحكم في سريان القدرة بين نظامي التيار المتردد خلال الربط بخط التيار المستمر.



الشكل (٥ - ٦) نظام أساسى لنقل القدرة بخطوط التيار المستمر.

تكون القيمة الحثية لخط التيار المستمر هي القيمة الحثية لخط التيار المستمر مضافة إليها مجموعة خارجية من الملفات الحثية المتصلة مع بعضها على التوالي بغرض إزالة التوافقيات الموجودة بخطوط التيار المستمر. وتكون القيمة المادية للمقاومة R هي قيمة مقاومة الملفات الحثية لخط التيار المستمر وبالتالي يتم التحليل الرياضي لخط التيار المستمر باعتبار أن تيار الخط المستمر له قيمة ثابتة أى

أنه حالٍ من التوافقيات وأن الجهد المتوسط عند أطراف القناطر هما V_{o1}, V_{o2} و تكون قيم هذه الجهد موجبة إذا ما وقعت قيمة زاوية الإشعال في المدى ما بين 0 إلى 90° وتكون سالبة إذا ما وقعت هذه الزاوية في المدى ما بين 90° إلى 180° . وبالطبع تكون القنطرة التي تقل القدرة لجهة القنطرة الأخرى هي القنطرة التي لها قيمة جهد موجب وتكون القنطرة التي تمتلك هذه القدرة هو القنطرة التي لها قيمة جهد سالبة.

بافتراض أن القنطرة رقم 1 (قنطرة 1) تعمل كقنطرة والقنطرة رقم 2 (موحد 2) تعمل كعاكس (الشكل ٥-٦) فتكون الدائرة المكافئة لحسابات قدرة النظام المبين بالشكل (٥-٦) هي الدائرة المبينة بالشكل (٥-٧) وبالتالي يمكن حساب تيار خط القدرة المستمر تبعاً للمعادلة:

$$I_o = \frac{V_{o1} + V_{o2}}{R} \quad (4-5)$$

حيث القيمة المتوسطة لجهد خرج كل قنطرة يمكن أن يتم حسابه تبعاً للمعادلات التالية:

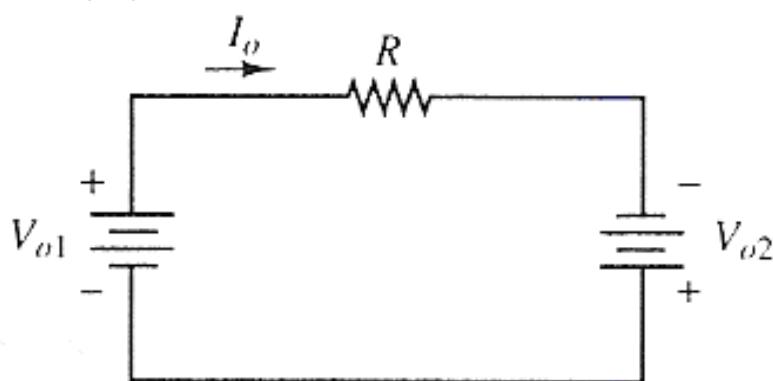
$$V_{o1} = \frac{3}{\pi} V_{m1(L-L)} \cos \alpha \quad (5-5)$$

$$V_{o2} = \frac{3}{\pi} V_{m2(L-L)} \cos \alpha \quad (6-5)$$

حيث يمكن حساب القيمة المتوسطة لخرج كل قنطرة تبعاً للمعادلات الآتية:

$$P_1 = V_{o1} I_o \quad (7-5)$$

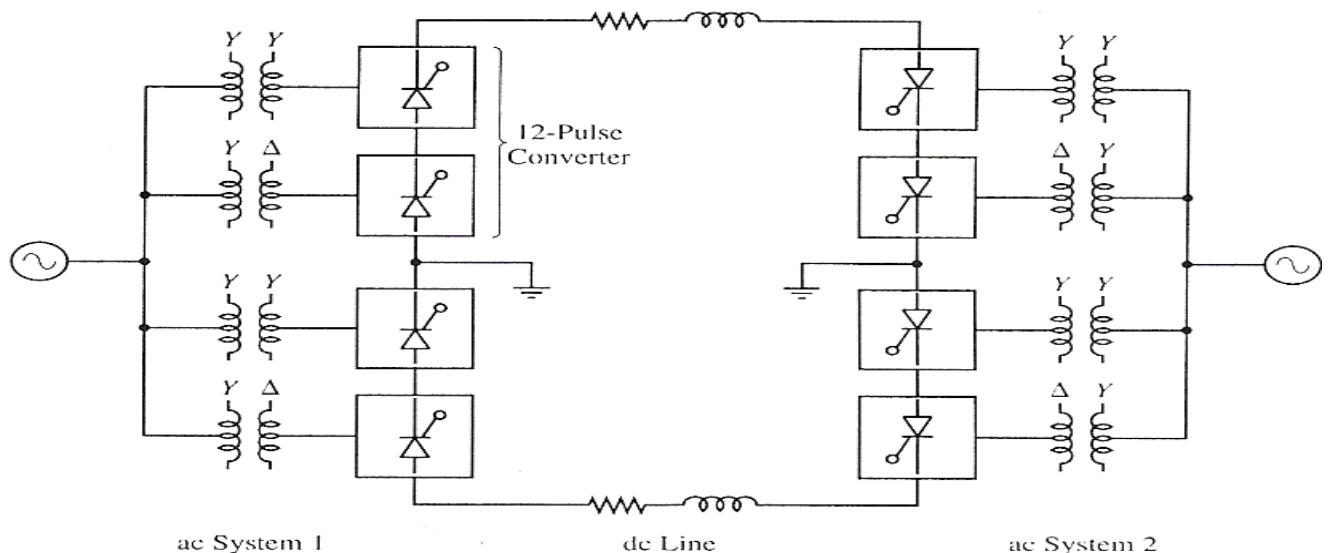
$$P_2 = V_{o2} I_o \quad (8-5)$$



الشكل (٥-٧) الدائرة المكافئة للنظام الأساسي لنقل القدرة بخطوط التيار المستمر.

يبين الشكل (٥-٨) شكل من الأشكال الشائعة لخط نقل التيار المستمر والمستخدمة قناطر إثنى عشرة نبضة عند كل نهاية طرفية لخط نقل التيار المستمر وباستخدام هذا النظام تضمن حل التوافقيات وتقل متطلبات المرشحات المطلوبة. وباستخدام عدد زوج من قناطر إثنى عشرة نبضة عند كل نهاية طرفية لخط نقل التيار المستمر كما هو مبين بالشكل (٥-٨) يمكننا العمل بنظام القطبية

الثائي (bipolar) حيث يكون جهد إحدى خطوط التيار المستمر V_{dc} + والخط الآخر يكون جهده $-V_{dc}$. وفي حالات الطوارئ يمكن تشغيل خط واحد بدلاً من استخدام الخطين حيث يكون رجوع التيار المستمر عبر المسار الأرضي الموجود مع النظام.



الشكل (٥ - ٨) نظام نقل القدرة بالتيار المستمر باستخدام موحدات الاثني عشرة نبضة.

مثال (٥ - ٢):

قيمة جهد الخط المتردد الفعال 230 kV عند كل موحد قنطري والمبين بالشكل (٥ - ٦) لنظام نقل القدرة الرئيس وقيمة المقاومة الكلية لخط التيار المستمر 10Ω وبافتراض أن القيمة الحثية لخط التيار المستمر كبيرة جداً بحيث تجعل التيار المار بخط التيار المستمر خالٍ من التوافقيات. إذا علمت بأن الهدف هو نقل قدرة قيمتها 100 MW لنظام التيار المتردد رقم ٢ من نظام التيار المتردد رقم ١ عبر خط قدرة التيار المستمر. المطلوب:

أ- حساب قيم زاوية الإشعال للموحد والعاكس بفرض أن $V_{02} = 200 \text{ kV}$.

ب- تعين قيمة التيار المستمر I_0 .

ج- حساب القدرة المفقودة بخط قدرة التيار المستمر P_{loss} .

الحل:

أ- يمكن تصميم النظام المقترن بالقدرة المطلوب نقلها لنظام التيار المتردد رقم ٢ بالاستعانة بالمعادلة (٥ - ٤) حتى المعادلة (٥ - ٨) كالتالي:

$$V_{m(L-L)} = \sqrt{2} V_{rms(L-L)} = 230\sqrt{2} = 325.27 \text{ kV}$$

$$P_2 = I_o V_{o2} = -100 \text{ MW}$$

حيث تعمل القنطرة 2 كعักس والقنطرة 1 كموحد.

القيمة العظمى للجهد المستمر يتم حسابها عند قيم زاوية إشعال $\alpha = 0$ للمعادلة (٥-٥) أو المعادلة

(٦-٦) كالتالي:

$$V_{o\max} = \frac{3}{\pi} V_{m(L-L)} = \frac{3}{\pi} 325.27 = 310.6 \text{ KV}$$

وبالتالي تكون قيمة الجهد المستمر للموحدات أقل من قيمة $V_{o\max}$ (310.6 kV) وبالنسبة عند التصميم يمكنأخذ قيمة اعتبارية للجهد المستمر للقنطرة 2 ولتكن $V_{o2} = -200 \text{ kV}$ والإشارة السالبة تعني بأن هذا القنطرة يعمل كعักس وتمتص القدرة الآتية من القنطرة 1. وبالتالي يمكن حساب زاوية إشعال القنطرة 2 كالتالي:

$$V_{o2} = \frac{3}{\pi} V_{m(L-L)} \cos \alpha_2 = -200 \text{ KV}$$

$$\therefore -200 \text{ KV} = V_{o\max} \cos \alpha_2$$

$$-200 = 310.6 \cos \alpha_2$$

$$\therefore \alpha_2 = \cos^{-1}\left(-\frac{200}{310.6}\right) = 130^\circ$$

قيمة تيار خط القدرة المستمر I_o يمكن حسابه كالتالي:

$$P_2 = V_{o2} I_o$$

$$\therefore I_o = \frac{P_2}{V_{o2}} = \frac{100 \text{ MW}}{200 \text{ KV}} = 500 \text{ A}$$

يمكن حساب زاوية إشعال الموحد كالتالي:

$$V_{o1} = \frac{3}{\pi} V_{m(L-L)} \cos \alpha_1 = V_{o\max} \cos \alpha_1$$

$$\therefore \alpha_1 = \cos^{-1}\left(\frac{V_{o1}}{V_{o\max}}\right)$$

$$\therefore V_{o\max} = 310.6 \text{ KV} \quad , \quad V_{o1} = -V_{o2} + I_o R = 200 \text{ KV} + 500(10) \text{ V} = 205 \text{ KV}$$

$$\therefore \alpha_1 = \cos^{-1}\left(\frac{205}{310.6}\right) = 48.7^\circ$$

بـ- كما سبق بالفقرة (أ) فإن قيمة تيار خط القدرة المستمر I_o قيمته 500 A

جـ- يمكن حساب قيمة القدرة المفقودة بخط القدرة المستمر P_{loss} كالتالي:

$$P_{loss} = I_{rms}^2 R = I_o^2 R = 500^2 * 10 = 2.5 MW$$

$$\therefore P_1 = P_2 + P_{loss} = 200 + 2.5 = 202.5 MW$$

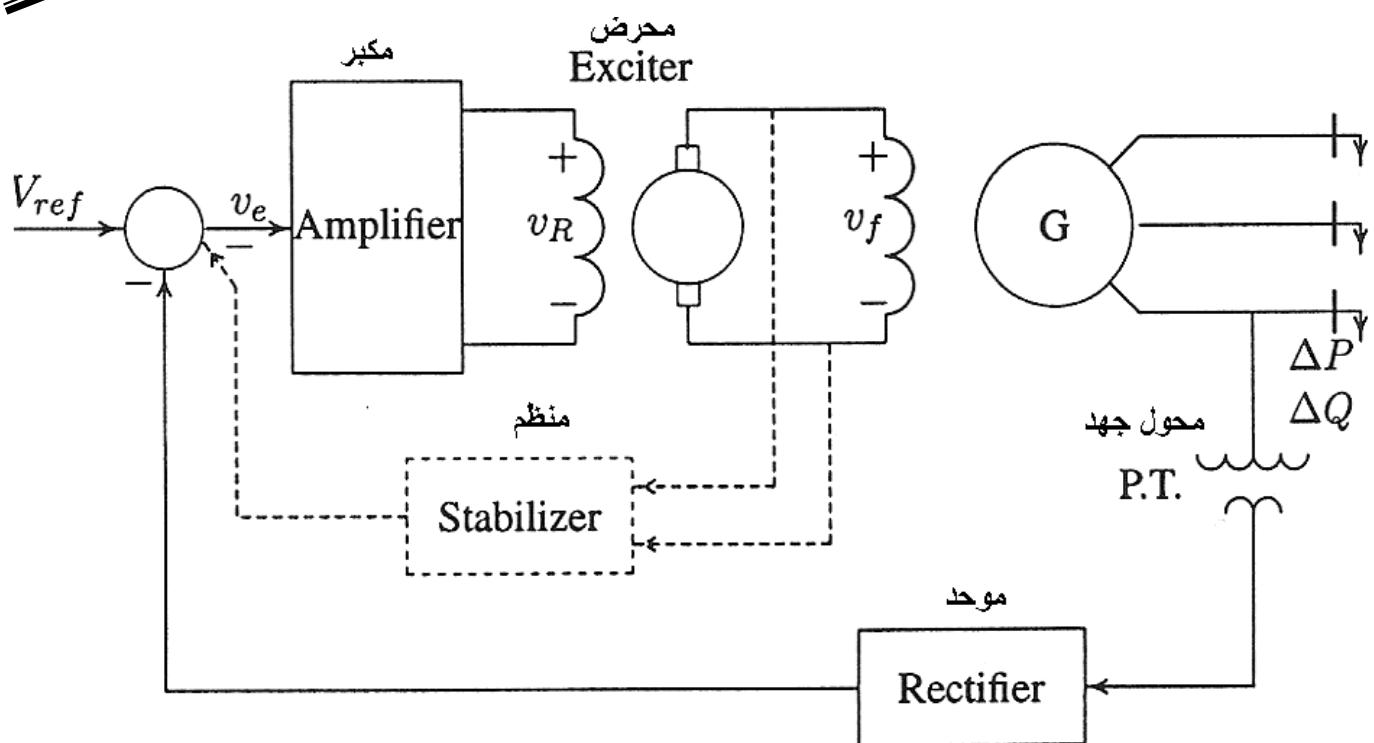
حيث إن P_1 تمثل القدرة الكلية عند القنطرة 1 والمنقلة للقنطرة 2.

٥ - تغذية مجال المولدات المتزامنة The field excitation of synchronous generator

يحافظ نظام تغذية المولد على قيمة الجهد الخارج من المولد ويتحكم في قيمة سريان القدرة اللافعالة. وللنظام القديمة لتغذية المولد ربما يتم التغذية من خلال حلقات التزحلق والفرش (brushes) باستخدام مولدات تيار مستمر مركبة على نفس عمود الدوران كما في حالة العضو الدوار للألة المتزامنة. تستخدم نظم التغذية الحديثة مولدات تيار متعدد مع موحدات دوارة المعروفة باسم التغذية بدون الفرش (brushless). تتأثر قيمة جهد المولدات المتزامنة بالتغيير الحادث لقيمة القدرة اللافعالة.

تمثل مصادر القدرة اللافعالة في المولدات والمكثفات والملفات. يتم التحكم للقدرات اللافعالة للمولدات عن طريق تغذية المجال بالإضافة لإمكانية استخدام المكثفات ذات الفصل والتوصيل ومنظمات خفض الجهد ومعدات تحكم القدرة اللافعالة الاستاتيكية. تكون الوسائل الأولية للتحكم في القدرة اللافعالة للمولدات للتحكم في تغذية المولد باستخدام منظم الجهد التلقائي (AVR). والغرض من استخدام هذا المنظم هو لابقاء قيمة الجهد الطري في للمولدات المتزامنة عند مستوى معين. يبين شكل (٥-٩) شكل توضيحي بسيط لمنظم الجهد التلقائي .

يصاحب أي زيادة للقدرة اللافعالة لحمل المولد انخفاض في قيمة الجهد الطرفية للمولد المتزامن. يتم استشعار قيمة الجهد من خلال محول جهد متصل بكل وجه من الأوجه الثلاثة. ويتم توحيد هذا الجهد ثم تتم مقارنة الجهد الموحد (الجهد المستمر) بإشارة مرجعية ذات الجهد المستمر. وتحكم إشارة الخطأ المكورة في المجال المغذى وتزيد من قيمة الجهد الطرفية وبالتالي تزداد قيمة تيار مجال المولد والذي ينتج وبالتالي زيادة في القوة الكهرومغناطيسية (emf) المولدة وبالتالي تزداد قدرة التوليد الفعالة لقيمة اتزان جديدة وترفع قيمة الجهد الطرفية لقيمة المطلوبة.



الشكل (٥ - ٩) شكل توضيحي بسيط لنظم الجهد التلقائي

٦ أسئلة وتمارين:

- ٥ هل يمكن ربط أو توصيل نظامين متوابين مختلفين في التردد وغير متزامنين؟ كيف؟
- ٥ ما هي مزايا نقل القدرة باستخدام الجهد الفائق بالتيار المستمر؟
- ٥ لماذا يتم عادة استخدام الموحدات الاشتري عشرة نبضة عند نقل القدرة للجهد الفائق بالتيار المستمر؟
- ٥ ما الغرض من استخدام محولين على هيئة Δ - Δ , Δ - Y , Y - Y ، والمتعلقة بالموحد الاشتري عشرة نبضة؟
- ٥ ارسم دائرة توضح النظام الأساسي لنقل القدرة بخطوط التيار المستمر والدائرة المكافئة لهذا النظام.
- ٥ كيف تعمل الموحدات كعواكس؟
- ٥ لماذا يتم استخدام نظام القطبية الثنائي (bipolar) عند نقل القدرة للجهد الفائق بالتيار المستمر؟
- ٥ كيف يمكن إزالة توافقيات الجهد والتيار عند أطراف خطوط نقل القدرة للجهد الفائق بالتيار المستمر؟
- ٥ يتغذى الموحد القنطرى سداوى النسبة والمبين بالشكل (٥ - ٤) من مصدر جهد متباوب قيمته جهد الخط الفعال له $4160V$. إذا علمت بأن قيمة زاوية الإشعال 150° وقيمة الجهد المستمر $3000V$ والقيمة المادية للحمل $R=1\Omega$ وبافتراض أن القيمة الحثية للملف كبيرة جداً بالنسبة

للمقاومة المادية $R \gg \omega L$ بحيث يجعل التيار المستمر له قيمة ثابتة. احسب قيمة القدرة المتنقلة من المصدر المستمر لجهة مصدر الجهد المتردد.

- ١٠ قيمة جهد الخط المتردد الفعال 220 kV عند كل موحد قنطرى والمبين بالشكل (٦) لنظام نقل القدرة الرئيس وقيمة المقاومة الكلية لخط التيار المستمر Ω_6 وبافتراض أن القيمة الحثية لخط التيار المستمر كبيرة جدا بحيث يجعل التيار المار بخط التيار المستمر حالياً من التواافقيات. إذا علمت بأن الهدف هو نقل قدرة قيمتها 120 MW لنظام التيار المتردد رقم ٢ من نظام التيار المتردد رقم ١ عبر خط قدرة التيار المستمر. المطلوب:
- أ- حساب قيم زاويتا الإشعاع للموحد والعاكس بفرض أن $V_{02} = 220 \text{ kV}$.
 - ب- تعين قيمة التيار المستمر I_0 .
 - ج- حساب القدرة المفقودة بخط قدرة التيار المستمر P_{loss} .

المراجع

- (1) Ashfaq Ahmed : “Power Electronics for Technology”, Prentice-Hall, 1999.
- (2) M. H. Rashid: “Power Electronics: Circuits, Devices, and Applications”, Second Edition, Prentice-Hall, 1993.
- (3) David A. Bradley: “Power Electronics”, Second Edition, Nelson Thornes, 1995.
- (4) Ned Mohan, Tore M. Undeland, and William P. Robbins: “Power Electronics: Converters, Applications, and Design”, Second Edition, John Wiley & Sons, 1995.

المحتويات

الوحدة الأولى: أشباه الموصلات المستخدمة في دوائر إلكترونيات القوى

٢	- ١ مقدمة
٢	- ٢ دايمود القدرة
٤	- ٣ التيرستور
٥	- ٣ - ١ أنواع التيرستور المختلفة
٦	- ٣ - ١ - ١ الموحد السليكوني المحكم
٩	- ٣ - ١ - ٢ التيرستور ذو بوابة إطفاء
١٠	- ٤ الترياك
١٢	- ٥ طرق إشعال التيرستور
١٢	- ٥ - ١ الإشعال بالحرارة و الضوء
١٣	- ٥ - ٢ الإشعال بالجهد العالي
١٣	- ٥ - ٣ الإشعال بمعدل الجهد المسلط
١٣	- ٥ - ٤ الإشعال بالبوابة
١٤	- ٦ حماية التيرستور
١٥	- ٧ ترانزستور القدرة
١٦	- ٧ - ١ ترانزستور ثانوي القطبية
١٧	- ٧ - ٢ ترانزستور تأثير المجال المعدني الأكسيدى شبه الموصل
١٩	- ٧ - ٣ ترانزستور الثنائي ذو البوابة المعزولة
٢١	- ٨ أسئلة

الوحدة الثانية: دوائر التوحيد

٢٤	- ١ مقدمة
٢٤	- ٢ أنواع دوائر التوحيد
٢٥	- ٣ الموحدات غير المحكومة
٢٥	- ٣ - ١ موحد نصف الموجة غير المحكم
٢٧	- ٣ - ٢ موحدات الموجة الكاملة غير المحكومة

٢٩	- ٤ الموحدات المحكومة أحادية الوجه
٢٩	- ٤ - ١ موحدات نصف موجة محكومة أحادية الأوجه مع الحمل المادي
٣٣	- ٤ - ٢ موحدات نصف موجة محكومة أحادية الوجه مع الحمل الحثي
٣٥	- ٤ - ٣ موحدات موجة كاملة محكومة كلياً أحادية الوجه
٣٥	- ٤ - ٣ - ١ الحمل المادي
٣٩	- ٤ - ٣ - ٢ حالة الحمل الحثي 'R-L'
٤٣	- ٤ الموحدات غير المحكومة ثلاثية الأوجه
٤٣	- ٥ - ١ دوائر التوحيد نصف موجة ثلاثية الأوجه
٤٤	- ٥ - ٢ دوائر التوحيد موجة كاملة ثلاثية الأوجه
٤٥	- ٦ الموحدات المحكومة ثلاثية الأوجه
٤٦	- ٦ - ١ موحد نصف موجة محكوم ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي
٤٧	- ٦ - ١ - ١ حالة موجات خرج متصلة لموحد نصف موجة محكوم ثلاثي الأوجه متصل بحمل مادي
	- ٦ - ١ - ٢ حالة موجات خرج غير متصلة لموحد نصف موجة محكوم ثلاثي الأوجه متصل بحمل مادي
٥١	- ٦ - ٢ موحد قنطري محكوم كامل الموجة ثلاثي الأوجه ومتصل بحمل مادي
٥٣	- ٧ استخدام دوائر التوحيد في شحن البطاريات
٦١	- ٨ أسئلة و تمارين

الوحدة الثالثة: دوائر حاكمات الجهد المتردد

٦٦	- ٣ ١ مقدمة
٦٦	- ٣ ٢ فكرة عمل حاكم الجهد المتردد
٦٧	- ٣ ٣ طرق التحكم في الخرج لحاكم الجهد المتردد
٦٧	- ٣ - ١ التحكم بالتشغيل والفصل
٧٠	- ٣ - ٢ التحكم الوجهي
٧٢	- ٤ حاكم الجهد المتردد أحادي الوجه مع حمل حثي
٧٥	- ٥ استخدام حاكم الجهد المتردد كمعرض للقدرة غير الفعالة في الشبكة الكهربائية

٧٥	-٣ -٥ ١ ملفات محكومة بالثيرستور
٧٧	-٣ -٥ ٢ المكثفات ذات المفاتيح بالثيرستور
٧٨	-٣ -٦ أسئلة وتمارين

الوحدة الرابعة: عواكس القدرة

٨٠	-٤ -١ مقدمة
٨٠	-٤ -٢ التطبيقات الصناعية للعواكس
٨١	-٤ -٣ أساسيات العاكس
٨٣	-٤ -٤ العاكس ذو مصدر الجهد الثابت
٨٣	-٤ -٤ -١ مصدر الجهد العاكس نصف القنطرى أحادي الطور
٨٤	-٤ -٤ -١ -١ حالة الحمل المادي
٨٥	-٤ -٤ -١ -٢ حالة الحمل الحثي
٨٨	-٤ -٤ -٢ مصدر الجهد العاكس القنطرى أحادي الطور
٨٨	-٤ -٤ -٢ -١ حالة الحمل المادي R
٩١	-٤ -٤ -٢ -٢ حالة الحمل الحثي 'R-L'
٩٥	-٤ -٥ طرق التحكم في جهد خرج العاكس
٩٦	-٤ -٥ -١ تعديل عرض النبضة
٩٦	-٤ -٥ -١ -١ تعديل وحيد لعرض النبضة
٩٧	-٤ -٥ -١ -٢ تعديل متضاعف لعرض النبضة
٩٨	-٤ -٥ -١ -٣ تعديل جيبي لعرض النبضة
٩٩	-٤ -٦ العاكس ذو مصدر التيار العاكس
١٠٠	-٤ -٧ العاكس ثلاثي الأوجه ذو مصدر الجهد الثابت
١٠٠	-٤ -٧ -١ المبدأ الرئيسي لمصدر الجهد العاكس القنطرى ثلاثي الأوجه
١٠١	-٤ -٧ -٢ نوع التوصيل 120°
١٠٥	-٤ -٧ -٣ نوع التوصيل 180°
١١١	-٤ -٨ أمثلة على استخدام العواكس (مصادر عدم انقطاع التيار)
١١٣	-٤ -٩ طرق تحسين موجة جهد خرج العاكس

١١٤

٤ - ١٠ أسئلة و تمارين.

الوحدة الخامسة: تطبيقات هامة في مجال القوى الكهربائية

١١٧

٥ - ١ مقدمة.

١١٨

٥ - ٢ موحدات الاشتتا عشرة نبضة

١٢٠

٥ - ٣ عمل الموحد ثلاثي الأوجه كعاكس

١٢٣

٥ - ٤ نقل القدرة بالتيار المستمر

١٢٨

٥ - ٥ تغذية مجال المولدات المتزامنة

١٢٩

٥ - ٦ أسئلة و تمارين

